振動制御システム

K2+ -CE

共通部 取扱説明書

ご注意:

本システムご使用する前に本取扱説明書をよくお読みの上、十分に理解してから正しくお使いくだ さい。お読みになった後は、必要なときいつでも読めるように大切に保管してください。

IMV 株式会社

- 文 書 名 取扱説明書
- K2+ 適合システム ソフトウエア <応用ソフトウェア> Version 20.2.0 以降

版 歴

版番号	年月日	内容
1.0.0	2020. 10. 09	初版
1.0.1	2021.01.15	誤植の訂正
1.1.0	2021.01.27	2 種類の重ね書きグラフの記述追加
		Random の「レベル変更」接点出力の記述追加
1.2.0	2021. 03. 15	Launcher 設定メニューの記述追加、ISM 低周波励磁制御機能の記述追加、
		第8章の Calibration の記述を Condition Check に変更

目次

第1章 概要1-1	1
1.1 ご使用の前に 1-1	1
1.2 安全上のご注意 1-2	2
1.2.1 注意事項	2
1.2.2 警告表示	3
1.3 ハードウェア構成 1-5	ō
1.3.1 コンピュータ 1-5	5
1.3.2 専用ハードウェア I/O Unit 1-€	3
1.4 装置の仕様と使用環境 1-7	7
1.4.1 K2+ 1-7	7
1.5 ハードウェア仕様 1-8	3
1.5.1 仕様	3
1.5.2 専用ハードウエア 1-1	12
1.6 ソフトウェア構成 1-1	14
1.6.1 OS 部 1-1	14
1.6.2 応用ソフトウェア部 1-1	14
第2章 設置とシステムの立ち上げとメンテナンス2-1	1
2.1 設置	1
2.1.1 設置環境2-1	1
2.1.2 電源接続と電源断路 2-1	1
2.1.3 パソコンとの接続 2-2	2
2.1.3.1 パソコンのネットワークの設定2-2	2
2.1.4 加振システムとの接続 2-2	2
2.2 ソフトウェアのインストール、アンインストールとアップデート	2
2.3 その他の設定 2-3	3
2.3.1 緊急停止入力接点 2-3	3
2.3.2 入力モードの切り替え2-3	3
2.3.3 各種モジュールの ID 設定 2-3	3
2.4 システムの起動と終了 2-4	1
2.4.1 システムの起動 2-4	1
2.4.2 システムの終了 2-4	1
2.5 点検整備	5
2.5.1 IMV の点検方針 2-5	5
2.5.2 日常点検	5
2.5.3年間点検2-6	3
2.5.3.1 性能確認 2-6	3
2.6 保証とアフターサービス 2-1	13
2.6.1 保証	13
2.6.2 お問い合わせ先 2-1	14
第3章 K2+システム設定3-1	1

3.1	環境設定	3-1
3.2	モジュール構成情報	3-1
3.3	加振システム情報	3-2
	3.3.1 加振システム情報名	3-2
	3.3.2 ドライブ出力	3-2
	3.3.3 極性	3-2
	3.3.4 初期出力電圧 既定值	3-3
	3.3.5 定格情報	3-3
	3.3.5.1 システム型式から入力	3-3
	3.3.6 制御周波数レンジを制限する	3-3
	3.3.7 その他の制御量	3-3
	3.3.8 接点入出力情報	3-3
	3.3.9 可動部質量	3-3
3.4	入力環境情報	3-4
	3.4.1 入力環境情報名	3-4
	3.4.2 チャネル名	3-4
	3.4.3 モジュール ID と Ch	3-5
	3.4.4 物理量	3-5
	3.4.5 入力タイプ	3-5
	3.4.6 入力感度	3-5
	3.4.7 極性	3-6
	3. 4. 8 TEDS 接続	3-6
第4章	基本操作方法	4-1
4.1	概要	4-1
4.2	基本操作	4-2
	4.2.1 アプリケーションの起動	4-2
	4.2.2アプリケーションの終了	4-3
	4.2.3 アイコンの説明	4-5
	4.2.4 ファイル操作	4-8
	4.2.4.1 ファイルを開く	4-8
	4.2.4.2 名前を付けて保存	4-9
	4.2.5 ページ追加機能	4-10
	4.2.6 パレット操作	4-12
	4.2.6.1 パレットツールアイコン	4-12
	4.2.6.2 パレットの移動	4-13
	4.2.7 その他の操作	4-14
	4.2.7.1 動作設定	4-14
	4.2.7.2 実行ステータス	4-15
	4.2.7.3 手動操作	4-15
4.3	グラフ操作	4-16
	4.3.1 グラフツールアイコン	4-16
	4.3.2 表示グラフの選択	4-17

	4.3.2.1 3D グラフの選択	4-19
	4.3.3 スケール変更	4-25
	4.3.3.1 3D グラフのスケール変更	4-27
	4.3.4 カーソル表示	4-28
	4.3.4.1 ダブルカーソル表示	4-29
	4.3.4.2 ピークサーチ	4-30
	4.3.4.3 カーソル値の登録	4-31
	4.3.4.4 3D グラフのカーソル表示	4-33
	4.3.5 グラフ変更	4-34
	4.3.6 ピークマーク	4-35
	4.3.7 グラフ設定	4-36
	4.3.7.1 グラフ表示色の変更	4-36
	4.3.7.2 補助情報の変更	4-37
	4.3.7.2.1 試験開始/終了時刻	4-37
	4.3.7.2.2 ピークマーク	4-38
	4.3.7.2.3 凡例の幅	4-38
	4.3.8 2 種類のグラフの重ね書き	4-39
4.4	プリンタへの出力	4-42
	4.4.1 印刷	4-42
	4.4.2 プリンタの設定	4-44
	4.4.3 ページ設定	4-45
	4.4.4 印刷色設定	4-46
4.5	ファイル変換	4-48
	4.5.1 CSV ファイルへの変換	4-48
	4.5.2 Excel でのグラフ表示	4-51
4.6	言語切替(オプション)	4-52
4.7	テスト定義ファイル	4-53
	4.7.1 テスト実行関連データの取り込み	4-53
	4.7.2 テスト実行関連データの消去	4-54
	4.7.3 別の加振システム情報を読み込む	4-56
	4.7.4 入力環境情報	4-58
	4.7.5 入力環境情報を新規に読み込む	4-58
	4.7.6 入力環境情報を新規登録	4-59
4.8	接点入出力情報	4-60
	4.8.1 概要	4-60
	4.8.2 接点入出力の設定方法	4-61
	4.8.3 接点入出力信号の内容	4-64
4.9	IT 機能	4-68
	4.9.1 Web モニター	4-68
	4.9.2 E-Mail 配信機能	4-71
	4.9.3 レポート ジェネレーター (試験成績書 自動作成機能)	4-75
	4.9.4 クイックレポート	4-86

	4.10) IEPE センサ安定化待ち	4-89
	4.11	L ツールバーボタンのカスタマイズ	4-90
第5	章省	エネ-ECO-(オプション)	5-1
	5.1	概要	5-1
	5.2	実行時の制約	5-2
		5.2.1 SINE における制約	5-2
		5.2.2 RANDOM における制約	5-3
	5.3	(本節は、空白です。)	5-4
	5.4	設定	5-5
		5.4.1 初期設定(工場出荷時設定)	5-7
第6	章 D/	ATA VIEWER	6-1
	6.1	概要	6-1
	6.2	操作例	6-3
		6.2.1 アイコンの説明	6-3
		6.2.2 通常グラフの表示	6-5
		6.2.3 重ね書きグラフの表示	6-7
		6.2.3.1 ツリー画面での選択	6-7
		6.2.3.2 ダイアログ画面での選択	6-11
		6.2.4 3D グラフの表示	6-16
	6.3	補足説明	6-21
		6.3.1 動作設定	6-21
第7	章La	auncher	7 - 1
	7.1	概要	7 - 1
		7.1.1「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードの注意事項	7-2
		7.1.1.1 準備	7-2
		7.1.1.2 加振システム情報の変更	7-2
		7.1.1.3 制御チャネルの制限	7-2
	7.2	操作例	7-3
		7.2.1 「アプリケーション」モード	7-3
		7.2.2「規格選択」モード	7-6
		7.2.3「ファイル選択」モード	7-11
	7.3.	補足説明	7-16
		7.3.1 規格項目の登録と削除	7-16
		7.3.1.1 テストファイルを規格として登録する	7-16
		7.3.1.2 登録した規格を削除する	7-19
		7.3.2 規格選択モードの補足説明	7-20
		7.3.2.1 画面の表示内容	7-20
		7.3.2.2 規格を検索する	7-21
		7.3.2.3 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報	7-23
		7.3.2.4 入力チャネルの設定	7-24
		7.3.2.4.1 入力環境情報の感度を変更せずに使用する場合	7-24
		7.3.2.4.2 入力環境情報の感度を変更して使用する場合	7-24

7.3.3 ファイル選択モードの補足説明	7-25
7.3.3.1 フォルダ	7-25
7.3.3.1.1 画面の表示内容	7-25
7.3.3.1.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報	7-26
7.3.3.2 履歴	7-27
7.3.3.2.1 画面の表示内容	7-27
7.3.3.2.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報	7-27
7.3.3.3 お気に入り	7-28
7.3.3.3.1 画面の表示内容	7-28
7.3.3.3.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報	7-28
7.3.3.4 入力チャネルの設定	7-29
7.3.3.4.1 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更せずに使用する場合	7-29
7.3.3.4.2 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更して使用する場合	7-29
7.3.3.4.3 入力環境情報一覧に登録されている先頭の入力環境情報を使用する場合	7-30
7.3.4 クイックヘルプ	7-31
7.3.5 動作設定	7-33
7.3.5.1 設定方法	7-33
7.3.5.2 設定項目	7-34
7.3.6 自動起動アプリケーション設定	7-35
7.3.7 ライセンス有効期限(サブスクリプション契約)	7-37
第8章 Condition Check	8-1
8.1 概要	8-1
8.2 操作例	8-3
8.2.1 定電圧特性の測定	8-3
8.2.2 電圧入力感度検査	8-8
8.2.3 チャージ入力感度検査	8-10
8.2.4 簡易的な加振システムの診断	8-12
8.2.5 補足機能	8-15
第9章 使用用途の判定機能	9-1
9.1 概要	9-1
9.2 操作例	9-2
9.2.1 操作手順	9-2
第10章 テスト履歴	10 - 1
10.1 概要	10 - 1
10.2 操作例	10-2
10.2.1 起動	10-2
10.2.2 画面操作	10-3
10.2.3 その他の操作	10-4
10.3 オプション	10-5
10.3.1 動作設定	10-5
10.3.2 セキュリティ設定	10-6
10.3.3 列の選択	10-6

第1	1章 筐体との通信	11 - 1
	11.1 概要	11-1
	11.2 通信設定	11-1
	11.3 操作例	11-5
	11.3.1 試験実行開始	11-5
	11.3.2 通信接続/切断	11-6
	11.4 バージョンアップ	11 - 7

第1章 概要

1.1 ご使用の前に

この度は IMV の振動制御システムをご購入いただきありがとうございます。

本システムは振動試験装置の振動制御及び振動計測に使用されるものです。 本システムには、3つの基本機能があります。

- 振動試験装置での振動の発生
 専用ハードウェアから振動試験装置にアナログの駆動信号を出力します。
- 2. 振動の計測

センサからのアナログ信号を専用ハードウェアに入力し振動を計測します。

3. 振動の制御

計測した振動が目標値に一致するように駆動信号を制御します。



この取扱説明書には、振動制御システムを安全に正しくご使用いただくための説明が記載されておりま す。お取り扱いを誤りますと故障や事故の原因となりますので、ご使用する前によくお読みの上、十分 に理解してから正しくお使いください。

お読みになった後は、必要なときいつでも読めるように大切に保管してください。

この取扱説明書をシステムが設置される国の言語に翻訳することが可能です。また将来予告なく変更す ることがありますがご了承ください。

もし翻訳をご希望される場合、本書に記載されている内容に対し、不明点や誤記などがありましたら当 社へご連絡ください。

1.2 安全上のご注意

振動制御システムのご使用に際しては、本書及び関連する取扱説明書をお読みいただくと共に、安全に 対して十分注意のうえ正しくお取扱いしていただくようにお願いします。

本書では、安全注意事項を以下のように分類しています。

警告 この表示を無視して誤った取扱いをすると、人が怪我を負う危険性が想定 される内容を示しています。

注意

この表示を無視して誤った取扱いをすると、物的損害の発生が想定される 内容を示しています。

なお、本システムを他の機器と組み合わせてご使用になる場合、使用条件により、正常な動作や性能を 発揮できない場合がありますので、十分ご検討の上ご使用ください。

1.2.1 注意事項

下記の事項を十分に理解し必ず指示に従ってください。 誤った取り扱いをすると、人が傷害を負う危険性または、物的損害が発生する恐れがあります。

一般的な注意事項

- 本システムを分解または改造して使用しないでください。
- ・空冷用空気の流入出の妨げとなるものを左右に置かないようにしてください。本システムの 冷却用ファンは側面パネルに設置されています。通気口は30mm以上の空間を確保してくだ さい。
- 電源スイッチを操作できない場所に設置しないでください。
- 本システムに定格以上の入力電圧を入力しないでください。
- 電源ケーブルは使用する電源電圧に対応したものをお使いください。
- ・感電を避けるためにアース線は必ず接続してください。本システムはアース線付の3線式電源コードを通じて接地されます。
- 火災や故障の危険性がありますので、本システムの内部に、水やほこり、金属片等の異物が 混入しないようにしてください。

使用環境・条件

本機を正常に、また安全に使用していただくために、次のような場所には設置しないでください。

- 直射日光の当たる場所、温度が高くなる場所
- 湿気やほこりの多い場所、風通しの悪い場所
- 腐食性ガスや可燃性ガスのある場所
- 水や薬品などのしぶきがかかる場所
- 振動や衝撃が直接加わる場所

クリーニングについて

- 汚れた場合は、ベンジン・シンナー・アルコールなどで拭かないでください。変色や変形の原因になることがあります。
- 汚れがひどいときは、ケーブル類を本機から取り外してから、水または薄い中性洗剤をつけた布で汚れを拭き取ってください。

1.2.2 警告表示

本装置を安全に正しくご使用いただくため、身体や生命への危害や財産への損害を未然に防ぐた め各装置に注意すべきことをラベルで表示しています。その表示と意味は次のようになっていま す。内容をよく理解してから本装置の操作を行ってください。

● 警告表示ラベル

本装置には、下記の警告表示ラベルが使用されています。 警告表示ラベルはいつでも確認できるよう、汚損や表示を覆い隠すことなどは避けてください。 万一、はがれなどお気付きの点があれば、当社へご連絡ください。

1) 注意

この事項のラベルの表示を無視し、誤った取扱いをすると人が傷害を負う危険性、又は物的損害の発生が想定されます。

なお、「注意」に記載した事項でも状況によっては重大な結果に結びつく恐れがあります。 いずれも重要な内容を記載しておりますので必ず守ってください。



端子に仕様電圧以上の電圧を印加しないでください。



警告表示ラベル(制御信号用入力端子)

端子に仕様電圧以上の電圧を印加しないでください。

K2+の警告表示ラベル(前面)



K2+の警告表示ラベル(背面)

- 1.3.1 コンピュータ
 - ① 使用機種

IBM PC/AT (またはその完全互換機)

- ② 必要環境
 - LAN ポートの空きが1つ以上あること。
 ギガビットイーサネットに対応したポートとケーブル
 - ・ Microsoft Windows 10 Pro(64bit)もしくは Windows 10 IoT Enterprise(64bit)を搭載して いること*。
 - ・ 下記のメモリを搭載していること(入力チャネル 8 ch.以内の場合)*。
 4GB 程度以上
 - ・ ハードディスクの空き容量が 10GB 以上あること。
 - ・ DVD-ROM ドライブを搭載していること(インストール時に必要)。
 - ・ USB ポートの空きが1つ以上あること(プロテクトデバイスで使用)。
 - ・ 省エネシステムの場合
 - ・ .Net Framework 4.6.1 がインストールされていること(本バージョン以外は 動作保証外)。
 - ・シリアルポート(9 pin D-sub コネクタ)の空きが1つ以上あること。
 (推奨 USB/シリアルコンバータの使用は可能)
 - ※ 推奨する OS とメモリはソフトウェアやオプション等によって変わります。
 - 例) ・SHOCK の MEGA POINT オプションが付加する場合
 - ・入力チャネル5 ch.以上

8GB 程度以上

・多自由度振動制御システム

Windows7/10(64bit):8GB 程度以上

1.3.2 専用ハードウェア I/O Unit

1) 標準構成(応答入力数 4)の場合

① 小型筐体	K2ST-10-021	x 1
アクセサリ	AC 電源ケーブル	x 1
	ギガバイトイーサネットケーブル	x 1 (1.0m[3.3ft])
② 入出力モジュール	K2ST-23-021	x 1

〈 外観図 〉

ストップボタン レディランプ



電源ボタン/ランプ

K2+ (前面)



K2+(背面)

1.4 装置の仕様と使用環境

1.4.1 K2+

(1)	運転時の周囲温度	:	$0 \sim 40^{\circ}C$
(2)	運転時の周囲湿度	:	最大 85%、結露なきこと
(3)	運転時の高度	:	2000m まで
(4)	輸送/保管時の周囲温度	:	$-10 \sim 55^{\circ} \text{C}$
(5)	入力電気定格	:	AC100-240V, 50/60Hz, 0.5A
(6)	入力電圧の許容範囲	:	+10%, -10%
(7)	過電圧カテゴリー	:	過電圧カテゴリーII (IEC60664-1 の定義による)
(8)	汚染度	:	汚染度2(IEC60664-1の定義による)
(9)	欧州指令	:	Low Voltage Directive, 2014/35/EU (EN61010-1)
			EMC Directive, 2014/30/EU (EN61000-6-2/EN61000-6-3, EN61000-3-
			2/EN61000-3-3)
			RoHS Directive 2011/65/EU (EN 50581)
(10)	スロット数	:	3(筐体を複数接続することで増設可能)
(11)	緊急停止機能	:	有効/無効の設定可能、入力極性の設定可能
(12)	外部通信条件	:	接点入出力 入力×8、出力×8
(13)	寸法	:	430(W)×383(D)×100(H)mm(突起部含まず)
(14)	質量	:	約 7.0 kg

1.5 ハードウェア仕様

1.5.1 仕様

・制御信号入力部

- (1) チャネル数
- (2) 入力端子
- (3) 入力形式
- (5) チャーシ・アンフ゜のカットオフ
- (6) 最大入力

(4) チャージアンプ感度 : 1.0 mV/pC、又は 10 mV/pC : 0.32 Hz : チャージ(1.0 mV/pC)入力時 $\pm 10000 \text{ pC}$ チャージ(10 mV/pC)入力時 $\pm 1000 \text{ pC}$ 電圧入力時 $\pm 10000 \; mV$

: チャージ、電圧(シングルエンド/差動)、IEPE

 $\pm 10000 \text{ mV}$

採取単位換算の最大入力

IEPE 入力時

: 4+8xn (同時サンプリング)

: BNC

入力形式	最大入力 (採取単位)
チャージ(1.0 mV/pC)	10000/A
チャージ(10 mV/pC)	1000/A
電圧入力	10000/A
IEPE 入力	10000/A

(A:センサ感度 [mV/採取単位]もしくは[pC/採取単位])

(7)	サンプリング周波数	:	最大 102.4 kHz	
(8)	カップリング	:	AC または DC	
(9)	AC カップリング時のカットオフ	:	0.1Hz	
(10)	CCLD アンプ(IEPE)	:	+24V DC, 3.5mA	
(11)	TEDS(IEPE)	:	対応 (Ver0.9, Ver1.0)
(12)	A/D 変換器	:	方式	$\Delta \Sigma$ 方式
			分解能	32 ビット
			タ゛イナミックレンシ゛	121 dB
			ディシッタルフィルタ	通過域リップル +0.001, -0.06 dB
			阻止域減衰量	85dB
(13)	周波数特性	:	チャージ入力時(1.0	mV/pC)
			±0.1dB 以内	1 kHz
			電圧入力時	
			±0.1dB 以内	1 kHz

·制御信号出力部

(1) チャネル数 : 4

(ドライブ出力としてそのうちのひとつを使用)

- (2)
 出力端子
 : BNC

 (2)
 出力端子
 : 雪压
- (3) 出力形式 : 電圧
- (4) 最大出力 : ±10000 mV
- (5) サンプリング周波数 : 最大 102.4 kHz

(6) D/A 変換器 :

分解能32 ビットダイナミックレンジ120 dBディジタルフィルタ通過域リップル ±0.005 dB阻止域減衰量100dB	方式	$\Delta \Sigma$ 方式
ダイナミックレンジ120 dBディジタルフィルタ通過域リップル ±0.005 dB阻止域減衰量100dB	分解能	32 ビット
ディジタルフィルタ 通過域リップル ±0.005 dB阻止域減衰量 100dB	タ゛イナミックレンシ゛	120 dB
阻止域減衰量 100dB	デ゛ィシ゛タルフィルタ	通過域リップル ±0.005 dB
	阻止域減衰量	100dB

・外部入出力部

リモートコントロール接点入出力ポート

コネクタ: 50 極リボン型(雌) 使用部品 DDK 57RE-40500-730B(D29)-FA

入力:フォトカプラによる絶縁入力 8-bit

最小感応電流: 3mA

最大電流 : 50mA

出力:リレー出力 A 接点、B 接点各々に 8-bit

最大電流: DC 1A (30V)

25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
STOP+	O8A	O7A	06A	O5A	O4A	O3A	O2A	OlA	O8B	O7B	O6B	O5B	O4B	O3B	O2B	O1B	I8-	I7-	I6-	I5-	I4-	I3-	I2-	I1-
STOP-	O8A	O7A	06A	O5A	O4A	O3A	O2A	OlA	O8B	O7B	O6B	O5B	O4B	O3B	O2B	O1B	I8+	I7+	I6+	I5+	I4+	I3+	I2+	I1+

50 49 48 47 46 45 44 43 42 41 40 39 38 37 36 35 34 33 32 31 30 29 28 27 26 <u>リモートコントロール接点入出力コネクタピン配置</u>

入力部回路





緊急停止入力接点

リモートコントロール接点入出力コネクタピンの 25 ピン及び 50 ピンを使用することで、 ソフトウエアを介さずにドライブ出力を強制的にゼロにします。

ドライブ出力の停止機能は、D/A コンバータのミュート機能を利用することで実現され、 1024 サンプリング周期の時間をかけてドライブ出力電圧を絞っていきます。

緊急停止機能の無効化及び極性の切り替えは、DIP スイッチにて実施することができます。



1.5.2 専用ハードウエア

(1)入出力モジュール (K2ST-23-021)

<入力>

同時サンプリング入力チャネル数 4のアナログ信号採取が可能です。

ΔΣ方式の 32 ビット AD コンバータを使用しています。

入力形式は、電圧入力以外にチャージ入力と IEPE 入力を標準サポートしています。

(電圧入力、チャージ入力、IEPE 入力については、ソフトウエア上で切り替え可) また、IEPE 入力の場合には、TEDS 機能もサポートしています。

各入力チャネル毎にモニタ出力端子を備えます。

各入力チャネルの設定と状態は LED で示されます。

緑:チャージ入力

青: IEPE 入力

白:電圧入力

赤点滅:エラー (ループチェックエラーなど)

<出力>

加振制御ドライブ信号を含め、出力チャネル数 4のアナログ信号出力が可能です。

ΔΣ方式の 32 ビット DA コンバータを使用しています。

各出力チャネルの設定は LED で示されます。

緑:制御用ドライブ出力

青:補助出力(SINE、RANDOM)、タイミング信号(SHOCK)

<共通項>

最高サンプリング周波数は 102.4[kHz]です。

各々の入出力回路はリレーデバイスにて保護されています。

外部との通信機能として,リモートコントロール接点入出力機能を備えます。



(2) 入力モジュール (K2ST-23-022)

同時サンプリング入力チャネル数 8のアナログ信号採取が可能です。 ΔΣ方式の32ビットADコンバータを使用しています。 最高サンプリング周波数は 102.4[kHz]です。 入力形式は、電圧入力以外にチャージ入力と IEPE 入力を標準サポートしています。

(電圧入力、チャージ入力、IEPE 入力については、ソフトウエア上で切り替え可) また、IEPE 入力の場合には、TEDS 機能もサポートしています。 各入力チャネル毎にモニタ出力端子を備えます。

各々の入力回路はリレーデバイスにて保護されています。



各入力チャネルの設定と状態は LED で示されます。

- 緑:チャージ入力
- 青:IEPE入力
- 白:電圧入力
- 赤点滅:エラー (ループチェックエラーなど)

1.6 ソフトウェア構成

1.6.1 OS 部

Microsoft Windows 10 Pro(64bit), Windows 10 IoT Enterprise(64bit)

1.6.2 応用ソフトウェア部

(1) SINE

周波数と加振レベルのデータで与えられる正弦波を用いて実施する加振試験システム用ソフト ウェア

(2) RANDOM

PSD で指定された目標スペクトルを用いて実施する加振試験システム用ソフトウェア

(3) SOR (Sine On Random)

PSD で指定された目標スペクトルと、周波数と加振レベルのデータで与えられる正弦波を用いて 実施する加振試験システム用ソフトウェア

(RANDOM のオプション機能であり、RANDOM 上で動作します。)

(4) ROR (Random On Random)

PSD で指定された広帯域の目標スペクトルと、PSD で指定された狭帯域の目標スペクトルを用いて実施する加振試験システム用ソフトウェア

(RANDOM のオプション機能であり、RANDOM 上で動作します。)

(5) SHOCK

各種試験規格で規定されているパルス状の波形データや実測波形を用いて実施する加振試験シス テム用ソフトウェア

第2章 設置とシステムの立ち上げとメンテナンス

2.1 設置

ここでは、K2+システムの専用ハードウェアである I/O Unit の設置、及び取り扱いに関する説明 を行います。

2.1.1 設置環境

本機の設置に当たっては、次の点にご留意ください;

- 空冷用空気の流入出の妨げとなるものを左右に置かないこと。
 本機の冷却用ファンは側面パネルに設置されています。
- ② 直射日光の当たる場所は避けること。
- ③できるだけ、清浄な空気の環境を選ぶこと。

なお、消費電力/温度環境等についての詳細仕様は、

第1章 システム構成

を参照してください。

2.1.2 電源接続と電源断路

・電源接続

付属の電源コードでコンセントと K2+ I/O Unit を接続してください。

·電源断路

K2+I/O Unitの電源コードを引き抜く事が断路手段になります。

2.1.3 パソコンとの接続

パソコンと K2+ I/O Unit が接続されていることを確認します。

バス形態	パソコン側	I/O Unit 側
ギガビットイ ーサネット	ギガビット LAN ポート	K2+筐体背面の LAN ポート

2.1.3.1 パソコンのネットワークの設定

通常、K2+I/O Unit の IP アドレスは工場出荷時の設定から変更する必要はありません。
 変更が必要な場合は、"第11 章筐体との通信 "を参照ください。
 下表に、工場出荷時の K2+I/O Unit の設定と K2+用 PC の推奨設定を示します。

項目	K2+用 PC	K2+I/O Unit
IPアドレス	192.168.200.231	192.168.200.232
		(工場出荷時)
サブネットマスク	255.255.255.0	255.255.255.0
		(工場出荷時)

2.1.4 加振システムとの接続

 入力:加振機に設置した各ピックアップの信号ケーブルを、本機前面パネルの入力端子に 接続します。

ピックアップとの接続を間違えないよう、十分に注意してください。

② 出力:本機前面の出力端子と、加振システムの電力増幅器の入力端子を BNC ケーブルで接続 します。

電力増幅器への接続を間違えないよう、十分に注意してください。

2.2 ソフトウェアのインストール、アンインストールとアップデート

別冊「ソフトウェアのインストール手順」を参照ください。

2.3 その他の設定

通常はあまり意識する必要はありませんが、他のハードウエア上の設定項目について説明します。

2.3.1 緊急停止入力接点

「緊急停止入力接点」機能を使用すると、 (ソフトウエアを介さずに) ドライブ出力を強制的 にゼロにすることができます。

2.3.2 入力モードの切り替え

本システムの入力チャネルは大きく分けると以下の3つの入力モードがあり、切り替えは 各ソフトウェア上で対応が可能です。

- (1) 電荷入力
- (2) 電圧入力
- (3) IEPE 入力

2.3.3 各種モジュールの ID 設定

各種モジュールの ID は実装する筐体のスロット番号になります。

2.4 システムの起動と終了

一般的なシステムの操作方法を説明します。

2.4.1 システムの起動

<操作手順>

<Step 1>

I/O Unit 及び電力増幅器の電源が投入されていないことを確認して、パソコンの電源を投入し、 Windows を立ち上げます。

<Step 2>

K2+ I/O Unit の前面の POWER ボタンを押し電源を投入した後、電力増幅器の電源を投入します。

<Step 3>

アプリケーションを起動します。

アプリケーションの起動方法は、"4.2.1 アプリケーションの起動"を参照してください。

2.4.2 システムの終了

<操作手順>

<Step 1>

アプリケーションを終了します。

アプリケーションの終了方法は、"4.2.2 アプリケーションの終了"を参照してください。

<Step 2>

電力増幅器の電源を落とした後、K2+I/O Unit の電源を落とします。 K2+I/O Unit の電源を落とす方法は、以下の2つあります。

- ・K2+I/O Unit の前面の POWER ボタンを長押しする(約5秒)
- ・K2+/Laucnerの動作設定の「K2+筐体シャットダウン」を選択する

< Step 3 >

Windows を終了し、パソコンの電源を落とします。

2.5 点検整備

本節では、振動制御システムに必要とされる日常的な点検に関する内容について記述します。

2.5.1 IMV の点検方針

IMV 株式会社の点検方針は、お客様自身が本装置の稼動可能な状態を維持していく、というもの です。そのためお客様は日常的な点検を行っていく必要があります。 また当社では、装置の点検及びメンテナンスのサービスを行っております。 当社では一年ごとの点検及びメンテナンスを推奨させていただいております。 点検及びメンテナンスサービスが必要な場合は当社へご連絡ください。

2.5.2 日常点検

以下の項目について異常にお気付きの場合、当社へご連絡ください。

項目	内容
[1] 亦乍昄1p	ごみ、ほこりがつまっていないか確認してください。
[1] 空凤取八口	つまっている場合はきれいに清掃してください。
	側面部にあるファンが作動しているか確認してください。
[2] ファン	(K2+のみ)
四地之办法相	各端子を清掃してください。
[3] 端十の宿席	特にグランド端子は十分に清掃してください。
	紛失していないか確認してください。
[4] 取扱詋明書	紛失している場合は有償にて支給します。

2.5.3 年間点検

項目	内容
[1] 空気取入口	ごみ、ほこりがつまっていないか確認してください。
	つまっている場合はきれいに清掃してください。
[7] ファン	側面部にあるファンが作動しているか確認してください。
	(K2+のみ)
[2] ሥスの凄場	各端子を清掃してください。
חוקויליי ו חוע [5]	特にグランド端子は十分に清掃してください。
[4] 雲湄	供給電源の電圧と周波数が仕様を満たしているかを確認してく
	ださい。
	I/O Unit のスロットに組み付けた各モジュール・ブランクパネ
[5] えジの絞み付け坐能	ル及びパソコンに取り付けたインターフェースボードの取付け
	ネジの締め付け忘れがないかを確認してください。
	ねじに緩みがあれば、ねじを締め付けてください。
[6] 性能確認	"2.7.3.1"の項目を確認し、確認シートに記入してください。

2.5.3.1 性能確認

下記の項目の性能確認を行います。

- ・入力感度
- ・モニター出力検査

用意する機器は下表の通りです。

測定器名	測定器の精度(不確かさ)	数量
デジタルマルチメータ	交流電圧:mV レンジにて±0.7%以内	1
基準コンデンサ (1000pF)	静電容量許容差 F	1
BNC ケーブル、T コネクタ		適宜

測定条件は下記の通りです。

:SINE マニュアル
: 80Hz
: 500mV0-p (353.5mVrms)
: 電圧入力 (AC)
チャージ入力 (1mV/pC)
チャージ入力 (10mV/pC)

<電圧入力感度検査・モニター出力検査>

■機器接続

下図のように各機器を接続する。





① I/O UNIT の[OUTPUT Ch1]と[INPUT Ch1]を BNC ケーブルで接続する。

② [OUTPUT Ch1]とデジタルマルチメータを接続する。

③ I/O UNIT 背面の[IF IN]または[INTERFACE]とパソコンを接続する。

■検査実施

- 1) K2+-SINE ソフトを立ち上げる。
- 2) マニュアル試験を選択し、以下のように設定する。

出力 [80Hz 500mV]

入力形式 [電圧入力 (AC)]

Ch1 の入力感度 [5.0 mV/(m/s²)]

- 3) デジタルマルチメータを[AC電圧測定モード]とする。
- 4) K2+をスタートさせる。
- 5) デジタルマルチメータの指示値が、353.5mV±0.5mV となるように、K2+のドライ ブ

電圧(K2+への入力電圧)を調整(変更)する。調整したドライブ電圧をチェックシートに記録する。

6) このときの画面に表示された次の値を記録する。

・ACC(加速度)[m/s²]

7) そのまま状態で、デジタルマルチメータを[INPUT Ch1 MONITOR]に接続し、AC電

圧を測定し記録する。

- 8) I/O UNIT の[OUTPUT Ch1]の接続先を Ch1 から[INPUT Ch2]に変え、K2+の入力設定 を Ch2 に変更する。入力感度は、Ch1 と同様に設定する。
- 9) 上記、3) ~ 7) を行い、記録する。
- 同様に CH3、CH4 を行う。入力チャネルの増設オプション付の場合も同様にして、 増設ボードの INPUT Ch1~Ch8 の検査を実施し、結果を記録する。

<チャージ入力感度検査>

■機器接続

前節の「電圧入力感度検査・モニター出力検査」の検査機器接続状態で、I/O UNIT の [INPUT Ch1]にコンデンサを接続する。



■検査実施

1) 使用するコンデンサの静電容量を記録し、入力電圧の計算を下式で行う。

C:静電容量[pF] V:入力電圧[mVrms]

 $V=1000 \div C \times 353.5$

- 例)使用するコンデンサが 997.4pF の場合、354.4mV となる。
- 2) マニュアル試験を選択し、以下のように設定する。

出力 [80Hz 500mV]

入力形式 [チャージ入力 (1mV/pC)]

Ch1 の入力感度 [5pC/(m/s²)]

- 3) デジタルマルチメータを[AC 電圧測定モード]とする。
- 4) K2+をスタートさせる。
- 5) デジタルマルチメータの指示値が、"1)の計算値±0.5mV"となるように、K2+のド ライブ電圧(K2+への入力電圧)を調整(変更)する。調整したドライブ電圧をチ ェックシートに記録する。
- 6) このときの画面に表示された次の値を記録する。

・ACC(加速度)[m/s²]

- 7) I/O UNIT の[OUTPUT Ch1]の接続先を Ch1 から[INPUT Ch2]に変え、K2+の入力設定 を Ch2 に変更する。入力感度は、Ch1 と同様に設定する。
- 8) 上記、3) ~ 6) を行い、記録する。

- 同様に Ch3、Ch4 を行う。入力チャネルの増設オプション付の場合も同様にして、 増設ボードの INPUT Ch1~Ch8 の検査を実施し、結果を記録する。
- 入力形式を[チャージ入力 (1mV/pC)]から[チャージ入力 (10mV/pC)]に変更し、[チャージ入力 (1mV/pC)]と同じ手順で、検査を実施し結果を記録する。

■判定基準

加速度:100m/s2 ±2%以内 (98.00 ~ 102.00m/s2) モニタ出力:入力電圧±5%以内 (335.825 ~ 371.175)

<確認シート>

メンテナンスを実施した項目の結果欄に〇印してください。

また、装置の故障、損傷及び異常、部品交換等があった場合は備考欄にその内容を記入して ください。すべてのメンテナンス項目を確認後、当社に FAX 又は E-mail にてこの確認シート を送付してください。 \bullet Check Sheet \bullet

お客様の振動制御システムの情報を以下に記入してください。

日	付:年月日	
会 社	名:	_
部	署:	_
担当者	皆名:	_
振動制	削御システム名:	
シリア	アル番号:	

■ 日常点検

項目	判定基準	結果(Yes・No)	備考
[1] 空気取入口	実施しましたか?	Yes / No	
[2] ファン	正常に動作していますか?	Yes / No	
[3] 端子の清掃	実施しましたか?	Yes / No	
[4] 取扱説明書	保管されていますか?	Yes / No	

■ 年間点検

項目	判定基準	結果(Yes・No)	備考
[1] 空気取入口	実施しましたか?	Yes / No	
[2] ファン	正常に動作していますか?	Yes / No	
[3] 端子の清掃	実施しましたか?	Yes / No	
[4] 電源	仕様を満たしていますか?	Yes / No	
[5] ネジの締め付け状態	実施しましたか?	Yes / No	
[6] 性能確認	判定基準を満たしていますか?	Yes / No	

	K	2+ 4	入力 4	出力	モジュ	ール						
モジュール I D :												
増設ユニットは、"8CH)	入力モジョ	<u>~</u> ~ル"	'様式を	使用す	る。							
電圧入力感度・モニター出力検査												
入力感度設定 5mV/(m/s ²)	入力タ	イプ:	電圧入力	力(AC)				, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,				
入力基準		Ch. 1	Ch. 2	Ch. 3	Ch. 4	Ch. 5	Ch. 6	Ch. 7	Ch. 8	結果		
人刀電圧 (mVrms)										測定値		
98.00~102.00									\backslash	良・否		
(100.00±	2%)											
モニタ出力 (mVrms)						\backslash			\backslash			
$335.825 \sim 371.175$	0/)									良・否		
(303.0工)	%)											
入力感度設定 5pC/(m/s ²)	コンテ゛ンサ	容量(2:		(pF)	入力タイ	イプ:チ	ャージ入	.力(1m	V/pC)		
入力基準	.,.,	Ch. 1	Ch. 2	Ch. 3	Ch. 4	Ch. 5	Ch. 6	Ch. 7	Ch. 8	結果		
入力電圧 (mVrms):												
(m	Vrms)								\backslash	測定値		
$1000/C \times 353.5$ (mVrms)												
加速度(m/s ²)						\backslash	\backslash		\backslash	自,不		
$98.00^{\circ} 102.00^{\circ}$	2%)									及「古		
	2,07											
入力感度設定 5pC/(m/s ²)	コンテンナ	容量(: <u> </u>		(pF)	入力タイ	イプ : チ	ャージ入	力(10	mV/pC)		
入力基準		Ch. 1	Ch. 2	Ch. 3	Ch. 4	Ch. 5	Ch. 6	Ch. 7	Ch. 8	結果		
入力電圧 (mVrms):						\backslash	\backslash		\backslash			
$\frac{(m)}{1000/C \times 353.5.5}$	Vrms)									測定値		
1000/ C × 353.5 (mvrms) 加速度 (m/s ²)												
98.00~102.00									\backslash	良・否		
$(100.00 \pm$	2%)											
使用測定器		1					1		I			
品名	型式	シ	リアル		品名		컨	型式	シリ	アル		
デ パッカルフルチィーカ			备亏	マノデ	いま(1000)nF)			征	F方		
1 1 2 9 10 3 10) 1 - 9				17)	29(1000	рг)						
備考												

		K2+	- 8入	カモジ	シュール	/						
								1 モジ:	ュール/	1 シート		
モジュール I D:												
電圧入力感度・モニター出力検査												
入力感度設定 5mV/	(m/s ²) 入力タ	イプ:	電圧入	力(AC)	I			1				
入力基準		Ch. 1	Ch. 2	Ch. 3	Ch. 4	Ch. 5	Ch. 6	Ch. 7	Ch. 8	結果		
入力電圧(mVrms)										測定値		
353.5												
加速度 (m/s²)										<u>ь</u> т		
$98.00 \sim 102.00$	00 ± 20									艮・省		
(100. エータ出力 (mVrma)	. 00 - 2%)											
335 825~ 371 175										良・否		
(353.	$5\pm5\%$											
チャージ入力感度検査	Š.		l l		1]]				
入力感度設定 5pC/		容量(C :		(pF)	入力タイ	イプ:チ	ャージフ	、力(1m	ıV∕pC)		
入力基準		Ch. 1	Ch. 2	Ch. 3	Ch. 4	Ch. 5	Ch. 6	Ch. 7	Ch. 8	結果		
入力電圧 (mVrms):												
	(mVrms)									測定値		
$1000/C \times 353.5$ (mV)	rms)											
加速度(m/s ²)												
98.00~102.00										良・否		
(100.	.00±2%)											
入力武府部会 5-0/	(/ -2)>).=>).+	<u> </u>	` .		(m.E.)	7 + 7 /	ノー・エ	1-1-2-27	+ (10	W (a C)		
八刀感度設定 3pt/ 1 力車進進		谷里 (Ch 1	Ch 2	Ch 2	(pr)	入力タイ Ch 5	f	r = y f	$\frac{(10)}{(10)}$	mv/pc)		
八万率年 入力雷圧 (mVrms)・	-	011. 1	011. 2	011. 5	011.4	011. 0	011.0	011. 7	011. 0	和不		
//// 电/上 (m/1m3/).	(mVrms)									測定値		
$1000/C \times 353.5$ (mV)	rms)											
加速度 (m/s ²)												
98.00~102.00										良・否		
(100.	$00 \pm 2\%$											
使用測定器												
品名	刑式	シ	リアル		品名		开	可式	シリ	アル		
	H K		番号		Ц~нц			ETC	番	号		
ディシッタルマルチメータ				コンテ゛	ンサ(1000)pF)						
備考												

2.6 保証とアフターサービス

2.6.1 保証

本システムは、IMV株式会社が厳重な試験・検査を行い、その性能が定格値を満足していることを確認してお届けいたしております。

つきましては、下記の通りに保証いたします。

(1) 保証期間

本システムの保証期間(無償修理・無償交換期間)は、最長1ヶ年とします。

(2) 保証範囲

当社設計・製作品質が原因で発生した故障の修理、部品の交換をいい、天災、取り扱い事故を 除きます。ただし、保証期間満了後も迅速かつ正確なアフターサービスに努めています。

(3) 責任外範囲

以下の項目については、保証期間中においても当社の責任外範囲とさせていただきます。

1) 本システムのために御客様にて設備された付帯工事範囲による事故。

(落下、電源、アース設備など)

- 2) 仕様外の使用による事故。
- 3) 直射日光、水漏れや薬品、塩分により腐食する環境、その他の特別な環境による事故。
- 4) 通常では考えられないような取り扱いや本取扱説明書を無視した取り扱いによる事故。
- 5) 輸送や積荷作業中に生じる事故や不適切な操作や強制操作によって生じる損傷。
- 6) 自然災害による事故。

故障と判断されたり、不明な点がございます場合は、お求めになられました代理店、又は当社営 業所へご連絡ください。ご連絡のさいは、必ず製品名、又は型名と製造番号(Serial No.)及び状態 をできるだけ詳しくお知らせください。

本システムは、適切なメンテナンスを定期的に実施していただくことにより、より長く安定した 性能を発揮させることができます。また、トレーサビリティ体系を維持していただく上でも、定期 校正は不可欠な要素です。

このため、IMVでは一年ごとの点検及び校正を推奨させていただいております。ご使用中の装置の履歴をご確認いただき、是非お早めに点検及び校正サービスにお申し込みください。
2.6.2 お問い合わせ先

<DSS 事業本部> 大阪市西淀川区竹島 2 丁目 6 番 10 号 〒555-0011 TEL. 06 (6478) 2585 (代)/FAX. 06 (6478) 2587

<東京営業所>

東東京都港区浜松町2丁目1番5号 クレトイシビル4階 〒105-0013 TEL.03 (3436) 3920 (代)/FAX. 03 (3436) 3921

<大阪営業所> 大阪市西淀川区竹島2丁目6番10号 〒555-0011 TEL.06 (6478) 2575 (代)∕FAX..06 (6478) 2537

<名古屋営業所> 愛知県みよし市根浦町5丁目2番18号 〒470-0217 TEL.0561 (35) 5188 (代)/FAX. 0561 (36) 4460

EU DECLARATION OF CONFORMITY (ORIGINAL)

We, the undersigned,

Manufacturer	IMV CORPORATION
Address	2-6-10 Takejima, Nishiyodogawa-ku, Osaka 555-0011 JAPAN
Country	JAPAN
Phone number	+81-6-6478-2565
Facsimile number	+81-6-6478-2567

under our sole responsibility, declare that the following apparatus,

Equipment	Vibration Control System			
Model No.	K2+			

complies with the provisions of following Directives as completed equipment under evaluation of conformity based on the following harmonized standards.

Low Voltage Directive 2014/35/EU	EN 61010-1:2010/A1:2019
EMC Directive 2014/30/EU	EN 61000-6-2:2005 EN 61000-6-4:2007+A1:2011 EN 61000-3-2:2014 EN 61000-3-3:2013
RoHS Directive 2011/65/EU	EN 50581:2012

Year of affixing CE marking	2020
Place and date of declaration	Osaka, JAPAN; 9 October 2020
Signature, name and title of person empowered to draw up the declaration	Hidenao Aolci Divector

第3章 K2+システム設定

3.1 環境設定

環境設定では、I/O Unit に関する情報、加振システム定格に関する情報、及び通常使用するセンサの 仕様に関する設定情報を設定します。



3.2 モジュール構成情報

K2+ I/O Unit を構成する I/O モジュール(入出力ボード及び入力ボード)の識別 ID 及び種別を表示します。

<I/O モジュール構成の変更>

K2+I/O Unit の構成を変更した場合は、I/O モジュール構成を表示しているリストの右側の[更 新]ボタンを押すことで最新の情報に更新されます。

その際には、I/O Unit と当該 PC を専用ケーブルで接続し、I/O Unit の電源は ON にしておいてください。

また、I/O Unit の構成が変更後にテストが初期化できないなどのことがあれば、"4.7.3 別の加振 システム情報を読み込む"処理を行ってください。



3.3 加振システム情報

本項目の設定は必須です。

SINE、RANDOM などのアプリケーションを実行する際には、必ず定義済みの「加振システム情報」を 選択する必要があります。

主として、加振システムに使用されている加振機の定格情報を登録します。

登録方法は、加振システム情報を表示しているリストの右側の[追加]ボタンを押すことで登録に必要 なダイアログが開きます。

加振システム情報	辰							—	
加振システム情	報名	A74/EM8AHM	I					ОК	
ドライブ出力 モ	EジュールID	000 👻	Ch No. Ch1	•	極性(● 正 (● 負	キャンセル	
初期出力電圧 既定値 30.0 🊔 mV rms 可動部質量 74.0 🚔 kg 👻									
定格情報									
📃 制御周波勢	波レンジを制限	する							
						システム	型式から入力(S)	🔲 その他制御量	
	加振力		加速度		速度		変位		
	kN	•	m/s² -	•	m/s	•	mm 👻		
SINE	74.0) 🚔 0-р	1002.0 🚔	0-р	2.050 🚔	0-р	77.20 🚔 _{p-p}		
RANDOM	74.0) 膏 rms	632.0 🍦	rms	2.050 🚔	0-р	77.20 🚔 _{p-p}		
SHOCK	180.0) 🚔 0-р	2434.0 🚔	0-р	2.550 🚔	0-р	77.20 🚔 _{p-p}		
HV-SHOCK	160.0) 🚔 0-р	2164.0 🚔	0-р	3.60 🚔	0-р	77.20 🚔 _{p-p}		
接点入出力情報	接点入出力情報 定義済み 定義(D) 修正(A) 解除(R)								

3.3.1 加振システム情報名

(1) 意味

使用する加振システム(加振機+電力増幅器)の登録名を入力します。

3.3.2 ドライブ出力

(1) 意味

使用する入出力モジュールの 'モジュール ID' と '出力チャネルの番号' を設定します。

3.3.3 極性

(1) 意味

使用する出力チャネルの極性を設定することができます。

デフォルトは、 '正' が設定されており、特に意図することがなければデフォルト設定で使用 してください。

本項目の設定が'負'である場合、出力チャネルの出力信号は、負極性のものとして扱われま す。

3.3.4 初期出力電圧 既定值

(1) 意味

制御運転開始時のループチェック動作時の電圧の既定値を設定します。 本項はあくまで既定値ですから各アプリケーション内で変更することも可能です。 通常は、お使いの加振システムにあった最適な値を設定してください。

3.3.5 定格情報

(1) 意味

使用する加振システムの最大定格データ(最大加速度,最大速度,最大変位,最大加振力) を設定します。

加振システムの定格表示は、制御信号の性質により異なることがありますので、「SINE」 「RANDOM」、「SHOCK」の場合の各々について、値を設定する仕様になっています。 「HV-SHOCK」はオプションです。

3.3.5.1 システム型式から入力

(1) 意味

用意されている加振システムのリストから型式を選択して定格情報を入力します。

3.3.6 制御周波数レンジを制限する

(1) 意味

使用する加振システムの制御対象の帯域の上限、下限値を設定することができます。

本項が設定されると、各アプリケーション内では本項設定範囲外の帯域を持つ目標設定は抑制 されます。

お使いの加振システムの周波数範囲に合わせて設定してください。

3.3.7 その他の制御量

(1) 意味

「加速度」、「速度」、「変位」以外の物理量で、加振システムを制御する場合は、その物理 量による最大定格データを設定します。

3.3.8 接点入出力情報

(1) 意味

複合試験などで外部機器と K2+システムを接点で接続する場合に、入出力の設定を行います。 設定などについては、 '接点入出力情報' を参照してください。

3.3.9 可動部質量

(1) 意味

加振機の可動部質量を入力します。可動部質量は SINE 等の応用ソフトウェアの加振力チェッ クで使用します。

3.4 入力環境情報

本項目は、必須項目ではありません。

SINE、RANDOM などのアプリケーションを実行する上で、定義済みの「入力環境情報」を選択する ことも、各アプリケーション内で作成することも可能です。ただし、「簡易定義」の機能を使用する場 合は、あらかじめ定義しておく必要があります。

通常使用するセンサの仕様に関する設定情報を登録します。

K2+アプリケーションでは、テスト定義ファイル作成中の入力チャネル情報の追加、又は変更が可能な 仕様になっています。

እታ	環境情報							
74	力環境情報名	Sensor01(ACC)						ОК
Ŧ	ャネル名	モジュールI) Ch	入力感度		入力タイプ	極性	キャンセル
	h1	000	Ch1	3.0 pC/(m/s²)	チャー	-シスカ (1	mV/pC) <u>i</u> E	
								削除(<u>D</u>)
								TEDS更新(T)
-7	、カチャネル情報							
Э	Fャネル名	Ch1	モジュールID	000 👻	Ch Ch1	•	追加(<u>A</u>)	
\$	勿理量	加速度 🗸	入力タイプ	チャージ入力	(1 mV/pC)	•	変更(<u>C</u>)	
7	人力感度	3.0 📮 🖡	C/(m/s²)	 校正解 	<u></u> €(<u>R</u>)		TEDS接続(<u>E</u>)	
ŧ	蚕性	◉正 ◎負						
7	入力感度校正	なし						

[追加]	:新しい入力チャネルを追加します。	

- [変更] : 選択した入力チャネルの設定内容を変更します。
- [削除] :選択した入力チャネルを登録上から削除します。
 - : 登録順は、グラフ表示の順番に関係する程度です。
- [TESD 更新] :入力環境情報に登録されている IEPE 入力の入力チャネル情報の入力感度を 接続されている TEDS 対応 IEPE センサから取得し、自動設定します。

3.4.1 入力環境情報名

(1) 意味

使用する入力環境情報の登録名を入力します。

3.4.2 チャネル名

(1) 意味

入力チャネルの登録名を入力します。

3.4.3 モジュール ID と Ch

(1) 意味

使用する入出力モジュール又は入力モジュールの 'モジュール ID' と '入力チャネルの番 号' を設定します。

3.4.4 物理量

(1) 意味

使用するセンサが測定対象とする物理量を設定します。

3.4.5 入力タイプ

(1) 意味

使用するセンサ信号が、K2+システムに入力される時の電気信号としての種別を設定します。 入出力ボード又は入力ボードは、次の5種の入力形式をサポートしております。

- 1. AC 電圧入力 : ±10 V FS
- 2. DC 電圧入力 : ±10 V FS
- 3. 電荷入力 : ±10000 pC FS (チャージアンプゲイン 1mV/pC)
- 4. 電荷入力 : ±1000 pC FS (チャージアンプゲイン 10mV/pC)
- 5. IEPE 入力 : ±10 V FS

電荷出力型の加速度ピックアップ出力を、直接入出力モジュール又は入力モジュールに接続す る場合には、「電荷入力」を選択します。

入出力モジュール又は入力モジュールは、電荷/電圧変換を行うチャージアンプを内蔵してお り、2通りのゲインを選択することができます。

実施する試験において発生する最大加速度レベルに照らして、適切なゲインを選択してください。

IEPE 出力型の加速度ピックアップ出力を、直接入出力モジュール又は入力モジュールに接続する場合には、「IEPE 入力」を選択します。

入出力モジュール又は入力モジュールは、CCLDアンプ(+24V DC, 3.5mA)を内蔵しています。

その他のセンサを使用する場合は、全て適切な電圧変換を施して得られた電圧信号を入力して ください。選択は、「電圧入力」です。

3.4.6 入力感度

(1) 意味

使用する入力チャネルに入力される信号の入力感度を設定します。

3.4.7 極性

(1) 意味

使用する入力チャネルの極性を設定します。

本項目の設定が'負'である場合、入力チャネルの入力信号は、負極性のものとして扱われま す。(A/D変換後のデータに-1が掛けられます。)

デフォルトは、'正'が設定されています。

3.4.8 TEDS 接続

(1) 意味

接続されている TEDS 対応センサから入力感度を取得し自動設定します。 入力タイプが IEPE 入力の場合に有効です。

第4章 基本操作方法

4.1 概要

K2+アプリケーションでは、起動後の操作はキーボード、マウスを用いて行います。
本アプリケーションを起動すると、下図のようなウィンドウが開きます。
メニューバーには、本アプリケーションのすべてのメニュー名が表示されています。
各メニュー名をクリックするとメニューが開き、使用できるコマンドの一覧を表示します。

各ツールバーには、メニューの中のよく使うコマンドをアイコンで表示しています。

アイコンをクリックすると対応するコマンドが実行するか、コマンドに対応したダイアログボックスが 開きます。

ステータスバーには、K2+コントローラの動作状況を表示します。

実行ステータスパネルには、加振試験中の状況を表示します。



4.2 基本操作

4.2.1 アプリケーションの起動

<操作手順>

<Step 1>

デスクトップ上の"K2+Launcher"をダブルクリックします。



<Step 2>

K2+/Launcher が起動します。

起動したいアプリケーションのアイコンのを選択し、[次へ]ボタンを押します。



4.2.2 アプリケーションの終了

(1) K2+/Launcher

画面の[閉じる」ボタンを押します。



(2) その他のアプリケーション

K2+アプリケーションを終了するには、いくつかの方法があります。 ここでは、クローズボタンとメニューバーから閉じる方法について説明します。

< クローボタンから閉じる方法 >

テスト定義モードで、ウィンドウの右上隅のクローズボタンをクリックします。



< メニューバーから閉じる方法 >

テスト定義モードで、メニューバーの「ファイル」を選択し、「アプリケーションの 終了」をクリックします。

	🙀 K2/Sine		
,	ファイル(F) テスト定義(T) 実行操作(P)	編集(E) 表	示(V)
	新規作成(N)	Ctrl+N	
	掃引テスト簡易定義(Z)		1 .
Т <mark>Ш</mark>	開<(O)	Ctrl+0	存
\blacksquare	上書き保存(S)	Ctrl+S	
	名前を付けて保存(A)		
	規格として登録(G)		
	別の加振システム情報を読込む(F)		
	入力環境情報を新規に読込む(I)		
	入力環境情報を新規登録(K)		
	グラフデータ保存(M)		
	印刷(P)	Ctrl+P	
	印刷プレビュー(V)		
	プリンタの設定(R)		
	ページ設定(U)		
	レポート作成(T)		
	最近使ったファイル	/	
	アプリケーションの終了(X)		
	定義の削除		_

4.2.3 アイコンの説明

メニューバーの下のツールバーには、メニューの中のよく使うコマンドをアイコンで表示して います。アイコンをクリックすると対応するコマンドをすぐに実行するか、コマンドに対応した ダイアログボックスが開きます。

ツールバーの各ボタンを押した時の動作について説明します。



新しいテストを作成します。 テスト定義(テスト条件、テスト内容)を新しく設定します。



新しいテストを簡易モードで作成します。定義できる内容は制約されますが、 簡単にテスト定義が作成できます。(SINE、RANDOM、SHOCK)



保存されているテスト定義ファイルを開きます。



操作対象のテスト定義をファイルに保存します。



データをファイルに保存します



印刷を実行します。



印刷プレビューを実行します。



Mictosoft Word でレポートを作成します。 (レポートジェネレータ)



Web ブラウザ もしくは Mictosoft Word で簡単にレポートを作成します。 (クイックレポート)



テスト定義モードからテスト実行モードに移ります。 テスト定義がすべて設定されていない場合、又はテスト定義に矛盾が検出 された場合は、テスト実行モードに移ることはできません。

テスト実行モードからテスト定義モードに移ります。 テストを中断した場合、実行ステータス、継続加振データ、実行中のグラフデー タをテスト定義ファイルに付加することができます。

加振又は採取を開始します。(SINE、RANDOM、CAPTURE) SHOCK の場合は状態によって動作が決まります。



伝達関数測定待ち:伝達関数を測定します。

ドライブ生成待ち:目標波形データと逆伝達関数からドライブ波形データを 生成します。

加振開始待ち :加振を開始します。



オペレータがテストの途中で中止した場合、中断等の異常で停止した場合した場合 に、再実行ボタンが有効になります。テストが停止した後、再実行ボタンを押すと 加振待ち又は採取待ち状態になります。



実行中のテストを中止します。



実行中のテストを一時停止します。加振は停止します。



一時停止した場合、停止した状態から加振を再開します。



マニュアルテストを実施中に、感度較正ボタンを押すとピックアップの感度較正 を行うことができます。(SINEのみ)



レベルスケジュールによる加振を開始します。 (SHOCK のみ)



レベルスケジュールによる加振を再開します。 (SHOCK のみ)



マニュアルトリガを入力し、採取を開始します。 (CAPTURE のみ)



データに施した編集処理を元に戻します。(CAPTUREのみ)



波形データに数値間演算を施します。 (CAPTURE のみ)



波形データに対して始端と終端を滑らかにゼロにするエッジ処理を施します。 (CAPTURE のみ)



波形データの切り取り等によってデータポイント数を変更します。 (CAPTURE のみ)



波形データに対してフィルタ処理を行います。 (CAPTURE のみ)



波形データの周波数変換処理を施します。 (CAPTURE のみ)

4.2.4 ファイル操作

K2+アプリケーションでのファイル管理ダイアログについて説明します。

4.2.4.1 ファイルを開く

メニューバーの「ファイル」を選択して、 [開く] をクリックするか。ツールバーの 「開く」のアイコンをクリックすると、下図のようなダイアログが表示されます。

> ダイアログ下部のファイル一覧リストの表示形式 を選択することができます。

🕼 ファイルを開く				—
ファイルの場所(1):	الرلاتغ		- 3 🕫 📂 🖽 -	
Pe	名前	*	更新日時	種類
	SineDwl.swp	2	2013/02/20 17:00	SWP2 ファイル
最近表示した場所	SineSweep.s	wp2	2013/06/07 12:50	SWP2 ファイル
デスクトップ				
(ライブラリ				
コンピューター				
	•			4
	ファイル名(<u>N</u>):	SineSweep.swp2	-	開((0)
ネットリーク	ファイルの種類(工):	掃引テスト定義ファイル(*.swp2)][キャンセル
	אנאב	SineSweep		*
				T
			/	
	ファイ	イルの種類を選択し、	表示することがで	できます。

4.2.4.2 名前を付けて保存

メニューバーの「ファイル」を選択して、「名前を付けて保存」をクリックするか、新規に テスト定義ファイル等を保存する場合、下図のようなダイアログが表示されます。

🕼 名前を付けて保存	Ŧ			—
保存する場所(1):	עאבאי זק 👔		- G 🜶 📂 🖽 -	
Ca	名前	*	更新日時	種類
会ど 最近表示した場所	SineDwl.swp2	-2	2013/02/20 17:00	SWP2 ファイル
デスクトップ	Sinesweep.swp	32	2013/07/09 14:55	SWP2 J74JL
(ライブラリ				
コンピューター	•			•
	ファイル名(N):	SineSweep.swp2	•	保存(S)
ネットワーク	ファイルの種類(工): (掃引テスト定義ファイル(*swp2)	•	キャンセル
		T.		*
				ii.
			ファイル名の他	に、コメントを
			保存することが	できます。

「コメント」は、必要があれば入力します。

(本システム専用のファイル処理ダイアログ上において、「コメント」は文字通りコメント の役目を果たします)

4.2.5 ページ追加機能

K2+アプリケーションでは、グラフやログを表示する領域を、よく表計算ソフト等で見かけるの と同じやり方で増やすことができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ウィンドウ」を選択し、「ページ追加」をクリックします。



<Step 2> ページ追加した状態



<その他> ページ名の変更

ページボタンの部分を右クリックして、「名前の変更」を選択すると必要に応じて名前を 変更することもできます。



「名前の変更」ウインドウを以下に示します。

名前の変更		—
名前	グラフ	OK キャンセル

4.2.6 パレット操作

K2+アプリケーションでは、グラフ、ログ等の表示領域(パレット)を自由に移動、コピーする ことができます。

4.2.6.1 パレットツールアイコン

グラフ表示の下部には、ページとパレット操作に使用するコマンドをアイコンで表示して います。

アイコンをクリックすると対応するコマンドをすぐに実行します。





パレットを垂直に分割表示します。("4.2.6.2 パレットの移動"を参照)



パレットを格子状に分割表示します。("4.2.6.2 パレットの移動"を参照)



複数表示しているパレットを反時計回りに位置を入れ替えます。 ("4.2.6.2 パレットの移動"を参照)



複数表示しているパレットを時計回りに位置を入れ替えます。 ("4.2.6.2 パレットの移動"を参照)

×

ページを削除します。

4.2.6.2 パレットの移動

パレットの移動は、ページ画面の下部にあるパレット操作ボタンで簡単に行うことが できます。



4.2.7.1 動作設定

テスト定義モード、テスト実行モードの両方の動作について設定を行います。 応用アプリケーションによって項目が異なりますので、詳細は各応用アプリケーションの 取扱説明書を参照してください。

4.2.7.2 実行ステータス

テスト実行中の制御状態を表示します。



制御状態を表示します。

4.2.7.3 手動操作

手動操作ボックスを使用すると、加振中に制御目標を変更することができます。 応用アプリケーションによって項目が異なりますので、詳細は各応用アプリケーションの 取扱説明書を参照してください。

4.3 グラフ操作

表示グラフの選択、スケール変更等グラフ操作に関わる項目の説明を行います。

4.3.1 グラフツールアイコン

グラフ表示の上部には、グラフ操作に使用するコマンドをアイコンで表示しています。 アイコンをクリックすると対応するコマンドをすぐに実行するか、コマンドに対応したダイア ログボックスが開きます。

グラフの表示範囲を左へ移動します。



グラフの表示範囲を右へ移動します。



グラフの表示範囲を上へ移動します。



グラフの表示範囲を下へ移動します。



ドラック操作によるグラフのズーム処理の設定を変更します。 (水平方向のみズーム、垂直方向のみズーム、両方向ズーム)



グラフの表示範囲を変更します。("4.3.3 スケール変更"を参照)



グラフの表示範囲を初期状態に戻します。



カーソルを表示します。("4.3.4 カーソル表示"を参照)



グラフの表示データを変更します。("4.3.5 **グラフ変更**"を参照)



グラフを CSV データに変換します。("4.5.1 CSV ファイルへの変換"を参照)



グラフを Excel に出力します。("4.5.2 Excel でのグラフ表示"を参照)



ピークマークを表示します。("4.3.6 ピークマーク"を参照)

凡例を表示します。

4.3.2 表示グラフの選択

テスト定義データとテスト実行データからグラフを選択して表示します。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ウィンドウ」を選択して、「グラフ」をクリックします。

😨 SineSwe	eep.swp2 - K	2/Sine							
ファイル(F)) テスト定義	钅(T) 実行操作	F(P) 編集(E)	表示(V)	ウィンド	ウ(W) オプショ	ョン(0) ヘルプ(ト	+)	
		7.02			~-	ジ追加(P)			
	15				テス	、ト定義(D)			Å Å
新規作成	簡易定義	開く	定義保存 デー	-夕保存	実行	ステータス(S)	実行開始	1 実行終了	
	数	目標	応答	K	グラ	iフ(G) ←	振動回對	汝	\square
1	0.00	1.0		0.0	胞燈	≗(L)		Q	. **
	Hz	mm PTP	mm	PTP -	mV 0-1			cycle	×
	目標·応答	§グラフ 実	行ステータ	2					2
	実行ステ	ータス							C
次の定義	加振開始後	寺ち							
	│ 周波数 □ 日種(mm - p	10.00 Hz	20 5答(mm p-p)	: 13/07/11 ا	1:15:16 ライブ(m)	n			
	1.0	· F7 /	0.0	1	0.0	.,			

<Step 2>

グラフ種別とその他必要項目を選択して、 [OK] ボタンを押します。

グラフ種別選択		/	
制御日標・応答 モニタ ドライブ 伝達率[応答] 伝達率[モニタ] モニタ歪率			● OK =+>ンセル
表示種別	┌付属表示	表示単位	
◎目標	☑ 警告トレランス	◙ 加速度	
◎ 応答	☑ 中断トレランス	💿 速度	
◎ 応答·目標	□リミット制御実施比率	◎ 変位	

<Step 3>

現在表示中のページに対して、グラフが追加表示されます。



4.3.2.1 3D グラフの選択

3D グラフは3種類あり、各々の3D グラフに対応しているアプリケーションは以下の通りです。

① ウォータフォールグラフ (奥行き固定)

SINE(ただし、SPOT 試験は不可)、RANDOM、SHOCK、CAPTURE、DATA VIEWER ② ウォータフォールグラフ(スクロール表示)

SINE (ただし、SPOT 試験は不可) 、RANDOM、SHOCK

③ カラーマップ

DATA VIEWER

本項ではウォータフォールグラフの表示方法について説明します。

(③カラーマップの詳細は"第6章 DATA VIEWER"を参照してください。)

① ウォータフォールグラフ (奥行き固定)

このグラフに対応しているグラフ種別は以下のとおりです。

SINE	: モニタ、伝達率 [モニタ] 、モニタ歪率
RANDOM	: PSD [モニタ] 、伝達率 [モニタ] 、正弦波データ [モニタ]
SHOCK	:モニタ、伝達率[モニタ]
CAPTURE	: 採取波形、採取波形分析 PSD、伝達 [モニタ]
DATA VIEWER	: 上記アプリケーションの各グラフ種別

ここでは SINE のモニタグラフを例に表示方法を説明します。

<操作手順>

<Step 1>

前項"4.3.2 表示グラフの選択"の<Step 2>まで進んでください。

<Step 2>

「表示種別」で「ウォータフォール」を選択して[OK]ボタンを押します。

(DATA VIEWER の場合のみ、ここで「カラーマップ」を選択することも可能です。)

グラフ種別選択		
制御目標・応答 モニタ ドライブ 伝達率[応答] 伝達率[モニタ] モニタ歪率		OK
表示チャネル単位 m/s² ▼	ث	 □目標・応答関連付属表示 □目標 □□□□
入力チャネル Ch1 Ch2 Ch3	 ① 歪率付属表示 ① 表示種別 	 □ 応答 □ 目標警告トレランス □ 目標中断トレランス
	ウォータフォール	 ■監視関連付属表示 ■監視
		 □ 監視警告トレランス □ 監視中断トレランス
✓重ね書き 表示単位		 □ 目標相対付属表示 □ 警告トレランス □ 中断トレランス
◉ 加速度 🛛 💿 速度	◎ 変位	

<Step 3>





② ウォータフォールグラフ (スクロール表示)

新しいデータが一番手前に追加され、過去のデータは順次後ろに下がっていきます。 表示されているデータが奥行きデータ最大件数まで達すると、新しいデータが追加されるごと に一番古いデータが消去されていきます。

データが追加される条件は以下のとおりです。

SINE、SOR :片掃引終了時

- RANDOM :ループ更新時
- SHOCK :加振終了時
- 注意) ウォータフォールグラフ(スクロール表示)を表示する前のデータは描画されません。 また「グラフ変更」で種別や奥行きデータ最大件数を変更すると初期化され、データが全て 消去されます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ウィンドウ」を選択して、「ウォータフォールグラフ」をクリックします。

W IMV_Test.swp2 - K2/Sine ファイル(F) テスト定義(T) 実行操作(P) 編集(E) 表示(V) ウィンドウ(W) オプション(O) ヘルプ(H)	
周波数 目標 応答 グラフ(G) 10.00 1.0 0.0	1
目標・応答グラフ 実行ステータス 約御目標・応答 梁 액 때 때 ♀ 留 ▲ 留 留 圖 圖	

<Step 2>

グラフ種別と奥行き軸データを選択し、奥行きデータ最大件数を設定します。 表示データが「モニタ」の場合は入力チャネルを選択します。 すべて設定できたら [OK] ボタンを押します。



<Step 3>

現在表示中のページに対して、グラフが追加表示されます。

(この時点ではデータラインは描画されません。)



上述のデータの追加条件を満たすと、順次データが追加されていきます。



4.3.3 スケール変更

現在表示中のグラフに対して横軸、縦軸のスケール変更を行うことができます。

<操作手順>

<Step 1>

グラフ表示の上部アイコンの「スケール変更」を押下します。

フォイル(ビ) テスト定義(工) 実行操作(ビ) 構築(ビ) 表示(V) ウィントウ(W) オブション(ジーベルブ(ビ)	
N N N N N N N N 新規作成 原思定表 員 定義保存 テータ保存 印刷 ブレビュー レポート 実行機能 実行機能 再実行 中止 一時停止 加原用制	· 虚度校正
周波数 目標 広答 ドライブ テスト経過時間 播動回数 Drive Limit Alarm Abort 10.00 1.00 1.0024 5.8 0.02.39 18785 0.02.39 18785 Hz mmo P*P	
定義の変更 10.0	0.00
定義の追加 1.0	
	掃引速度倍率 1.0
地位 1000 1000 未述意状態 制御目標・応答 型 ゴ	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
100.0 m/st 二日 100.0 m/st 日標 日標 100.0 m/st 日標	
0.10 Hz 100.0 1000.0	
日 田 戸 区 区 (デスト時間満了)	NUM 2013/07/11 11:28:33

<Step 2>

現在表示されているグラフの横軸の範囲を変更し、[OK]ボタンを押します。

スケール変更	
横軸 10.00 ← ~ 500.00 ← Hz 全域 ■対数 ±対称 自動 レンジ 固定 5.64 ← oct 表示範囲倍率 2 ▼ 拡大 縮小	OK キャンセル グリッド 標準 ・
新花車曲	
 □ ↓ ~ □ ↓ m/s² ■ 対数 □ ±対称 図 自動 レンジ □ 固定 ↓ dB 	

4.3.3.1 3D グラフのスケール変更

3D グラフでは、奥行き軸のスケール変更を行うことができます。 設定項目は以下のものがあります。

表示開始番号*:表示するデータの開始番号を設定します。
表示終了番号*:表示するデータの終了番号を設定します。
:後ろに隠れているライン(陰線)を表示します。
:後ろに隠れているライン(陰線)を表示します。
:番号の大きいデータが手前になるように表示します。
: ガラフ表示エリアに対する横軸の比率を設定します。
: ガラフ表示エリアに対する縦軸の比率を設定します。

※「ウォータフォールグラフ(スクロール表示)」では設定できません。



4.3.4 カーソル表示

現在表示中の指定したグラフについてへアラインカーソルを表示することができます。

<操作手順>

<Step 1>

カーソル表示を行いたいグラフ上を右クリックするか、もしくは「カーソル表示」のアイコンを押下 します。 ____



<Step 2>

表示されたグラフカーソルのダイアログを操作して、カーソルを移動させます。

グラ	ラフカーソル					×
5	"一夕名	単位	カーソル1	カーソル2	Δ	
尼モ	11波数 モニタ	Hz m/s²	100.0 8.5261			
•						+
5.0) Hz		1		200	0.00
■ダブルカーソル ● カーソル1 カーソル2 100.00 Hz						
	ビちらかをマウスで動かすとカーソルが					
4.3.4.1 ダブルカーソル表示

<操作手順>

<Step 1>

グラフカーソルダイアログにて、ダブルカーソルをチェックします。 カーソル2が有効になります。

グラフカーソル				(x
データ名	単位	カーソル1	カーソル2	Δ	
周波数モニタ	Hz m/s²	100.0 8.1093	100.0 8.1093	0.0 (0.0. 1.0 (0.	
∢ 5.0 Hz				2000	• 0.0
⊠ダブルカーン	卯2 〇 カーン	ルレ1 🂿 カーン	JV2 100.00) 🚔 Hz	•

<Step 2>

カーソル2を選択し、カーソル操作を行います。



カーソル1を選択すれば、カーソル1のカーソル操作が行えます。 カーソル1とカーソル2の差がグラフカーソルダイアログに表示されます。

4.3.4.2 ピークサーチ

<操作手順>

<Step 1>

グラフカーソルダイアログの右下の [▼] ボタンを押します。

グラフカーソル					×	
データ名	単位	カーソル1	カーソル2	Δ		
周波数 モニタ	Hz m∕s²	75.40 27.9943				
₹					•	
5.0 Hz					0.00	
🔲 ダブルカーソル	◎ガーン	<u>ル1</u> のカーソ	ル2 75.40	💼 Hz		

<Step 2>

ピークサーチの設定画面が表示されます。

グラフカーソル				— ×-
データ名 周波数 モニタ	単位 Hz m/s ²	カーソル1 75.40 27.9943	カーソル2	Δ
 ✓ 5.0 Hz 				Þ 2000.0
 ■ダブルカーソル ● カーソル1 ● カーソル2 75.40 → Hz ▲ ピークサーチ Min < 極大値 → 条件(©) > Max 登録(R) 				

以下のボタンを操作してピークを検索し、カーソルを移動させます。

[<<] : 横軸のマイナス方向に向かってピークをサーチします。

[>>] : 横軸のプラス方向に向かってピークをサーチします。

- [Min] :最小値をサーチします。
- [Max] :最大値をサーチします。

[条件] :ピークを判断する条件を設定します。

・検索する範囲は表示されているグラフのスケール内です。

- ・検索するピークは「極大値/極小値/両方」から選択できます。
- ・リストに表示されているデータをクリックして検索対象のデータ選択できます。

4.3.4.3 カーソル値の登録

<操作手順>

<Step 1>

ピークサーチの設定画面にて、 [登録] ボタンを押します。

グラフカーソル					×
データ名 周波数 モニタ	単位 Hz m/s²	カーソル1 100.0 1.8682	カーソル2	Δ	
< 10.0 Hz					> 1000.0
□ダブルカーソル ビークサーチ Min << 極大f	 ●カーソル1 直 < 条件 	○カーソル2 ◎ ≥> M	100.00 lax 登録	+ Hz	

<Step 2>

[登録] ボタンを押したときの、カーソル値がリストに登録されます。

データ名 単位 カーソル1 カーソル2	
活))废数 Hz 270.0 モニタ m/s ² 5.5318	Δ
< 10.0 Hz	> 1000.0
□ダブルカーソル ●カーソル1 ○カーソル2 270.00	▲ Hz
C = クリーチ Min <u>≪</u> 極大値 ~ 条件(C) ≥ Max 登録	B
周波数[Hz] モニタ[m/s2] 100.0 1.8632 66.50 9.2083	マーク(M) <u>C</u> SV 出力 🖢
176.0 4.3307 270.0 5.5318	肖邶余(_) 全賀邶徐(A)

[CSV 出力] ボタンを押すと、リストに表示されているカーソル値を CSV ファイルに保存できます。

<Step 3>

[マーク] ボタンを押すと、リストに表示されているカーソル値にマークを表示することができます。

データ名 単位 カーソル1 カーソル2 ム 周波数 H2 270.0 カーソル2 ム 10.0 Hz 55318 1000.0 ダブルカーソル ・カーソル1 ・カーソル2 270.00 ・ ダブルカーソル ・カーソル1 ・カーソル2 270.00 ・ ビークサーチ ・ ・ ・ ・ 「面波数[H2] モニタ[m/s2] ・ ・ ・ 1000.0 1.8632 ・ ・ ・ 「面波数[H2] モニタ[m/s2] ・ ・ ・ 「100.0 1.8632 ・ ・ ・ 「100.0 1.8632 ・ ・ ・ 「176.0 4.3307 ・ ・ ・	グラフカーソル				×
	データ名 周波数 モニタ	単位 カーソ Hz 270.0 m/s ² 5.5318	ル1 カーソル2	Δ	
 □ ダブルカーソル ●カーソル1 ○カーソル2 270.00 → Hz ビークサーチ Min ≤ 極大値 マ 条件(C) ▷ Max 登録(B) 周波数[H2] モニタ[m/s2] 100.0 1.8632 66.50 9.2083 176.0 4.3307 	≪ 10.0 Hz				> 1000.0
Min ≤< 極大値 〜 条件(C) ≥ Max 登録(R) 周波数[Hz] モニタ[m/s2] マーク(M) 100.0 1.8632 G5.50 9.2083 176.0 4.3307 マーク(M)	□ダブルカーソル	●カーソル1 ○カーソル	270.00	- Hz	
周波数[Hz] モニタ[m/s2] マーク(M) 100.0 1.8632 0.003 66.50 9.2083 0.003 176.0 4.3307 0.003	Min_ < 極大f	値 ∨ 条件(<u>C</u>) ≥	> Max 登錄(<u>B)</u>	
	周波数[H2] 100.0 66.50 176.0	モニタ[m/s2] 1.8632 9.2083 4.3307			マーク(<u>M</u>) <u>C</u> SV 出力



4.3.4.4 3D グラフのカーソル表示

操作手順は通常のグラフと同様ですが、奥行きデータを選択する必要があります。

グラフカーソル					×
データ名	単位	カーソル1	カーソル2	Δ	
周波数 応答 時刻	Hz (m/s²)²/	100.0 0.1060 (IMV_Test008)			
< 📄					► 1000.0
奥行きデータ	2	1 🚔 番目			1000.0
🔲 ダブルカー	ツル 🍥 カー	-יאע ⊙א–	ソル2 100	1.00 🚔 Hz	
		Ë	Ì		

4.3.5 グラフ変更

現在表示中のグラフを変更することができます。

- <操作手順>
- <Step 1>

「グラフ変更」のアイコンを押下します。



表示したいグラフ種別とその他必要項目を選択して、 [OK] ボタンを押します。



4.3.6 ピークマーク

現在表示中のグラフデータのピークとバレイにマーク表示することができます。

<操作手順>

<Step 1>

「ピークマーク表示」のアイコンを押下します。



ピークは丸、バレイは四角で上位からマークされます。

また、凡例ウィンドウにその値が表示されます。

ピーク検出条件や最大マーク数、Q 値の表示/非表示切り替えについては "4.3.7 グラフ設定"を 参照してください。

注)本ボタンは加振中は無効となります。

また加振前に表示していたマークは加振状態になると削除されます。

4.3.7 グラフ設定

グラフ表示に関する設定を必要に応じて、自由に変更することができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「オプション」を選択し、「グラフ設定」をクリックします。



4.3.7.1 グラフ表示色の変更

「グラフ表示色」タブで変更したい項目を選択し、線種、マーク、色の設定を変更します。



注) グラフ色設定で、パソコン画面上のグラフ表示を変更しても、「グラフ印刷」の設定は変 更されません。グラフ印刷の設定を変更する場合は、"4.4 プリンタへの出力" の「印刷 色設定」を参照してください。

4.3.7.2 補助情報の変更

「補助表示情報」タブで「試験開始/終了時刻」の表示/非表示やピークマークの設定を変更 します。

設定		ок	
□試験開始/終了時刻を表示(D)		キャンセル	
ビークマーク ビーク検出の閾値 リニア 5.0 + % 対数 2.00 dB	試験の開始/終了時 に表示する/しない	刻を凡例ウィン を設定します。	ノドウ
表示種別 最大表示数 5 	ピークマークの設定を行	います。	
1.1.例の幅を自動調整する	設定を行います。		

必要な変更が完了したら [OK] ボタンを押します。

4.3.7.2.1 試験開始/終了時刻

試験の開始/終了時刻を凡例ウィンドウに表示する/しないを設定します。 試験実行中は加振開始で試験開始時刻を表示し、終了時に試験終了時刻を表示します。 本設定が有効なアプリケーションは以下の通りです。

SINE、RANDOM、SHOCK、RESONANCE DWELL、Multi-SWEEP SINE BMAC, Multi-RANDOM, Multi-SINE, BMAC with Torsion

注)ここで表示される時刻と実行ステータスや履歴の時刻とは若干の誤差が生じる可能性 があります。

4.3.7.2.2 ピークマーク

ピークマークに関する各設定を行います。

<ピーク検出の閾値>

ピーク/バレイを判断する閾値を設定します。

<表示種別>

マークする種別を「極大値/極小値/両方」の中から選択します。

<最大表示数>

最大マーク数を設定します。(1~10)

ただし、検出されたピークやバレイがそれより少ない場合は、検出数だけマーク されます。

<スケール範囲で検索>

現在表示されているスケール範囲内でピークやバレイを検出するか、データ全体で 検出するかを設定します。

<Q 値を表示>

凡例ウィンドウのピーク値にQ値も併せて表示するかしないかを設定します。

注)本機能は伝達率グラフでのみ有効です。

なお、Q 値は以下の計算式で算出されます。



4.3.7.2.3 凡例の幅

凡例の幅を自動設定する/しないを設定します。

4.3.82種類のグラフの重ね書き

2種類のグラフを1つの画面に重ねて表示することができます。 この機能を使用すると物理量の異なるデータ(加速度と力等)を重ね書きすることができます。

<操作手順>

SINE で加速度の目標・応答データと力のモニタデータを重ね書きする例を記述します。

<Step 1>

「ウィンドウ」-「重ね書きグラフ」のメニューを選択します。

	表示(V)	ウイン	ドウ(W)	オプション(0)	ヘルプ(H)		
AA			ページ追	加(P)			
• Ô			テスト定義	義(D)			
	1 JVE:		実行ステ	-タス(S)		行終了	加振開始
			グラフ(G)			臌	
	10	*	重ね書き	きグラフ(0)		(650	
	r		ウォータフ	フォールグラフ(W).		cycle	
	、 ページ3		履歴(L)			0,010	

<Step 2>

「選択(1)」ボタンを押して「目標・応答」を選択します。

重	ね書きグラフ選択				×	Ä
	クラフ種別選択 制御目標・応答 モニタ ドライブ			ОК =++`/7///	選択(1) 🖌 選択(<u>2</u>)	J
	伝達率[応答] 伝達率[モニタ] モニタ歪率 表示種別	付届表示	表示単位	115 270	キャンセル	
	○目標	■警告トレランス	● 加速度			
	○応答	☑甲断トレランス	○速度			
	◉応答·目標	□リミット制御実施比率	○変位			

<Step 3>

「選択(2)」ボタンを押して「モニタ」を選択し、単位が力の入力チャネルを選択します。



<Step 4>

「OK」ボタンを押して画面を閉じます。

重ね書きグラフ選択			×
グラフ種別1 グラフ種別2	制御目標・応答 モニタ		選択(<u>1</u>) 選択(<u>2</u>)
		ОК	キャンセル

<Step 5>

加速度の目標・応答データと力のモニタデータが重ね書きグラフが表示されます。



4.4 プリンタへの出力

4.4.1 印刷

K2+アプリケーションにおいて、テスト定義、グラフ、ログ等を印刷する場合、主としてメニュー バーの「ファイル」-「印刷」を選択して、現在有効になっているページが印刷されます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ファイル」を選択し、「印刷」をクリックします。



<Step 2>

印刷するプリンタの選択や設定、印刷領域の余白やヘッダ・フッタの設定を行い、 [OK] ボタンを 押します。

ヘッダ・フッタは、余白領域を除いた内側に印刷されます。ヘッダ・フッタに表示される文字数が 多すぎて、すべてが表示されない場合は、高さを大きくしてください。

なお、複数のグラフが印刷対象の場合、グラフ単位印刷をチェックすると、1ページに1グラフづつ印刷されます。印刷されるグラフのグラフスケールは表示グラフと同じなります。

印刷		? 💌
プリンター		
ブリンタ名	KONICA MINOLTA 423SeriesPCL	▼ プロパティ(P)
状態: 種類: 場所: コメント:	準備完了 KONICA MINOLTA 423SeriesPCL IP_192.168.111.139	
印刷範囲		印刷部数
すべて(<u>A</u>)	部数(<u>C</u>): 1 🚖
○ ベージ排	詣定(G) ページから(E) ページまで(I)	部単位で印刷(Q)
◎ 選択した	:部分(<u>S</u>)	11 22 33
余白		
左 20	mm 右 10 mm 上	_ 20 mm 下 10 mm
ヘッダ・フック	5	グラフ
🔽 ヘ ッダ	でを印刷(<u>H</u>) 高さ 10 mm	🔲 グラフ単位印刷
🔽 フッタ	を印刷(E) 高さ 10 mm	

4.4.2 プリンタの設定

プリンタの設定等を行うことができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ファイル」を選択し、「プリンタの設定」をクリックします。

	 協会 報告 新規テスト定義 - K2/Sine 	
	ファイル(F) テスト定義(T) 実行操作(P) 編集(E) 表示(V) ウィンドウ(W) オプシ
	新規作成(N)	Ctrl+N
	掃引テスト簡易定義(Z)	
	開<(0)	Ctrl+0
/	上書き保存(S)	Ctrl+S
	名前を付けて保存(A)	
°Щ	別の加振システム情報を読込む(F)	
เกม	入力環境情報を新規に読込む(I)	
	入力環境情報を新規登録(K)	
	グラフデータ保存(M)	at 1
	印刷(P)	Ctrl+P
	印刷プレビュー(V)	Ch1
	プリンタの設定(R)	
	ページ設定(U)	
	レポート作成(T)	
***	1 SineSweep.swp2	
• () Y	2 SineTest.swp2	
	3 Reg_Sweep_Win7(64)_1stHw_Charge_RMS.swp2	
	4 Reg_Sweep_Win7(64)_2ndHw_IEPE_TRK.swp2	
	5 Reg_Sweep_Win7(64)_2ndHw_IEPE_TRK_RION.sw	/p2
	アプリケーションの終了(X)	
	未定義状態 いた しんどう しんどう しんどう しんどう しんどう しんどう しんどう しんしょう しんしょ しんしょ	

<Step 2>

印刷するプリンタの選択や設定、用紙サイズや向きの選択を行い、 [OK] ボタンを押します。

プリンターの設定	
プリンター	
プリンター名(N): KONICA MINOLTA 428SeriesPCL	▼ プロパティ(P)
状態: 準備完了	
種類: KONICA MINOLTA 423SeriesPCL	
場所: IP_192.168.111.139 コメント・	
用紙	印刷の向き
サイズ(乙): 🗛 👻	● 縦(Q)
給紙方法(S): 自動 ▼	A _{◎ 横(A)}
ネットワーク()	OK _ ++>>セル

	Ĩ <mark>⊢</mark>

4.4.3 ページ設定

印刷の余白の設定などを行うことができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「ファイル」を選択し、「ページ設定」をクリックします。



<Step 2>

印刷領域の余白、ヘッダ・フッタの設定を行い、 [OK] ボタンを押します。

ヘッダ・フッタは、余白領域を除いた内側に印刷されます。ヘッダ・フッタに表示される文字数が多 すぎて、すべてが表示されない場合は、高さを大きくしてください。

なお、複数のグラフが印刷対象の場合、グラフ単位印刷をチェックすると、1ページに1グラフづつ印刷されます。印刷されるグラフのグラフスケールは表示グラフと同じなります。

~	ージ部	淀											x
	左	20	mm	右 10		mm	上	20	mm	下	10	mm	
	- <u>^ ッ</u> 2	ダ・フッダー							グラフ				
		/ ヘッダを⊟	印刷(<u>H</u>)	高さ	10		mm		🗖 ೮೯೦	7単位	印刷		
		1 フッタを印	D刷(<u>E</u>)	高さ	10		mm						
									ОК	K	+	ャンセル	
													ĥ
													9

4.4.4 印刷色設定

グラフの印刷時の線種、色、マークを設定することができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「オプション」を選択し、「グラフ設定」をクリックします。



<Step 2>

「グラフ表示色」タブの出力先選択で「プリンタ」を選択します。

グラフ設定				— ×-
グラフ表示色補助表示情報				ОК
出力先選択 ティスプレイ		既定色	黒背黒 白背黒	キャンセル
構成情報	テ 塊			
◎ ウィンドウ背景	データ1	-9-	データ9	
◎ グラフ背景	◎ データ2	\rightarrow	210	
◎ グラフ枠	◎ データ3	\rightarrow	◎ データ11	
◎ 文字	◎ データ4	<u> </u>	◎ データ12	
	◎ データ5	$-\nabla$	◎ データ13 🚽 🗸	⊢ [™] –––
◎ カーソル	◎ データ6		💮 データ14 📃 🔤	U
◎ 凡例背景	◎ データ7		🔿 データ15	
◎ 凡例文字	データ8		🔘 データ16	
	補助データー			
色の設定(<u>C</u>)	◎ 位相		◎ 警告	
	🔘 中断		○ リミット	
	線		マーク	
	スタイル —		スタイル 0 🗸	
	太さ 着	普通 ▼		
	色の設	定(L)	色の設定(M)	
参照(B) 登錄(R)				

<Step 3>

色の設定、スタイル等を指定し、 [OK] ボタンを押します。

力先選択 フリンタ マ	既定色	黑背景 白背景	キャンセル
構成情報	データ線		
○ ウィンドウ背景	● データ1	◎ データ9	
◎ グラフ背景	◎ データ2	◎ データ10 🛛 📉	
◎ グラフ枠	⑦ データ3	◎ データ11	
◎ 文字	○データ4	◎ データ12 🛛 🔼	
	◎ データ5	◎ データ13 🛛 🗸 🚽	
◎ カーソル	◎ データ6 📃	◎ データ14 📃	
◎ 凡例背景	データ7	◎ データ15 🚽	
◎ 凡例文字	データ8) データ16	
色の設定(C)	補助データ) _ ₩/+]	
	© чел		
	線	マーク	
	スタイル ——— 🔻	Z9111 O ▼	
	太さ 普通 🗸		
	色の設定(1)	色の設定(M)	

注)プリンタ種別が正しく設定されていないと、正しく印刷されない場合があります。

4.5 ファイル変換

4.5.1 CSV ファイルへの変換

K2+ファイル形式のデータファイルのCSVファイル形式への変換を行います。

<操作手順>

<Step 1>

CSV ファイル形式に変換したいグラフを表示し、[データ保存]ボタンを押します。



<Step 2>

CSV ファイル名を入力後、[保存] ボタンを押します。

😨 CSVファイルのf	呆存			—	
(保存する場所(1):	IF#1%	•	G 🤌 📂 🛄 🗸		
Ca.	名前	*	更新日時	種類	
最近表示した場所		検索条件に一致する項目はお	ぅりません。		
デスクトップ					
に ライブラリ					
コンピューター	•			•	
	ファイル名(N):	Test		保存(S) 🕊	
ネットワーク	ファイルの種類(工):	CSVファイル(*csv)		キャンセル	
	ヘッダ			*	│ * □
					_
				NA11月41110001世	
	1///				

SINE の目標・応答データ(トレランス付き)を変換した場合

	1 列目	2 列目	3 列目		
1 行目	" <i>周波数[Hz]"</i> ,	" <i>応答[単位</i>]",	" <i>目標[単位</i>]",	"中断上限[単位]",	
2 行目	***.***,	*** **	*** **,	*** **,	
3 行目	*** ***,	*** **	*** **,	*** **	
	*** ***	*** **	*** **,	*** **,	
	:	:	:	:	:
	*** ***	*** **,	*** **,	*** **	

・斜体は固定文字です。

・データ名には、変換元波形データのデータ名が代入されます。

- ・単位にはデータの単位が代入されます。
- ・1 列目には、周波数データが代入されます。
- ・2列目以降に、各々のデータが代入されます。

RANDOM のスペクトルデータを変換した場合

	1 列目	2 列目	3 列目		
1 行目	" <i>周波数[Hz]"</i> ,	"データ名 1 <i>[単位]"</i> ,	"データ名 2[<i>単位</i>]",	"データ名 3 <i>[単位]"</i> ,	••••
2 行目	*** ***,	*** **	*** **	*** **	
3 行目	*** ***,	*** ** ,	*** ** ,	*** **	
	*** ***	*** **,	*** **,	*** **,	
	:	:	:	:	:
	*** ***,	*** **	*** ***	*** **	

・斜体は固定文字です。

- ・データ名には、変換元波形データのデータ名が代入されます。
- ・単位にはスペクトルデータの単位が代入されます。
- ・1 列目には、周波数データが代入されます。
- ・2列目以降に、スペクトルデータが代入されます。

SHOCK の波形データを変換した場合

	1列目	2 列目	3 列目		
1 行目	" <i>時間[ms]"</i> ,	"データ名 1 <i>[単位]"</i> ,	"データ名 2[<i>単位</i>]",	"データ名 3 <i>[単位]"</i> ,	
2 行目	***.***,	*** ** ,	*** ** ,	*** ** ,	
3 行目	*** ***,	*** **,	*** **,	*** **,	
	*** ***,	*** **	*** **	*** **	
	:	:	:	:	:
	.,	*** **	*** ***	*** **	

・斜体は固定文字です。

- ・データ名には、変換元波形データのデータ名が代入されます。
- ・単位には表示されいるグラフの単位が代入されます。
- ・1 列目には、時間データが代入されます。
- ・2列目以降に、波形データが代入されます。

4.5.2 Excel でのグラフ表示

K2+ファイル形式のデータファイルを Excel ファイル形式に変換し Excel 上でグラフ表示を行います。 なお、本機能をご利用いただくには、Microsoft® Excel が必要になります。

注)本機能は、Microsoft® Excel 2010、Microsoft® Excel 2013、Microsoft® Excel 2016、 Microsoft® Excel 2019 をサポートしています。

<操作手順>

<Step 1>

Excel ファイル形式に変換し Excel 上でグラフ表示したいグラフを表示し、 [グラフを Excel に表示] ボタンを押します。



Excel が起動され、Excel 上でグラフが表示されます。

4.6 言語切替 (オプション)

本機能はオプションです。

K2+アプリケーションの表示言語を変更します。

保存済みのデータファイルに記述されている文字は、言語切替の対象外です。

(※)「日本語/英語/中国語/ロシア語/ドイツ語」に対応しています。(2015/10/29 現在)
 各 K2+アプリケーションにおける対応状況は異なります。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「オプション」を選択して、「言語選択」をクリックします。

、ドウ(W)	オプション(0) Aハルプ(H)		
プレビコ	動作設定(A) グラフ色設定(G) 環境設定(E) AVD 計算(C)	再実行 Drive	
0-p	Webモニター設定(W) E-Mail配信機能設定(M) レポート ジェネレーター設定(R)	0	
	ECOモードメンテナンス設定(I) 高速度カメラ通信設定(H) 言語選択(S)		

<Step 2>

言語を選択して、 [OK] ボタンを押します。

言語選択	×
日本語 🔹	OK キャンセル

下記のメッセージが表示されます。アプリケーション再起後、言語が切替わります。



4.7 テスト定義ファイル

テスト定義ファイ内に保存される各データ(テスト実行関連データ、加振システム情報、入力環境情報) ついて説明します。

4.7.1 テスト実行関連データの取り込み

テスト中断(終了)時の状態(テストに必要なデータ)は、加振終了状態でテスト定義ファイル を保存することによって取り込むことができます。

加振終了状態で「実行終了」アイコンを押すと、終了時の状態でテストに取り込めるものがあれ ば、下図のようなダイアログボックスが表示されます。

なお、選択できる項目は加振終了した理由や状況によって異なります。



加振終了画面例



保存オプション

4.7.2 テスト実行関連データの消去

テスト実行関連データをテスト定義ファイルに取り込んで保存した場合、次のようなメリットと デメリットがあります。

[メリット]

- テスト終了後に、テスト終了状態を再度確認することができます。
- 加振終了時の状態から再加振を行うことができます。

[デメリット]

テスト実行関連データを消去しない限り、テスト定義内容が変更できなくなります。

「テスト実行関連データ」を消去する場合は、次の操作手順を行います。

<操作手順>

<Step 1>

「テスト実行関連データ」のいずれかを選択し、[定義の削除]ボタンを押します。



<Step 2>

確認のためのダイアログが表示されますので、 [はい] ボタンを押します。



4.7.3 別の加振システム情報を読み込む

テスト定義ファイルに登録された加振システム情報を別の加振システム情報に変更することが できます。

同じテスト定義ファイルを用いて、別の試験システムで試験を行う場合に加振システム情報を 変更する必要があります。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーから「ファイル」を選択し、「別の加振システム情報を読込む」をクリックします。



<Step 2>

加振システム情報を選択し、 [OK] ボタンを押します。

加振システム情報選択ダイアログ	—	
System1 System2 System3	0K キャンセル	, Ë

<Step 3>

テスト定義情報の「加振システム情報名」が変更されて表示されますので、[保存]ボタンを押して テスト定義ファイルを上書き保存します。



4.7.4 入力環境情報

入力環境情報は、センサーの入力感度の設定を簡素化するために使用しています。入力環境情報 を使用しても、テスト定義中に入力チャネルの追加/変更が可能です。

4.7.5 入力環境情報を新規に読み込む

環境設定に登録している入力環境情報から、新規に入力環境情報を読込むことができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーから「ファイル」を選択し、「入力環境情報を新規に読込む」をクリックする。



<Step 2>

使用する「入力環境情報」を選択して、 [OK] ボタンを押します。



4.7.6 入力環境情報を新規登録

テスト定義で使用した入力環境の設定を、入力環境情報として環境設定に登録することが できます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーから「ファイル」を選択し、「入力環境情報を新規登録」をクリックします。

😨 S	ineTest.swp2 - K2/Sine				
ファ	イル(F) テスト定義(T) 実行操作(P) 編集	钅(E) 表示(V)	ウィンドウ(W)	オブ	
	新規作成(N)		Ctrl+N	b	
	掃引テスト簡易定義(Z)				
	開<(O)		Ctrl+0	<u> </u>	
	上書き保存(S)		Ctrl+S	<u> </u>	
	名前を付けて保存(A)				ТЦ
	別の加振システム情報を読込む(F)				1
	入力環境情報を新規に読込む(I)				
	入力環境情報を新規登録(K)				
	グラフデータ保存(M)			 掃引	
	印刷(P)		Ctrl+P	加振税	
	印刷プレビュー(V)				
	プリンタの設定(R)			\sim	
	ページ設定(U)				
	レポート作成(T)			モジ	
	1 SineTest.swp2				
	2 SineSweep.swp2				
	3 Reg_Sweep_Win7(64)_1stHw_Charge_F	RMS.swp2		∕stem:	
	4 Reg_Sweep_Win7(64)_2ndHw_IEPE_TR	K.swp2			
	5 Reg_Sweep_Win7(64)_2ndHw_IEPE_TR	K_RION.swp2			
	アプリケーションの終了(X)			直 30	
未定	義状態	可動	部質量	5.	
		定格	情報		

<Step 2>

入力環境情報名を入力して、 [OK] ボタンを押します。

۲	、カチャネル情報の新規登	绿	
	入力チャネル情報名		
l	chtest3		
	入力環境情報名	入力チャネル数	
	chtest1 chtest2	2	Ë
	C	OK キャンセル	

4.8 接点入出力情報

4.8.1 概要

I/O Unit に設置されている接点入出力ポートを使用する際の入出力信号の割り当てを定義するものです。

接点入出力信号機能の内容は、各応用プログラムにより各々規定されているものですが、本シス テムではその使用・不使用、ポート割当をユーザがフレキシブルに定義できる仕様を採っていま す。

接点入出力機能を使用しない場合には、本定義を実施する必要はありません。

接点入出力ポートは、I/O Unit 背面パネル上に配置された 50 ピンコネクタに設置されています。 コネクタのピン配置は、下図に示す通りであり、入力端子 8 ビットが、出力端子 8 ビットが使 用できます。

出力端子は、さらに A 接点用及び B 接点用の端子各々が用意されています。

25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1

	STOP+	O8A	O7A	06A	O5A	O4A	O3A	O2A	OlA	O8B	O7B	O6B	O5B	O4B	O3B	O2B	O1B	I8-	I7-	I6-	I5-	I4-	I3-	I2-	I1-
Ĺ	STOP-	O8A	O7A	06A	O5A	O4A	O3A	O2A	OlA	O8B	O7B	O6B	O5B	O4B	O3B	O2B	O1B	I8+	I7+	I6+	I5+	I4+	I3+	I2+	I1+
	50	49	48	47	46	45	44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33	32	31	30	29	28	27	26

入出力の各端子への信号の割当ては本システムではユーザに解放されており、本割当定義におい てこれを実施します。

4.8.2 接点入出力の設定方法

複合試験等で外部機器と K2+システムを常に接続する場合、環境設定の加振システム情報に あらかじめ接点入出力情報を設定することができます。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーから「オプション」を選択し、「環境設定」をクリックします。



<Step 2>

接点入出力情報を設定する「加振システム情報」を選択し、[変更]ボタンをクリックします。

ュール構成情報		
	ОК	
ジュールID モジュール種別	キャンセル	
I0 4Ch 入出力モジュール TYPE I		•
		Å
	更新(山)	- [
ミッフティー 快速品		
5// 1 4 14 718 stem 1		
stem2		
	追加(<u>A</u>)	
	変更(<u>C</u>)◀	_ ^
	 	*
		C
環境情報		
力環境情報名 入力チャネル数		
itest1 2		
	适加(<u>P)</u>	
	変更(<u>H</u>)	
	────────────────────────────────────	

<Step 3>

接点入出力情報の [定義] ボタンを押します。

加振システム	青報					×
加振システム	情報名	System3				ОК
ドライブ出力	モジュールID	000 👻	Ch No. Ch3	▼ 極性 @	正 ◎負	キャンセル
初期出力電日	E 既定値	30.0	💼 mV rms	可動部質量	5.0 🚔 kg	
定格情報						
🔲 制御周》	皮数レンジを制服 ☑ 加振力を	限する チェック				🗌 その他制御量
	加振力		加速度	速度	変位	
	Ν	•	m/s² •	m/s 🗸	mm 👻	
SINE	1000.0	膏 0-р	200.0 🊔 _{0-p}	0.30 🚔 0-1	о 10.0 🚔 _{р-р}	
RANDOM	700.0	💼 rms	100.0 🚔 rms	0.30 🚔 0-1	10.0 🚔 _{p-p}	
SHOCK	2000.0	🚔 0-р	300.0 🚔 о-р	0.30 🚔 0-1	о 10.0 🊔 _{р-р}	
接点入出力情	報 未定義	〕 定	義(<u>D</u>)) 修正(<u>A</u>)	解除(<u>R</u>)		
				• •		
				×ْ		

<Step 4>

接点入出力の設定を行って、 [OK] ボタンを押します。

接点入出力情報	
入力接点	出力接点
端子 利用情報 1 使用しない 2 使用しない 3 使用しない 4 使用しない 5 使用しない 6 使用しない 8 使用しない 8 使用しない	端子 1 使用しない 2 (日本) 3 使用しない 4 使用しない 5 使用しない 6 使用しない 8 使用しない 8 使用しない
接点情報 [入力接点 1] 利用情報 使用しない - 極性 ◎正 負 <u>変更(C)</u>	接点情報 [出力接点 2] 利用情報 使用しない マ 変更(g)

<Step 5>

[OK] ボタンを押します。

加振システム情	報						•••	
加振システムや	青報名	System3]		ОК	
ドライブ出力	モジュールID	000 👻	Ch No. Ch3	•	極性 🂿 正	- ◎ 負	キャンセル	
初期出力電圧	既定値	30.0	💼 mV rms		可動部質量	5.0 🚔 kg		┝┷┍┹┥
定格情報								
📃 制御周波	数レンジを制限 	艮する						
	📝 加振力を	チェック					📃 その他制御量	
	加振力		加速度	速度		変位		
	Ν	•	m/s² 🗸	m/s	•	mm 👻		
SINE	1000.0	膏 0-р	200.0 🚔 о-р		0.30 🊔 O-p	10.0 🚔 p-p		
RANDOM	700.0	💼 rms	100.0 🚔 rms		0.30 🚔 O-p	10.0 🚔 p-p		
SHOCK	2000.0	🚍 0-р	300.0 🚔 о-р		0.30 🚔 O-p	10.0 🚔 p-p		
接点入出力情報 定義済み 定義(D) 修正(A) 解除(R)								

4.8.3 接点入出力信号の内容

λ	+	立	R
∕丶	/J	E.	μ.

7 *7 ¥ HI*	
名称	指示
使用しない	本端子は使用しない。
リモートコントロ	初期測定前の接点の状態をリモートコントロール許可状態にする。
ール許可	有効状態 : 初期測定前の一回のみ有効
	未定義時の設定:常にリモートコントロール許可状態となる。
加振システム	加振システムが動作可能状態にする。
動作可能	有効状態 : テスト実施モードのすべての状態
	未定義時の設定:常に加振システムが動作可能状態となる。
加振開始	
	有効状態 : テスト開始待ち又は伝達関数開始待ちの状態
	未定義時の設定:指示なし
試験中止	加振又は伝達関数測定を中止する。
	有効状態 : テスト実施中又は伝達関数測定実施中の状態
	未定義時の設定:指示なし
一時停止	閉'の時、加振を一時停止する。
	'開'の時、一時停止を解除し加振を再開する。
	有効状態 : テスト実施中の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SINE、RANDOM のみ
データキャンセル	'閉'の時、入力信号の取り込みを停止し、制御ループ更新を停止しする。
	(トレランス等のチェック動作は一切行われなくなる)
	'開'の時、制御ループ更新を解除、再開する。
	有効状態 : テスト実施中の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : RANDOM のみ
レベル Up	加振レベルを、制御条件中で指定されている増減値分だけ大きくする(注
	1) 。
	有効状態 : テスト開始待ち又はテスト実施中の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SINE、RANDOM のみ
レベル Down	加振レベルを、制御条件中で指定されている増減値分だけ小さくする
	(注1)。
	有効状態 : テスト開始待ち又はテスト実施中の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SINE、RANDOM のみ
外部トリガ	外部トリガをかける。
	有効状態 :外部トリガ待ちの状態
	未定義時の設定:指示なし
次のステップへ	次のステップ(オペレータの指示待ちによって区切られる
移行	処理をステップと呼ぶ)に進む
	有効状態 : 次のステップに進む指示待ちの状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SHOCK のみ
名称	指示
--	-----------------------------------
再加振	再加振の準備をする。
(加振待ちにする)	有効状態 :加振終了の状態
	未定義時の設定:指示なし
ドライブデータ更新	ドライブデータを更新する。
	有効状態 :加振終了の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SHOCK のみ
テストモード終了	テスト実行モードを抜ける。
	有効状態 : 試験実施モード中の試験実施中以外の状態
	未定義時の設定:指示なし
伝達関数データ更新	伝達関数データを更新する。
	有効状態 :加振終了の状態
	未定義時の設定:指示なし
	使用制約 : SHOCK のみ
補助入力1	応用プログラムが信号仕様を決めている場合にのみ有効。
	SINE:掃引反転(掃引テストの場合のみ有効)
	RANDOM:掃引反転(SOR、ROR の場合のみ有効)
補助入力 2	補助出力 2: 同上
	SINE:掃引(スポット)固定/固定解除
	(掃引テスト、スポットテストの場合のみ有効)
	RANDOM:掃引固定/固定解除(SOR/ROR の場合のみ有効)
補助入力 3	補助入力 3: 同上
	SINE:次のスポットへ移動(スポットテストの場合のみ有効)
補助入力 4	補助入力 4: 同上
	SINE:周波数を動作設定で指定されている増減値分だけ大きくする
	(マニュアルテストの場合のみ有効)(注2)。
補助入力 5	補助入力 5: 同上
	SINE:周波数を動作設定で指定されている増減値分だけ小さくする
	(マニュアルテストの場合のみ有効)(注2)。
補助入力 6	
	SINE: 次の掃引の先頭にスキッフ/スホットの先頭に移動
	(掃引アスト、スホットアストの場合のみ有効)
補助人力 7	
補助入力 8 封助 1 土 0	補助人力 8: 向上
補助八刀 9 	
補助入力 10	
補助八月11	
補助八月12	補助八刀 12: 回上
11 11 11 11	(冊明八月 15: 円上)
11 11 11 11 11 15	1111 114: 円上
11 11 12 12 12 12 12 12	10: 回上
佣助八刀 16	10: 回上

名称	指示
緊急停止	D/A コンバータのミュート機能を使用して、ドライブ出力をハード的に
	絞り、緊急停止を行う。

- 注1) 指示信号は、500ms 程度以上持続するパルスであること。 1回のパルスで、応用プログラムにて定められたレベル増分だけ、加振レベルを増減させる。パルスを連続させる場合は、パルスの間に 500ms 以上の休止時間を確保すること。
- 注 2) 指示信号は、500ms 程度以上持続するパルスであること。 1回のパルスで、応用プログラムにて定められたレベル増分だけ、周波数を増減させる。 パルスを連続させる場合は、パルスの間に 500ms 以上の休止時間を確保すること。
- 注3) 同じ接点入力に複数の端子を割り当てた場合は、以下の動作になります。
 - ・AND条件になるもの(全ての入力が指示状態になれば実行される) リモートコントロール許可、加振システム動作可能
 - ・OR 条件になるもの(いずれかひとつの入力が指示状態になれば実行される) 上記以外の接点入力

出力部

名称	状 態
使用しない	本端子は使用しない。
テスト実行モード中	テスト実行モード中である。
加振開始待ち状態	加振開始又は伝達関数測定開始待ち状態である。
トリガ待ち状態	外部トリガ待ち状態時、常に'閉'とする。
次のステップへの	次のステップ(オペレータの指示待ちによって区切られる処理をステ
待ち状態	ップと呼ぶ)への待ち状態である。
	使用制約 : SHOCK のみ
伝達関数測定中	伝達関数測定中である。(初期測定中は含まない)
	使用制約 : SHOCK のみ
テスト実施中	試験実施中である。
	(一時停止中も含み、伝達関数測定中は含まない)
信号出力中	ドライブ信号出力中である。(伝達関数測定中も含む)
一時停止中	一時停止中である。
0dB レベルで試験中	加振レベル 0dB で、加振実施中である。
試験時間満了	設定した試験時間が経過したことによりテストを終了した(正常終了
	した)。(1 秒間のパルスで出力される)
試験終了状態	加振終了状態である。(中断による終了も含む)
アボート検出	中断検出により、加振を停止した状態である。
アラーム検出	警告発生状態である。
	使用制約 : SINE、RANDOM のみ
トレランスエラー検出	トレランスチェックの結果が'NG'により、加振を停止した状態で
	ある。
	使用制約 : SHOCK、BMAC のみ
レベル変更	加振レベルが変更された。(1 秒間のパルスで出力される)
	使用制約 : RANDOM のみ
補助出力1	応用プログラムが信号仕様を決めている場合にのみ有効。
補助出力 2	補助出力 2: 同上
補助出力 3	補助出力 3: 同上
補助出力 4	補助出力 4: 同上
補助出力 5	補助出力 5: 同上
補助出力 6	補助出力 6: 同上
	SHOCK、BMAC:接点入力「加振システム動作可能」信号に同期し
	た接点出力。ドライビングシミュレータで使用。
補助出力 7	補助出力 7: 同上
補助出力 8	補助出力 8: 同上
補助出力9	補助出力 9: 同上
補助出力 10	補助出力 10: 同上
補助出力 11	補助出力 11: 同上
補助出力 12	補助出力 12: 同上
補助出力 13	補助出力 13: 同上
補助出力 14	補助出力 14: 同上
補助出力 15	補助出力 15: 同上
補助出力 16	補助出力 16: 同上

4.9.1 Web モニター

Web モニターは、LAN に接続されたパソコンから、K2+の試験状況をモニタする機能です。 K2+の実行画面^{注)} そのものを HTML 形式のファイルに保存する機能なので、パソコンに特別な ソフトをインストールする必要もなく、Microsoft® Internet Explorer などの市販のブラウザを利用 して、LAN 上のどのパソコンからでも試験状況を確認できます。

なお、Webモニターは状況をモニタするだけの機能ですので、試験の中止や開始等の遠隔地からの操作はできません。遠隔操作を行う場合には、別途モニタオプションが必要になります。

本機能をご利用いただくには、LAN の環境が必要になります。

注) 正確には、K2+のプログラムが走行しているパソコンの表示画面が定期的に HTML 形式の ファイルで保存されます。K2+のプログラムが走行しているパソコンで K2+以外のアプリ ケーションが表示されている場合は、その表示画面がそのまま HTML 形式のファイルで保 存されますのでご注意ください。

<操作手順(Web モニターの設定)>

<Step 1>

メニューバーから「オプション」を選択し、「Web モニター設定」をクリックします。



<Step 2>

「Webモニターを有効にする(HTMLファイルを作成する)」をチェックし、必要な設定を行います。 ネットワークの設定が分らない場合には、ネットワーク管理者に確認してください。

ebモニター設定	
■ Webモニターを有効にする(HTMLファイルを作成する)(<u>H</u>)	OK
HTMLファイルパス:	(++ンt
► HTMLファイル更新間隔 間隔で面面イメージを更新する	
自動更新間隔 間隔でHTMLの再読み込みを行なう	
エーターているパソコンで「ブラウザ」の主子両西た空期的た	┐││
自動更新したい場合には 「HTML に自動更新機能を付加す	
る」をチェックし、更新間隔を指定します。	
「HTMLに自動更新機能を付加する」をチェックしない場合に	
は、モニタしているパソコンのブラウザーで表示しているモニ	
タ状況は、ブラウザーの表示内容を手動で更新しない限り更新	
されません。	
— K2+が HTML ファイルを作成する間隔を指定します。	
K2+が作成する HTML ファイル名を指定します。	

<操作手順(試験状況のモニターの実施)>

LAN 上のパソコンから市販のブラウザを利用して、K2+が作成した HTML ファイルを開きます。

下図は、Microsoft® Internet Explorer を利用した例です。



4.9.2 E-Mail 配信機能

E-Mail 配信機能は、加振が中断・終了した時に、指定されたメールアドレスに加振が止まったことを E-Mail で通知する機能です。

例えば、「朝一番に加振を開始して夕方に試験室に行ってみると、たった5分後にピックアップ が外れて加振が止まっていた」などという場合に、E-Mail 配信機能を使えば、今まで無駄にして いた時間が節約でき、効率的に試験ができます。

E-Mail は携帯電話のアドレスにも配信可能です。

本機能をご利用いただくには、LAN の環境、メールが送信できる環境(メールサーバー、メー ルアドレス、メールソフトなど)が必要になります。

<操作手順(E-Mail 配信機能の設定)>

<Step 1>

メニューバーから「オプション」を選択し、「E-Mail 配信機能設定」をクリックします。

) ウィンドウ(W) (オフ	ション(0) ヘルプ(H)	
S		動作設定(A) グラフ色設定(G)	
印刷 プレビュ	/	環境設定(E)	再実行
ドライブ		AVD 計算(C)	Drive
		Webモニター設定(W)	
mV 0-р		E-Mail配信機能設定(M)	
		レポート ジェネレーター設定(R)	
		ECOモードメンテナンス設定(I)	l
		高速度力メラ通信設定(H)	
J		言語選択(S)	
	_		2

<Step 2>

「E-Mail 配信機能を有効にする(試験終了時にメールを送信する)」をチェックします。 初めての設定時には、送信サーバーの設定画面が自動表示されます。

Ë		
E-Mail配信機能設定	試験終 了時にメールを送信する)(S)	ア のみメールを送信する
名前	メールアドレス	道加(A) 変更(C) 削除(D)
		 OK キャンセル

<Step 3>

送信サーバーの設定を行います。

設定が分らない場合には、ネットワーク管理者に確認してください。

E-Mail配信機能詳細設定	×
送信サーバー(SMTP)	
ボート番号	25 🚔 標準設定(D)
暗号化接続の種類	使用しない →
	□ 証明書をチェックしない
🔲 送信サーバー(SMTP)は認証が	Ň必要(M)
◎ 次のアカウントとパスワー	ドでログオンする
サーバへの認証方式	自動
◎ メールを送信する前に受け	信メールサーバーにログオンする
受信サーバー(POP3)	
ポート番号	110 / 標準設定(E)
 APOPを使用して認調 	Ξ(<u>A</u>)
○ 受信メールサーバーと同	U設定を使用する
ーログオン情報	
アカウント名	
パスワード	
	OK キャンセル

<Step 4>

メールの送信情報の設定を行います。



4.9.3 レポート ジェネレーター (試験成績書 自動作成機能)

レポート ジェネレーターは、テスト終了後に試験成績書を自動的に作成する機能です。 従来、試験成績書の作成には、グラフの添付や試験情報の記入などかなりの労力を費やす必要が ありましたが、レポート ジェネレーターを使えばこれらの負荷を劇的に軽減でき、より効率的な作 業が行えます。

K2+では、定義内容やテスト結果、グラフ等の情報を Microsoft® Word のブックマークとリンクし て利用できるようにしています。Microsoft® Word のテンプレートファイルにこれらのブックマーク を記述しておけば、ブックマークに指定された数値や文字、グラフが自動的に貼り付けられます。 よくお使いになる試験成績書のフォーム(雛型)を Microsoft® Word のテンプレートファイルとし て保存しておけば、誰でも簡単に同じ形式の試験成績書をワンクリックで作成できます。 Microsoft® Word を利用していますので、ご自身で目的に応じた試験成績書を自在にカスタマイズ

できます。

なお、本機能をご利用いただくには、Microsoft® Word が必要になります。

注)本機能は、Microsoft® Word 2010、Microsoft® Word 2013、Microsoft® Word 2016、 Microsoft® Word 2019 をサポートしています。

<操作手順(レポート ジェネレーターの設定)>

<Step 1>

メニューバーから「オプション」を選択し、「レポート ジェネレーター設定」をクリックします。



<Step 2>

- A:使用する Microsoft® Word のテンプレートファイルを変更したり、新たにブックマークと出力 項目の対応付けを行う場合には、ブックマークと出力項目の[対応付け] ボタンを押します。
 → <Step 3>に進んでください。
- B:登録済のブックマークと出力項目の対応付けを使用する場合は、登録名を選択します。 → <Step 7>に進んでください。

レポート作成条件設定	
ブックマークと出力項目の対応付け	
対応付け(B)	
登録名で選択	
アプリケーション共通項目の設定	***
登録名で選択	
OK キャンセル	

<Step 3>

[選択] ボタンを押して、使用する Microsoft® Word のテンプレートファイルを選択します(①)。 (使用するテンプレートファイルは、あらかじめ作成しておく必要があります。)

テンプレートファイルを選択すると、「ブックマークと出力項目の対応付け」の表にテンプレート に設定されているブックマークが一覧表示されます。

次に、ブックマークと出力項目の対応付けを行っていきます。

表の中から設定対象のブックマーク名を選択し(②)、それに対応する出力項目をリストの中から 選択し(③)、[変更]ボタンを押します(④)。

なお、設定可能な出力項目は、SINE、RANDOM 等のアプリケーションによって異なります。 また、出力項目の「グラフ」は、レポート作成時に表示されているグラフが対象になります。

テンプレ 設定され	ートファイルを選択すると、テンプレート にているブックマークが一覧表示されます。	2
	ブックマーク対応付け 対応付け情報 Microsoft Word 文書テンプレート	です。 選択(S)本
	<u>ブックマークと出力項目の対応付け</u> <u>ブックマーク</u> 出力項目名	
•	対応付け情報 ブックマーク名 出力項目名 グラフ表示色 ● ディスプレイ ● プリンタ 対応付け情報の登録設定 登録名	変更(U) 解除(B) 登録名変更(C) 肖I(除(D)
	アブリケーション共通出力項目の設定 登録名で選択	 ▼ 共通出力項目の設定(E)… OK キャンセル

<Step 4>

必要であれば、アプリケーション共通出力項目の設定を行います。

A:アプリケーション共通出力項目の設定を変更する場合には、[共通出力項目の設定]ボタン を押します。

 \rightarrow <Step 5>に進んでください。

B:登録済の「共通出力項目の設定」を使用する場合は、登録名を選択します。

 \rightarrow <Step 6>に進んでください。

ブックマーク対応付け				×
- 対応付け情報 Microsoft Word 立	⋣╤╲╝╵╌╴┝			
				S)
ーフックマークを出力	項目の対応付け			
ブックマーク		出力項目名		_
- 対応付け情報 -				
ブックマーク名			変更(出	
出力項目名			▼ 解除(<u>R</u>))
グラフ表示色	◙ ディスプレイ	◎ ブリンタ		
対応付け情報の登	禄設定			
登録名		•	登録名変更(C) 削除(2
アプリケーション共通	出力項目の設定―			
登録名で選択	•		▼」 <u> </u> 共通出力項目の設定 オ	(<u>E</u>)
				レヤレー

	Т [`])	▲	
	B)	\mathbf{A}	

<Step 5>

アプリケーション共通出力項目で指定する情報は、「ブックマークと出力項目の対応付け」で表示される出力項目の中のテスト定義やテスト結果以外のものです。

ここで登録した内容が、対応付けられたブックマークに貼り付けられます。

必要な出力項目に、文字列や数値を指定していきます(①)。

設定した「共通出力項目の設定」を登録するには、「共通項目組み合わせ名」の登録名を指定し (②)、[登録名変更]ボタンを押しててください(③)。

設定を登録しておけば、<Step 4>(又は<Step 7>)においてアプリケーション共通出力項目の設定を「登録名で選択」することができます。

必要な設定が終われば、[OK]ボタンを押します(④)。

アプリケ-	・ション共通項目の設定		
試験名	サンプルテスト		
測定者:	名 IMV	データNo 001	>×°́∩
供試品:	名 サンブル供試品		\bigcirc
- 共通項[目組み合わせ名		
登録名	A	▼ 登録名変更(<u>C</u>)	
)	
	/		

* <mark></mark>		*	
	/		

<Step 6>

設定した「ブックマークと出力項目の対応付け」を登録するには、「対応付け情報の登録設定」の 登録名を指定し(①)、「登録名変更」ボタンを押してください(②)。

設定を登録しておけば、<Step 2>においてブックマークと出力項目の対応付けを「登録名で選択」 することができます。

必要な設定が終われば、[OK]ボタンを押します(③)。

				選択(<u>S</u>)
ブックマークと出力: 	項目の対応付け			
ブックマーク		出力項目名		
対応付け情報				
ブックマーク名				変更(<u>H</u>)
出力項目名			•	解除(R)
グラフ表示色	◎ ディスプレイ	◎ プリンタ		
対応付け時調の登録		01111		
一登録名	NER AL	•	● 登録名変更(<u>C</u>)	削除(<u>D</u>)
	1		1	
ガケーション共通	力項目の設定		/	
緑名で選択 🖊			▼ (共通出)	り項目の設定(<u>E</u>)…
			OK	キャンセル

<Step 7>

必要であれば、アプリケーション共通出力項目の設定を行います。

- A:アプリケーション共通項目の設定を変更する場合には、[設定]ボタンを押します。
 → <Step 8>に進んでください。
- B:登録済の「共通出力項目の設定」を使用する場合は、登録名を選択します。 → <Step 9>に進んでください。

	レポート作成条件設定	
	ブックマークと出力項目の対応付け 対応付け(B) 登録名で選択	
	 アブリケーション共通項目の設定 設定(C) 登録名で選択 	••
	OK キャンセル	

<Step 8>

アプリケーション共通出力項目で指定する情報は、「ブックマークと出力項目の対応付け」で 表示される出力項目の中のテスト定義やテスト結果以外のものです。

ここで登録した内容が、対応付けられたブックマークに貼り付けられます。

必要な出力項目に、文字列や数値を指定していきます(①)。

設定した「共通出力項目の設定」を登録するには、「共通項目組み合わせ名」の登録名を指定し (②)、[登録名変更]ボタンを押しててください(③)。

設定を登録しておけば、<Step 7>(又は<Step 4>)においてアプリケーション共通出力項目の 設定を「登録名で選択」することができます。

必要な設定が終われば、[OK]ボタンを押します(④)。

7	アプリケーシ	/ヨン共通項目の設定	—	
$\left(\right)$	試験名	サンプルテスト		
	測定者名	IMV	データNo 001	`~``` ``
l	供試品名	サンプル供試品		
	共通項目約	且み合わせ名		
	登録名	A	▼ 登録名変更(C)	***
			肖·『珍余(<u>D</u>)	
			OK キャンセル	U

<Step 9>

必要な設定が終われば、 [OK] ボタンを押します。

レポート作成条件設定
- ブックマークと出力項目の対応付け 対応付け(B)
登録名で選択
アプリケーション共通項目の設定 設定(C) 登録名で選択
OK キャンセル

テスト終了状態において、「レポート作成]ボタンを押します。

「レポート作成]ボタンを押すと、レポート ジェネレーターの設定に応じた WORD ファイルが 自動的に作成されます。

なお、出力項目の「グラフ」は、 [レポート作成] ボタンを押したときに表示されているグラフ が対象になります。

次頁は、レポート ジェネレーターで作成した試験成績書の例です。





4.9.4 クイックレポート

クイックレポートはレポート ジェネレーターと同様、テスト終了後に結果をウェブブラウザ又 は Microsoft® Word に書き出す機能です。レポート ジェネレーターに比べて設定が簡単で Microsoft® Word を必要としないのが特徴です。その反面、細かい位置調整ができないので目的に 応じて使い分けてください。

なお、本機能で出力先を Microsoft® Word にした場合、その対応バージョンはレポート ジェネレ ーターと同様になります。

<操作手順(出力項目の選択)>

<Step 1>

テスト終了状態でメニューバーから「ファイル」を選択し、「クイックレポート作成」をクリック します。

🙀 QuickReport.swp2 - K2/Sine				
ファ	イル(F) テスト定義(T) 実行操作(P)	編集(E)	表	
	新規作成(N)	Ctrl+N		
/	掃引テスト簡易定義(Z)			
	開<(O)	Ctrl+O		
	上書き保存(S)	Ctrl+S		
	名前を付けて保存(A)			
	規格として登録(G)			
	別の加振システム情報を読込む(F)			
	入力環境情報を新規に読込む(I)			
	入力環境情報を新規登録(K)			
	グラフデータ保存(M)			
	印刷(P)	Ctrl+P		
	印刷プレビュー(V)	. • •		
	プリンタの設定(R)	۰° آ		
	ページ設定(U)			
	レポート作成(T)			
	クイックレポート作成(Q)			
	最近使ったファイル			
	アプリケーションの終了(X)			

<Step 2>

クイックレポートに出力する項目を選択するダイアログが開きます。

ロゴを追加したい場合、画像ファイルへの または選択してください。	のパスを入力
	終了時に選択した状態を記憶します。
クイル・SINE テストレポート 参照	・中央 ● 右 終了 ・中央 ● 右 ・ ・中央 ● 右 ・ ************************************
グラフの画像形式は PNG(ラスタ形式)と を選択できます。EMF は図形を拡大しても んが、Internet Explorer 以外のブラウザでは	EMF (ベクタ形式) の画像は荒くなりませ 表示できません。

このダイアログは SINE のものです。アプリケーションによって選択項目は若干異なります。 [出力] ボタンをクリックします。

<Step 3>

選択した表示ソフトにクイックレポートが表示されます。



<操作手順(ボタン操作によるクイックレポート作成)>

テスト終了状態において、 [クイック] ボタンを押します。

[クイック] ボタンを押すと、表示ソフトにクイックレポートが表示されます。出力する項目は メニューバーの「クイックレポート作成」でクイックレポートを作成した最後の設定になりま す。



4.10 IEPE センサ安定化待ち

IEPE センサを使用する場合は、K2+のハードウェアの初期化後に IEPE センサの応答の安定化待ちが 必要になります。

本機能は、IEPE センサの応答が安定したかどうかを自動で判断するものです。

<概要>

IEPE センサを使用している場合、[実行開始]ボタンを押すと、IEPE 安定待ち画面が表示されま す。この画面は、全ての IEPE センサーの応答が安定するまで表示されます。全ての IEPE センサー の応答が安定すると、IEPE 安定待ち画面は自動的に終了し、加振開始待ち状態に移行します。

また、IEPE 安定待ち画面の表示中に、[中止]ボタンを押すと、加振開始待ち状態に移行します。 ただし、この場合はセンサからの応答に何らかのノイズが含まれており、正しい計測ができない可能 性があることにご留意ください。

IEPE安定待ち	[X]
割当 000-Ch1 000-Ch2 000-Ch3 000-Ch4	電圧(V) -1.1 1.1 1.7 1.7
	中止

<安定化の判定>

IEPE センサの応答が±100mVの間に5秒間留まれば、応答が安定したものと判断します。

<ソフトウェアから応用アプリケーションを実行する場合の処理>

スケジューラー等のソフトウェアから SINE 等の応用アプリケーションを実行する場合は、IEPE 安 定待ち画面が表示されません。この場合、IEPE センサの応答が 60 秒以内に安定しなければ、初期化 失敗として試験が中断されます。

4.11 ツールバーボタンのカスタマイズ

K2+アプリケーションに表示されているツールバーボタンの順番や表示/非表示の変更、区切り記号の追加をします。

<操作手順>

<Step 1>

メニューバーの「オプション」を選択して、「ツールバーボタンのカスタマイズ」をクリックします。



<Step 2>

表示しないボタンがある場合は、チェックを外してください(①)。

※ 各ツールバーには1つ以上のボタンを表示する必要があります。

順番を変更するボタンがある場合は、まずそのボタンを選択して(2)上矢印 又は 下矢印ボタン (3) で移動します。

区切り記号を挿入する場合は、その直前のボタンを選択して[区切り]ボタンを押します(④)。 初期状態に戻す場合は、[初期化]ボタンを押します(⑤)。

すべて完了したら、 [OK] ボタンを押します(⑥)。



下記のメッセージが表示されます。アプリケーション再起後、ツールバーが切り替わります。



第5章省エネ-ECO-(オプション)

5.1 概要

省エネ-ECO-オプションは、従来のK2+制御システムの制御精度や使い勝手に影響することなく消費電力を最適化するオプションです。

このオプションを使用することで稼働コストを低減し、かつ環境にも配慮した振動試験を行うことができます。

本オプションは K2+制御システム単体では動作できません。

本オプション搭載の K2+システムが、省エネ制御システムアプリケーション(ISM-EM)システムと協調 して動作することにより、省エネ加振システム "ECO SHAKER"を構成します。

また、本オプションは同一のシステムの全ての K2+アプリケーションに適応している必要があり、適応 したものとしていないものを混在することはできません。

5.2 実行時の制約

省エネ制御システムはあらかじめ加振定義を読み込んで省エネ制御を行うため、実行中の操作が一部 制約されます。

以下に SINE と RANDOM の例で説明します。

5.2.1 SINE における制約



- (※1) 初期加振レベルが 0dB 未満の場合は、実行中の操作の制約はなくなりますが、 省エネ運転機能の一部もしくは全部が無効になります。
 - ・空冷システムの場合:ブロア制御のみ
 - ・水冷システムの場合:省エネ運転機能無効

5.2.2 RANDOM における制約



- (※1) 初期加振レベルが 0dB 未満の場合は、実行中の操作の制約はなくなりますが、
 - 省エネ運転機能の一部もしくは全部が無効になります。
 - ・空冷システムの場合:ブロア制御のみ
 - ・水冷システムの場合:省エネ運転機能無効

5.3(本節は、空白です。)

5.4 設定

ECO SHAKER システムを省エネモードで運転するためには、省エネ-ECO-オプションに関する K2+の 設定が正しく設定されていることが必要です。

本設定内容は、全ての K2+アプリケーションの省エネ-ECO-オプションの設定状態に影響します。

注) ここに述べられている設定項目を不用意に変更すると省エネ制御システムが正常に動作しなく なる可能性があります。工場出荷時の設定を変更しないでください。

<Step 1>

メニューバーから「オプション」を選択し、「ECO モードメンテナンス設定」をクリックします。

ファイル(F) テスト定義(T) 実行操作(P) 編集(E) 表示(V) ウィンドウ(W) オブショシ(O) ヘルブ(H) 新規作成 新規作成 「「」」」 「」」 「」 新規作成 「「」」」 「」 「」	🔮 K2/Sine			
新規作成	ファイル(F) テスト定義(T) 実行	彙作(P) 編集(E) 表示(V)) ウィンドウ(W)	[オプション(0)] ヘルプ(H)
新規作成 簡易定義 開く 定差保存 データ保存 印刷 ブレビュ			S	動作設定(A) グラフ色設定(G)
	新規作成 簡易定義 開く	定義保存 データ保存	印刷 プレビュ	環境設定(E) 再実行
Hz miV 0-p Webモニター設定(W) E-Mai配信機能設定(M) レポート ジェネレーター設定(R) レポート ジェネレーター設定(R) COモードメンテナンス設定(I) 高速度カメラ通信設定(H) 書語選択(S) 言語選択(S)	周波数 目標	応答	ドライブ	AVD 計算(C) Driv
E-Mail配信機能設定(M) レポート ジェネレーター設定(R) ECOモードメンテナンス設定(I) 次の定義				Webモニター設定(W)
レポート ジェネレーター設定(R) COモードメンテナンス設定(I) 次の定義 酒速度カメラ通信設定(H) 言語違択(S)	Hz		mV 0-₽	E-Mail配信機能設定(M)
ECOモードメンテナンス設定(I) 次の定義 高速度力メラ通信設定(H) 言語道択(S)				レポート ジェネレーター設定(R)
次の定義 高速度力メラ通信設定(H) 言語選択(S)				ECOモードメンテナンス設定(I)
■語選択(S)	次の定義			高速度力メラ通信設定(H)
				言語選択(S)
	定義の変更			

<Step 2>

警告のメッセージボックスが表示されるため、 [OK] ボタンを選択します。

K2/Sine		×
?	不用意にECOモードの設定を変更すると、システムに深刻な を与える可能性があります。 設定の変更を行いますか?	ダメージ
	ОК	キャンセル
		<u>ک</u>

<Step 3>

必要な設定を行います。

出荷時に必要な設定は行われいています。変更が必要な場合には弊社にご確認ください。



5.4.1 初期設定(工場出荷時設定)

工場出荷時の設定は下記の通りです。

[初期設定] ボタンを押すと、工場出荷時の設定になります。

ECOモードメンテナンス設定	×
-ISMを使用する OK ●はい Oいいえ キャンセル]
通信設定	1
URI localhost	
ポートNo. 10002 🚖 初期設定(1)	
タイムアウト 3000 🚔 msec	
モジュールID	
K2+ k2:1	
ISM em:1	
□ログ保存(1)	
保存先 C:¥IMV¥K2_2nd	
参照(<u>B</u>)	
✓ データ(D) ✓ 発送記録(P) ✓ コンテンツ(C)	
□ 低周波でも励磁電流を制御する(試験が停止することがあります)

第6章 DATA VIEWER

6.1 概要

DATA VIEWER は SINE 等の K2+の応用ソフトウェアで保存したグラフデータファイル(*.vdf)を表示するための標準添付ソフトウェアです。

DATA VIEWER のグラフの操作方法は、応用ソフトウェアの操作方法と同じです。

また、グラフ操作で行える機能も同じです。例えば、ページ追加や CSV ファイルへの変換などが行えます。これらについては、"第4章"を参照してください。

1) DATA VIEWER で表示できるデータ

- ① 応用ソフトウェアで表示できるグラフ
- ② 応用ソフトウェアで表示できる実行ステータス
- ③応用ソフトウェアで表示できるテスト定義**1
- ④ 応用ソフトウェアで表示できる履歴**2

2) DATA VIEWER で実行できる機能

- ① 応用ソフトウェアのグラフ操作で実行できる機能
- ② 印刷機能
- ③ レポートジェネレータによるレポートの作成機能
- ④ 異なるファイルのグラフの重ねがき機能
 実行できる機能に制約があります。詳細は次項を参照してください。
- ⑤ 異なるファイルの 3D グラフ表示機能 実行できる機能に制約があります。詳細は 4)項を参照してください。
- ⑥ クイックレポートによるレポートの作成機能**3
- 3) 異なるファイルのグラフの重ね書き機能の仕様
 - 対応している応用ソフトウェアのデータファイル SINE、RANDOM、SHOCK、CAPTURE
 - ② 対応しているグラフの種別 波形、SINEのレベル軌跡、PSD、伝達率(ただし、単位が一致していること)
 - ③ 重ね書き可能なグラフの数

64 個

④ 対応していない機能

レポートジェネレータ

- 4) 異なるファイルの 3D グラフ表示機能の仕様
 - ① 対応している 3D グラフ表示種別

ウォータフォールグラフ、カラーマップ

② 対応している応用ソフトウェアのデータファイル

SINE (ただし、SPOT 試験は不可) 、RANDOM、SHOCK、CAPTURE

- ③ 対応しているグラフの種別
 応答、モニタ、モニタ歪率(SINEのみ)、ドライブ(SHOCKのみ)、制御誤差(SHOCKのみ))
 (ただし、単位が一致していること)
- ④ 対応している奥行き軸データ種別 ファイル名、時刻^{*4}、経過時間(SINE、RANDOMのみ)^{*4}、掃引回数(SINEのみ)^{*4}、 ループ回数(SHOCKのみ)^{*4}
- ⑤ 同時に表示可能なグラフの数

255 個

⑥ 対応していない機能

レポートジェネレータ

- ※1 本データは Ver7.0.5.0 以降で保存したデータのみ有効です。
- ※2 本データは Ver12.2.0.0 以降で保存したデータのみ有効です。
- ※3 実行ステータスの項目選択は Ver12.2.0.0 以降で保存したデータのみ有効です。 (「全ての実行ステータス情報」は全てのデータで有効です。)
- ※4 本データ種別は Ver11.2.0.0 以降で保存したデータのみ有効です。
6.2 操作例

6.2.1 アイコンの説明

メニューバーの下のツールバーには、メニューの中のよく使うコマンドをアイコンで表示して います。アイコンをクリックすると対応するコマンドをすぐに実行するか、コマンドに対応した ダイアログボックスが開きます。



新しいグラフデータファイルを開きます。グラフウィンドウが新しく追加されま す。



新しく重ね書きグラフを表示します。グラフウィンドウが新しく追加されます。



新しく 3D グラフを表示します。グラフウィンドウが新しく追加されます。



印刷を実行します。



印刷プレビューを実行します。



Mictosoft Word でレポートを作成します。 (レポートジェネレータ)



Web ブラウザ もしくは Mictosoft Word で簡単にレポートを作成します。 (クイックレポート)



選択しているグラフウィンドウにページを追加します。



選択しているグラフウィンドウのページにグラフを追加します。



選択しているグラフウィンドウのページに実行ステータスを追加します。



選択しているグラフウィンドウのページにテスト定義を追加します。



選択しているグラフウィンドウのページに履歴を追加します。

6.2.2 通常グラフの表示

<操作手順>

<Step 1>

[開く] ボタンを押します。



<Step 2>

対象となるグラフデータファイルを選択します。

🥙 ファイルを開く					—	
ファイルの場所(1):	\mu 2nd	•	G 🦻 🖻	۶ 🛄 ד		
(Ala)	名前	*		更新日時	_	
2	Reg_Ran_Win	7(32)_1stHw_Charge001.vdf2		2012/07/24 22:15		
最近表示した場所	Reg_Ran_Win	7(32)_2ndHw_Charge001.vdf2		2012/07/24 22:24		
	Reg_Ran_Win	7(32)_2ndHw_IEPE001.vdf2		2012/07/24 22:29		
デフクトップ	Reg_Ran_Win	7(64)_1stHw_Charge001.vdf2		2012/07/24 21:58		
777197	Reg_Ran_Win	7(64)_2ndHw_Charge_LIMIT001.v	df2	2012/07/28 15:08		
	Reg_Ran_Win	7(64)_2ndHw_Charge001.vdf2		2012/07/24 21:43		
ライブラリ	Reg_Ran_Win	7(64)_2ndHw_IEPE_LIMIT001.vdf2	2	2012/07/28 15:03		
	Reg_Ran_Win	7(64)_2ndHw_IEPE001.vdf2		2012/07/24 21:48		
	Reg_ROR_Win	7(64)_2ndHw_Charge.001.vdf2		2012/07/28 18:10		
コンピューター	Reg_ROR_Win	7(64)_2ndHw_Charge.002.vdf2		2012/07/28 18:10	-	
	•	III			Þ	N m m m m
	ファイル名(<u>N</u>):	Reg_Ran_Win7(64)_2ndHw_Charge001.	vdf2	▼ 開((())		D
ネットワーク	ファイルの種類(工):	加振データファイル(*.vdf2)		▼ キャンセル		
	アプリケーション	RANDOM				
					*	
					-	
						W

<Step 3>

各応用ソフトウェアに応じたグラフ選択ダイアログが表示されます。

表示したいグラフを選択します。

なお、3D グラフに対応しているグラフ種別の場合は、「ウォータフォールグラフ」及び「カラー マップ」を選択することが可能です。詳細は "4.3.2.1 3D グラフの選択"をご参照ください。

グラフ種別選択 PSDI目標:応答」 PSDIモニタ」 PSDIドライブ」 伝達率[元答] 伝達率[モニタ] 応答波形		OK - キャンセル	
表示種別 ◎ 目標 ◎ 応答 ◎ 応答・目標	付属表示 学告トレランス 中断トレランス リミット制御実施比率		

<Step 4>

グラフウィンドウが追加され、選択されたグラフが表示されます。

グラフの操作方法は、応用ソフトウェアの操作方法と同じです。



6.2.3 重ね書きグラフの表示

重ねがきグラフの対象データファイルの選択画面は、ツリー画面とダイアログ画面から選択でき ます。各画面で重ね書きができるグラフ種別は異なります。

6.2.3.1 ツリー画面での選択

<操作手順>

<Step 1>

[重ね書きグラフ] ボタンを押します。



<Step 2>

重ね書きグラフの選択ダイアログが表示されます。

前回 DATA VIEWER で開いたフォルダにあるすべてのグラフデータファイルがツリー上に表示されます。

重ね書きしたいグラフデータファイルを選択しグラフ種別を選択して、〔追加〕ボタンを押します。

重ね書きグラフ選択		
⊕ Ree_Sho_Win7(64)_2ndHw_JEPE013 ⊕ Ree_Sho_Win7(64)_2ndHw_JEPE022 ⊕ Ree_Sho_Win7(64)_2ndHw_JEPE023 ⊕ Ree_Sho_Win7(64)_2ndHw_JEPE024 ⊕ Ree_Sho_Win7(64)_2ndHw_JEPE025	<u>適加(A)</u> 削隊(Q)	表示データ数 0 / 0 OK キャンセル 適用(<u>Δ</u>)

<Step 3>

各グラフ種別に応じたグラフ選択ダイアログが表示されます。 表示条件を選択します。

伝達率		
入力単位 m/s ² 入力チャネル CH1 CH2 CH3 CH4	基準データ ドライブ 応答 入力チャネル OH1 CH2 CH3 CH4	Ĩ
全て選択(<u>A</u>)	OK キャンセル	

<Step 4>

選択したグラフが重ね書きの対象に設定されます。

重ね書きできるグラフは、同じグラフ種別・物理量である必要があります。



<Step 5>

重ね書き対象のデータの設定が完了すれば、 [OK] ボタンを押します。

🖶 Reg_Ran_Win7(32)_1stHw_Charge001 🔹	ファイルバス名	グラフ種別
	C#IMVData¥2nd¥Reg Ran Win7(32) 1stHw Charge001.vdf2	伝達率[モニタ] - CH2 / CH1
	C:#IMVData#2nd#Reg_Ran_Win7(64)_2ndHw_Charge001.vdf2	伝達率[モニタ] - CH2 / CH1
	C:#IMVData#2nd#Reg_ROR_Win7(64)_2ndHw_Charge.002.vdf2	伝達率[モニタ] - CH2 / CH1
	C:¥IMVData¥2nd¥Reg_ROR_Win7(64)_2ndHw_Charge.004.vdf2	伝達率[モニタ] - CH2 / CH1
Beg Ban Win7(32) 2ndHe Charge001		
Beg Ban Win7(32) 2ndHw JEPE001		
Beg Ban Win7(64) 1stHw Charge001		
Beg Ban Win7(64) 2ndHw Charge001		
↓ ↓ _ M PSD[目標·応答]		
Reg_Ran_Win7(64)_2ndHw_Charge_LIMIT0(
Reg_Ran_Win7(64)_2ndHw_IEPE001		
Heg_Ran_Win/(64)_2ndHw_IEPE_LIMIT001		
Heg_RUK_Win/(64)_2ndHw_Charge.001		
en Reg_ROR_win/(04)_2ndrw_Onarge.002		
────────────────────────────────────		
Reg_ROR_Win7(64)_2ndHw_Charge.003		
Reg_ROR_Win7(64)_2ndHw_Charge.004		
────────────────────────────────────		
<u>[M]</u> 伝達率[応答]		
·····································		
Breg RUR Win /(b4)_2ndHw_Charge.005	道加(A) 削除(D) ▼ 位相表示(P) データ	単位 表示データ数 4 /
Bor POR Win7(64) 2nd Hw Charge 007		
Ber BOB Win7(64) 2ndHw Charge 008		
m		
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·

<Step 6>

グラフウィンドウが追加され、選択されたグラフが重ね書き表示されます。 グラフの操作方法は、応用ソフトウェアの操作方法と同じです。

🖑 K2/Data Viewer - 重ね書きグラフ		
ファイル(E) 検査データ(C) 表示(V) ウィンドウ(W) オプション	<u>(2)</u> ヘレプ(<u>H</u>)	
調く 重ね書き 印刷 プレビュー パート ページ	a Graph Status Fact 加 グラフ ステータス テスト定義	
🧐 重ね書きグラフ		
重ね書きグラフ		
重ね書きグラフ		
100.0		[Reg_Ran_Win7(32)_1stHw_Charge001] 伝達率[- [Reg_Ran_Win7(64)_2ndHw_Charge001] 伝達率[- [Reg_ROM_Win7(64)_2ndHw_Charge.002] 伝達率[[Reg_ROM_Win7(64)_2ndHw_Charge.004] 伝達率[
10.0		
1.000e-1		
1.000e-2		
1.000e-3		
100.0		
-100.0		
-180.0		
5.0H2 10.0	100.0 2000.0	<
		NUM

<表示グラフの変更方法>

[グラフ変更] ボタンを押します。



重ね書きグラフの選択ダイアログが表示されます。表示したいグラフの追加や削除を行います。



補足)

- ①グラフのチェックを外すと、重ね書きグラフの対象から外れます。
- ②グラフを選択し[削除]ボタンを押すと、重ね書き対象グラフの表示エリアから削除され、 重ね書きグラフの対象から外れます。
- ③異なる表示種別のグラフを表示したい場合には、登録されているグラフをすべて削除してから、 表示したいグラフを追加します。

6.2.3.2 ダイアログ画面での選択

<操作手順>

<Step 1>

[重ね書きグラフ] ボタンを押します。



<Step 2>

重ね書きグラフデータ選択ダイアログが表示されますので、[追加]ボタンを押します。

重ね書きグラフ選択				—
アプリケーション種別	SINE			
データ種別	応答	モニタチャネル		
パス名		アプリケーション	奥行き軸データ	追加(<u>A</u>)
		,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		肖/除(<u>D</u>)

			۰	\bigcirc
			U	0
表示データ数 0	/ 0 ファイル数 0		OK	キャンセル

<Step 3>

対象となるデータファイルを選択します。

(複数のファイルを一度に選択することが可能です。)

🔐 ファイルを開く		
ファイルの場所(1):	🕌 VDFFile	🗸 🌀 🏂 📂 🖽 T
最近表示した場所	 Shock1_30%.vdf2 Shock1_60%.vdf2 Shock1_100%.vdf2 	ShockSRS1_100%.vdf2 ShockSRS1_G_100%.vdf2 Sine1_0dB.vdf2 Sine1_0dB.vdf2
デスクトップ デスクトップ ライブラリ	 Shock1_G_100%.vdf2 Shock2_30%.vdf2 Shock2_60%.vdf2 Shock2_100%.vdf2 Shock3_30%.vdf2 Shock3_60%.vdf2 Shock3_100% vdf2 	 Sine14dB.vdf2 Sine110dB.vdf2 Sine1_G_0dB.vdf2 Sine4_0dB.vdf2 Sine44dB.vdf2 Sine410dB.vdf2 Sine40dB.vdf2
レンピューター コンピューター ネットワーク	 Shock3_G_100%.vdf2 Shock4_30%.vdf2 Shock4_60%.vdf2 Shock4_100%.vdf2 Shock5RS1_30%.vdf2 ShockSRS1_60%.vdf2 	
	 ファイル名(№): "ShockSRS1_30%.vdf2" ファイルの種類(①): 加振データファイル(*.vdf2) 	ボンクロング (Q) 「ShockSRS1_60%.vdf2" "ShockSRS1_1 ▼ 開(Q) 2) ▼ キャンセル

<Step 4>

選択したデータファイルが重ね書きの対象に設定されます。

アプリケーション種別、表示種別、データ種別を選択します。

また、データ種別が「モニタ」の場合は、モニタチャネルを選択します。

なお、選択されたアプリケーション種別と異なるデータファイルが選択されている場合はグレー表示 となります。



<Step 5>

グラフウィンドウが追加され、選択されたグラフが表示されます。



<表示グラフの変更方法>

[グラフ変更] ボタンを押します。



重ね書きグラフデータ選択ダイアログが表示されます。表示したいグラフの追加や削除を行います。

重ね書きグラフ選択			
アプリケーション種別	SINE -		
データ種別	応答	モニタチャネル	
データ種別	応答 ile¥ShockSRS1_30%,vdf2 ile¥ShockSRS1_60%,vdf2 ile¥ShockSRS1_60%,vdf2 ile¥ShockSRS1_G_100%,vdf2 ile¥Sine14dB,vdf2 ile¥Sine110dB,vdf2 ile¥Sine1_G_0dB,vdf2 ックを外すと重ね書きグラ 象から外れます。 重ね書き	モニタチャネル アプリケーション SHOCK(SRS) SHOCK(SRS) SHOCK(SRS) SINE (Sweep) SINE (Sweep) SINE (Sweep) SINE (Sweep) T	東行き軸データ 2017/06/13 11:56:44 2017/06/13 11:57:19 2017/06/13 11:57:19 2017/06/13 11:57:41 2017/06/12 13:06:08 2017/06/12 13:02:54 2017/06/12 13:31:27 重ね書きグラフ表示対象エリアから 削除され、重ね書きグラフの対象か ら外れます。
	[<u> </u>		
表示データ数 4	1 / 4 ファイル数 8		OK キャンセル

補足)

- ① グラフのチェックを外すと、重ね書きグラフの対象から外れます。
- ② グラフを選択し[削除]ボタンを押すと、重ね書きグラフ表示対象エリアから削除され、重ね書きグラフの対象から外れます。

6.2.4 3D グラフの表示

<操作手順>

<Step 1>

[3D グラフ] ボタンを押します。

K2/Data	Viewer									
ファイル(<u>E</u>)	表示(⊻)	ウィンドウ()	<u>W</u>) オプシ	/ヨン(<u>0)</u> へ	ルプ(<u>H</u>)					
	近日の目的目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目前の目	回 3Dグラフ	の制		W	Page ページ追加	Graph 957	528025 ステータス	した。 次の テスト定義	
			, ë	Ð						

<Step 2>

3D グラフデータ選択ダイアログが表示されますので、[追加]ボタンを押します。

&示データ アプリケーション種別 データ種別 奥行き軸データ種別	SINE 応答 時刻	•	表示種別 モニタチャネル	ウォータフォール	*
パス名				アガリケーション	·追加(<u>A</u>) 肖·耶余(<u>D</u>)
表示データ数 0	/ 0 ファイル数	t 0			

<Step 3>

対象となるデータファイルを選択します。

(複数のファイルを一度に選択することが可能です)

🏦 ファイルを開く				×
ファイルの場所(1):	퉬 K2 Data		🚽 🎯 🤌 📂 🛄 🕶	
最近表示した場所	BMAC_2nd FATIGUE_2nd No87_NG		IMV_Test005.vdf2 IMV_Test006.vdf2 IMV_Test006.vdf2 IMV_Test007.vdf2	
デスクトップ	Scheduler Sine Waterfall		IMV_Test008.vdf2 IMV_Test009.vdf2 IMV_Test010.vdf2 IMV_Test011.vdf2	
(ライブラリ	INV_Test018 INV_Test019 負荷付(リミッ AT RANDOM	ト) CH3-20dB006.vdf2	INV_Test012.vdf2	
(人) コンピューター	Capture.vdf2	vdf2 .vdf2	IMV_Test015.vdf2 IMV_Test016.vdf2 IMV_Test017.vdf2	
く ネットワーク	 DispNotLimit. IMV_Test001. IMV_Test002. 	vdf2 vdf2 vdf2	MIMV_Test018.vdf2 MV_Test019.vdf2	Ū
	 IMV_Test003. IMV_Test004. 	vdf2 vdf2		
	ファイル名(<u>N</u>): ファイルの種類(<u>T</u>):	["] IMV_Test013.vdf2""IMV_T 加振データファイル(*.vdf2)	Fest005.vdf2″ ″IMV_Test006.vdf2″ ″II ▼ ▼	開((O) キャンセル

<Step 4>

選択したデータファイルが重ね書きの対象に設定されます。

アプリケーション種別、表示種別、データ種別 及び 奥行き軸データ種別を選択します。

また、データ種別が「モニタ」の場合は、モニタチャネルを選択します。

なお、選択されたアプリケーション種別と異なるデータファイルが選択されている場合はグレー表示 となります。



<Step 5>

グラフウィンドウが追加され、選択されたグラフが表示されます。

・ウォータフォールグラフの表示例



・カラーマップの表示例



<表示グラフの変更方法>

[グラフ変更] ボタンを押します。



3D グラフデータ選択ダイアログが表示されます。表示したいグラフの追加や削除を行います。

アプリケーション種別 データ種別 奥行き軸データ種別	SINE 応答 ・ 時刻 ・	表示種別 モニタチャネル	ウォータフォール ・ ▼	
バス名 V H¥Data¥K2 Data V H¥Data¥K2 Data V H¥Data¥K2 Data H¥Data¥K2 Data H¥Data¥K2 Data H¥Data¥K2 Data H¥Data¥K2 Data H¥Data¥K2 Data V Data¥K2 Data	<pre>≰sine.wdf2 ≰sine2.wdf2 ≰sine3.wdf2 ≰sine4.vdf2 ¥IMV_Test008.vdf2 ¥IMV_Test010.vdf2 ¥IMV_Test011.vdf2 ¥IMV_Test012.vdf2 *IMV_Test012.vdf2</pre>		アプリケーション SINE (Sweep) SINE (Sweep) SINE (Sweep) SINE (Sweep) RANDOM(RANDOM) RANDOM(RANDOM) RANDOM(RANDOM) RANDOM(RANDOM) F 3D グラフ表示対象エリ 3D グラフの対象から外;	<u>追加(A)</u> <mark>▲ 削除(D)</mark> アから削除さ れます。
の対象	まから外れます。	3D グラフ表示す	対象エリア	

補足)

- ① グラフのチェックを外すと、3D グラフの対象から外れます。
- ② グラフを選択し[削除]ボタンを押すと、3D グラフ表示対象エリアから削除され、3D グラフの対象から外れます。

6.3 補足説明

6.3.1 動作設定

<操作手順>

メニューバーの「オプション」を選択し「動作設定」をクリックすると、「動作設定ダイアログ」が 表示されます。

ウ(W) オプション(Q) ハルプ(出) 動作設定(A) グラフ設定(G) レポート ジェネレーター設定(R) ツールバーボタンのカスタマイズ(C) 言語選択(S)						
 動作設定 伝達率表: ● 辺 ● 辺 ● 面面配置 ▽ 保持す 重ね書き ▽ ツリー 	示単位 ◎ % でる ガラフ 画面で選択する	● 単位/単位	● OK キャンセル			

<伝達率表示単位>

伝達率グラフの振幅値の表示単位を選択します。 本指定は、伝達率を計算する2つのデータの単位が同じ伝達率グラフでのみ有効です。 伝達率を計算する2つのデータの単位が異なる伝達率グラフの場合、振幅値の表示単位は常 に「単位」になります。 <画面配置>

・「保持する」チェックボックス

表示している画面配置を保持する場合に選択します。画面配置はデータファイルのテスト 種別毎に記録されます。

記録された画面配置情報があるテスト種別のデータファイルを選択した場合、グラフ選択 ダイアログは表示されず、記録された画面配置でグラフ等が自動表示されます。

この画面配置情報は、グラフのスケール等の表示条件が変更された時点で更新されます。 「保持する」のチェックを外すと、それ以降に変更した画面配置は記憶されません。

[初期化] ボタン

画面配置を初期状態に戻す場合に選択します。

初期化した場合は、データファイルの全てのテスト種別の画面配置情報が初期化されます。 次回、グラフを表示する際には、ファイル選択後にグラフ選択ダイアログが表示されます。

<重ねがきグラフ>

「ツリー画面で選択する」チェックボックス
 ツリー画面でデータファイルを選択する場合に選択します。

第7章 Launcher

7.1 概要

Launcher は、SINE 等の K2+のアプリケーション(応用ソフトウェア)を起動するためのソフトウェア です。Launcher 自体は、標準添付ソフトウェアですが、一部の機能はオプションとなっています。

Launcher には、以下の3つのモードがあります。

- 1) 「アプリケーション」モード
- 2) 「規格選択」モード
- 3) 「ファイル選択」モード
- 注) 「規格選択」モードと「ファイル選択」モードは、規格オプションが必要になります。

「アプリケーション」モード
 SINE 等の K2+のアプリケーションを単純に起動します。

2) 「規格選択」モード(規格オプションが必要です)

テスト条件を ISO 等の規格の一覧から選択し、細かなテスト定義を行うことなく、テストを実施するモードです。

操作手順は、「規格の選択」→「テストの目標の確認」→「テストファイルの保存」となります。 「テストファイルの保存」を行うと、自動的にアプリケーションが起動し、ハードウェアの初期化が 実行され、加振開始待ちに移行します。

アプリケーション	テスト種別			
SINE	SINE SWEEP [掃引テスト] (*.swp2) / SINE SPOT [スポットテスト] (*.spt2)			
RANDOM	RANDOM [ランダム] (*.ran2)/SOR(*.sor2)/ROR(*.ror2)			
SHOCK	SHOCK(*.sho2) / SRS SHOCK(*.srs2)			
	MSS FREQ [周波数分割掃引] (*.fds2) / MSS TIME [遅延掃引] (*.tis2) / MSS			
Multi-Sweep Sine	SPOT[マルチスポット](*.msp2)			

本モードに対応しているアプリケーションとテスト種別は以下の通りです。

3) 「ファイル選択」モード(規格オプションが必要です)

既存のテストファイルを選択して、テストを実施するモードです。

操作手順は、「テストファイルの選択」→「テストの目標の確認」→「テストファイルの保存」と なります。「テストファイルの保存」を行うと、自動的にアプリケーションが起動し、ハードウェア の初期化が実行され、加振開始待ちに移行します。

本モードに対応しているアプリケーションとテスト種別は、「規格選択」モードと同じです。

「<u>規格選択」モードでは、あらかじめ規格書に基づいたテスト条件が入力</u> <u>されていますが、あくまで参考情報です。テストの実施に際しては、必ず</u> <u>規格書本文を参照し、十分にテスト条件をご確認ください。</u>

7.1.1.1 準備

「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードでは、加振システム情報と入力環境情報に 登録されている先頭の情報を用いてテストファイルを作成します。

テストを実行する前に、<u>必ず、加振システム情報と入力環境情報を作成してください。</u> 加振システム情報と入力環境情報の作成方法については、"**第3章 K2+システム設定**"をご 参照ください。

7.1.1.2 加振システム情報の変更

「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードで使用する加振システムの情報を変更する 場合は、加振システム情報の先頭の情報を変更してください。

7.1.1.3 制御チャネルの制限

「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードでは、制御チャネルの数を 1ch に限定した テストを作成します。

<u>平均値制御等のテストを作成する場合には、各アプリケーションからテストファイルを開</u> いて、作成してください。

作成したテストファイルは、「ファイル選択」モードで、選択したテストファイルを変更し なければ、そのまま、実行することができます。

7.2 操作例

Launcher の起動方法は、 "4.2.1 アプリケーションの起動"をご参照ください。 また、Launcher の終了方法は、 "4.2.2 アプリケーションの終了"をご参照ください。

注意)加振システム情報と入力環境情報が定義されていない場合は、起動時に「環境設定」 の画面が表示されます。

7.2.1「アプリケーション」モード

<操作手順>

<Step 1>

[アプリケーション] ボタンを押します。



<Step 2>

インストールされているアプリケーションのアイコンの一覧が表示されます。 起動したいアプリケーションのアイコンを選択し、[次へ]ボタンを押します。



<Step 3>

アプリケーション起動中の画面が表示されます。



選択したアプリケーションが起動します。

以降の操作は、各アプリケーションの取扱説明書をご参照ください。



7.2.2「規格選択」モード

<操作手順>

<Step 1>

[規格選択] ボタンを押します。

		Č.
K2/Launcher		
////		規格選択 ファイル選択 アプリケーション
	規格 JIS	
分野		
テストタイプ	リストに表示。	」 された項目を選択し、「次へ」をクリックしてください。
	9477 RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP	規格名 JIS C 60068-2-64:2011 広帯域ランダム振動試験方法及び指針 サンブルA5_1 JIS C 60068-2-64:2011 広帯域ランダム振動試験方法及び指針 サンブルA5_2a JIS C 60068-2-64:2011 広帯域ランダム振動試験方法及び指針 サンブルA5_2b JIS C 60068-2-64:2011 広帯域ランダム振動試験方法 認品 サンブルa1 JIS C 60068-2-6:2010 正弦波振動試験方法 認品 サンブルa2 JIS C 60068-2-6:2010 正弦波振動試験方法 認品 サンブルb2 JIS C 60068-2-6:2010 正弦波振動試験方法 認品 サンブルb2
	SINE SWEEP SINE SPOT	JIS C 60068-2-6:2010 正弦波振動試験方法 部品 サンブルc2 JIS D 1601:1995 自動車部品振動試験方法 振動耐久試験 サンブル1
	SINE SPOT	JIS E 3014:1999 鉄道信号保安部品 耐久試験サンブル 1種P種 共振がない場合
	SINE SPOT SINE SPOT SINE SPOT RANDOM	UIS E 3014:1999 鉄道語で休安的品 耐久試験 サンブル 22世2世 共振がない場合 JIS E 3014:1999 鉄道信号保安部品 耐久試験 サンブル 3種B種 共振がない場合 JIS E 3014:1999 鉄道信号保安部品 耐久試験 サンブル 4種B種 共振がない場合 JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分14 上下 サンブル
	RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM	JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分1A 前後 サンブル JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分1A 左右 サンブル JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分1B 上下 サンブル JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分1B 前後 サンブル JIS E 4031:2013 鉄道車両用品 機能試験 区分1B 左右 サンブル
÷ •		

<Step 2>

「規格」を選択し、リストに表示される規格一覧から「規格名」を選択します。 「規格名」が決まれば、 [次へ] ボタンを押します。



<Step 3>

テストの目標の確認画面が表示されます。この画面はテストタイプ毎に異なります。 この例のテストタイプは、RANDOMです。

ここでは、試験時間に関する項目と制御チャネルに関する項目が変更できます。

必要な変更を行い、[次へ]ボタンを押します。



<Step 4>

テストファイルの保存画面が表示されます。

保存先のフォルダを選択し、ファイル名を入力した後、[保存]ボタンを押します。 既存ファイルがある場合には、上書き確認メッセージが表示されます。



<Step 5>

アプリケーション起動中の画面が表示されます。



アプリケーション起動後、テストファイルが読み込まれ、ハードウェアの初期化まで自動的に完了し ます。これ以降の操作は、各アプリケーションの取扱説明書をご参照ください。



- 注) 実行時の主なエラー
 - ・ 定義エラーが生じた場合
 アプリケーションが起動した後*、定義エラーとなり、定義完了状態になります。
 ・テスト実施中のアプリケーションがある場合

アプリケーションが起動した後^{*}、実行開始処理に失敗し、定義完了状態になります。 実施中のテストには影響はありません。

※)「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードで、既に同じアプリケーションが 起動している場合には、新たにアプリケーションを起動しません。

7.2.3「ファイル選択」モード

<操作手順>

<Step 1>

[ファイル選択] ボタンを押します。

)
K2/Launcher			
<i>[]]]</i>		規格選択 ファイル選択 アプ	リケーション
	C:¥Users¥ I MV¥	Documents	フォルダ選択
分野	履歴	お気に入り フォルダ	
テストタイプ	リストに表示さ	コーニーニー	
試験条件	カイゴ		■新口時 ▲
	SINE SWEEP	000	2012/08/31 23
	SINE SWEEP	000 20130712	2012/00/01 20
	SINE SWEEP	000 20130712 20130719	2013/07/19 21 =
	SINE SWEEP	000_20130806	2013/08/06 17
	SINE SWEEP	000_20130809	2013/08/09 21
	SINE SWEEP	000_20131102	2013/11/02 17
	SINE SWEEP	ISO_16750-3-2012_Test I-PassengerCar Engine Combination	2014/05/07 20
	SINE SWEEP	ISO_16750-3-2007_Test I-PassengerCar Engine_20130809	2013/08/09 21
	SINE SWEEP	ISO_16750-3-2012_Test I-PassengerCar Engine Combination_2	2014/12/18 16
	SINE SWEEP	JISC60068-2-6_2010_B1_c2_20150108	2015/01/08 22
	SINE SWEEP	JISC60068-2-6,2010,B1,a1,20150127	2015/01/27 20
	SINE SPOT	JIS-D-1601_自動単的品版動詞、映力法_振動時次訊版_20140401	2014/04/01 22
	SINE SPOT	JIS-D-1601_Vibration testing methods for automobile parts_201 INS-D-1601 白動東部只振動試験な法 振動動力試験 20140401	2014/12/09 12
	RANDOM	013-12-1001_1190年101101歳9月1221歳9月1221歳9月1221年0401	2013/01/27 11
	RANDOM	ASTMD4169-09 Random Truck1 20150123	2015/01/23 20
	RANDOM	EC 62660-2 Vibration 20141113	2014/11/13 18
	RANDOM	EC_62660-2_Vibration_20141218	2014/12/18 18
	RANDOM	EC_62660-2_1.0_Random_20150127	2015/01/27 11
	RANDOM	EC_62660-2_Vibration_20141209	2014/12/09 16
	RANDOM	EC_62660-2_Vibration_20140401	2014/04/01 22
	削除	お気に入りに登録 次へ(N) >	閉じる(<u>C</u>)

<Step 2>

[履歴] [お気に入り] [フォルダ] のいずれかのボタンを押します。 この例では、「フォルダ」を選択しています。 リストに表示されるテストファイルを選択します。

テストファイルが決まれば、[次へ]ボタンを押します。

auncher				
////			規格選択	リケーション
テスト 概 要-		C:¥Users¥IMV¥[Documents	フォルダ選択
	一般工業	履歴	お気に入り フォルダ	
	SINE SWEEP			
	JIS	クストー シストー		面新口時
	JIS C 60068-2-6:2010 正弦 波振動試験方法 部品 サン ブルal	SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP	SD_16750-3-2007_Test I-PassengerCar Engine_20130809 SD_16750-3-2012_Test I-PassengerCar Engine Combination_2 JISC60068-2-6_2010_E1_c2_20150108 SD500068-2-6_2010_E1_c2_20150108	2013/08/09 21 2014/12/18 16 2015/01/08 22 2015/01/27 20
		SINE SWEEP SINE SPOT SINE SPOT RANDOM BANDOM	USE0000852552010日130012017 JIS-D-1601と自動車部品振動記録方法 振動耐久試験 20140401 JIS-D-1601火防ration testing metoods for automobile parts_201 JIS-D-1601.自動車部品振動試験方法 振動耐久試験 20140401 111_20141209 SSTM01166-08 Pandem Truck1 2015012	2015/01/27 20 2014/04/01 22 2014/12/09 12 2015/01/27 11 2014/12/09 17 2015/01/23 20
	41.7978 m/s² _{0-p}	RANDOM	EC_62660-2_Vibration_20141113	2014/11/13 18
	0.1210 m/s _{0-p}	RANDOM	EC_02000-2_Vibration_20141218 EC_02000-2_1.0_Random_20150127	2014/12/18 18
	0.70 mm _{p-p}	RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM	EC.62660-2,Vibration.20141209 EC.62660-2,Vibration.20140401 EC.62660-2,Vibration.20140404 EC.62660-2,Vibration.20140420	2014/12/09 16 2014/04/01 22 2014/04/04 13 2014/04/20 15
	10 double-sweep	RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM RANDOM	EC_62660-2_Vibration_20140423 EC_62660-2_10_Random_20150123 ISO_16750-3-2007_Test_PassengerCar Engine_20130809 JASOD014-3_2014_Test4_20150121 JISC60068-2-64_2011_A5_2c_20150127	2014/04/23 10 2015/01/23 17 2013/08/09 21 2015/01/21 17 2015/01/27 20
¢ •		削除) お気に入りに登録 次へ(い) >	閉じる(<u>c</u>)

<Step 3>

テストの目標の確認画面が表示されます。この画面はテストタイプ毎に異なります。 この例のテストタイプは、SINE SWEEP です。

ここでは、試験時間に関する項目と制御チャネルに関する項目が変更できます。 必要な変更を行い、[次へ]ボタンを押します。



<Step 4>

テストファイルの保存画面が表示されます。

保存先のフォルダを選択し、ファイル名を入力した後、[保存]ボタンを押します。 既存ファイルがある場合には、上書き確認メッセージが表示されます。

🚧 名前を付けて保存			×
保存する場所(1):	אַראַבאָר 🖡	G 🌶 📂 🛄 -	
0	名前	更新日時	種類 ^
**	J1100550	2012/07/18 11:24	ファイルフ
「赤した場所	J2103299	2012/07/18 11:23	ファイル フ
	3104878	2014/03/17 11:23	ファイルラ
	30120515IMV	2012/05/23 13:50	ファイル ラ
20100	30120516IMV	2012/05/23 13:48	ファイルラ
	Ju 20120622	2012/06/22 11:22	ファイルラ
ライブラリ	J0150122_K2	2015/01/22 16:10	ファイル ラ
5.555	J5500372	2012/11/21 9:46	ファイルラ
	J014031011656087	2014/03/12 20:42	ファイルラ
コンピューター	퉬 Azure	2014/06/25 20:36	ファイル ファ
	< III		•
- 🔍 🚽	ファイル名(N): JISC60068-2-64_2011_A5_2c_201501:	27ran2 👻	保存(S)
ネットワーク	ファイルの種類(1): ランダムテスト定義ファイル(*ran2)	•	キャンセル

			A
			h.

<Step 5>

アプリケーション起動中の画面が表示されます。



アプリケーション起動後、テストファイルが読み込まれ、ハードウェアの初期化まで自動的に 完了します。これ以降の操作は、各アプリケーションの取扱説明書をご参照ください。

 ⁽¹⁾ JISC60 ファイル(<u>F</u>) 	068-2-6_2010_B1_a1_201 E) テスト定義(<u>T</u>) 実行操	50127_20150127_20150: 作(<u>P)</u> 編集(<u>E</u>) 表示(⊻)	127.swp2 - K2/Sine ウィンドウ(<u>W</u>) ジ	オプション(<u>0</u>)	ヘルプ(圧)			_	. • %
新規作成	簡易定義 閒く	定義保存 データ保存	デ (文 印刷 プレビュー		東行開始	美行終了	▲ ● 再実行	中止	-時停止 加
周波	数 目標 10.00 0.70 Hz mm p-p	応答 0.0 mm p-p	ドライブ テスト 0.0 mV 0-p	·経過時間 0:00:00	振動回数 (cycl	残り 10:00:00 e	Drive	Limit	Alarm Ab
次の定義	 目標・応答グラフ ダ 実行ステータス 加振開始待ち 	おうしていた。					×		
定義の変更	周波数 10.00 Hz 目標(mm p-p) 0.70	2015/01/27 応答(mm p-p) ド 0.0	21:37:11 ライブ(mV) 0.0	-00-00)				🔝 🔜 L-1711	HZ HZ
定義の追加	▲2回時間 0:00:00 掃引 順方向(往) 手動操作 0.00 dB チェック結果 リアルタイム処理CPU	U cycle 1 double-sweep 掃引速度倍率 1 警告 OA 負荷率 0.00 %	.0 〈 中断	OK			E		0.00 dB
定義の削除	目標/応答データ 加速度 (m/s ²)	速度 (m/s)	変位 (mm)					● ▼ ■	增)版值 1.00 2
0FF 末定義状態	 目標 1.3817 応答 0.0 入力チャネルデータ 	2.199e-2 0.0	0.70 0.0		12	/ *** 0			1.0 倍
			<u>速度</u> 	·	112		4		
加城開始待	5						NUM	2015/01/2/	21:37:11

- 注) 実行時の主なエラー
 - ・ 定義エラーが生じた場合

アプリケーションが起動した後※、定義エラーとなり、定義完了状態になります。

- ・テスト実施中のアプリケーションがある場合
 アプリケーションが起動した後^{**}、実行開始処理に失敗し、定義完了状態になります。
 実施中のテストには影響はありません。
- ※)「規格選択」モード及び「ファイル選択」モードで既に同じアプリケーションが起動してい る場合には、新たにアプリケーションを起動しません。

7.3. 補足説明

7.3.1 規格項目の登録と削除

「規格選択」モードで対応しているテスト種別のテストファイルは、規格項目として登録する ことができます。登録した規格項目は、「規格選択」モードの「その他」の規格として登録され ます。

7.3.1.1 テストファイルを規格として登録する

規格項目の登録は、各アプリケーションで行います。

<操作手順>

<Step 1>

各アプリケーションの定義完了状態において、メニューの「ファイル」→「規格として登録」を選択 します。


<Step 2>

規格名、分野、試験条件を入力し、 [登録] ボタンを押します。 規格名が同じものがある場合には、上書き登録の確認メッセージが表示されます。

- 注)・規格として登録したテストファイルを登録後に変更しても、規格には反映されません。
 - ・規格として登録したテスト条件は、テスト実行後に付加される情報(継続運転データ、 伝達関数データ、ドライブデータ等)が削除されたものになります。
 - ・平均値制御やリミット制御等を実施しているテストファイルを規格として登録した場合、
 それらの情報は引き継がれません。



<Step 3>

Launcher の「規格選択」モードにおいて、「規格」を「その他」にすると、登録した規格項目(規格 名)がリストに追加されます。

規格名を選択すると、テスト概要に各アプリケーションで登録した内容が表示されます。 目標最大値情報と試験時間には、登録したテストファイルの情報が設定されます。

2/Launcher			***
////		規格選択	また 2 プリケーション
テスト概要─		規格 その他	
	耐久試験		検索クリア
	SINE SWEEP	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー	
	開発品の耐久試験用 試験時間は20時間以上を推 奖	タイプ 規格名 SINE SWEEP SWEEP 社内規格A-10	
	5.0 G _{0-p}		
	7.8039 cm/s o-p		
	0.2484 mm _{P-P}		
	10 double-sweep		
¢ •		削除	次へ(い)> 開じる(<u>c</u>)
		\mathbf{h}	_
選択	いた「規格名」	のテスト情報が表示されます。	

7.3.1.2 登録した規格を削除する

登録した規格項目の削除は、Launcher で行います。

注)あらかじめインストールされる規格項目は削除できません。

<操作手順>

<Step 1>

Launcher の「規格選択」モードにおいて、「規格」を「その他」にします。

削除したい規格名を選択し、[削除]ボタンを押します。

規格項目を削除しても、規格として登録した元のテストファイルは削除されません。



7.3.2.1 画面の表示内容

あらかじめインストールされている規格と「その他」の規格が表示 されます。「その他」はユーザーが登録した規格項目です。 「全て」を選択すると全ての規格項目が表示されます。 K2/Launcher アプリケーション ファイル 選択 規格 🗵 ISO テスト概要 リチウムイオン電池 検索 BANDOM リストに表示された項目を選択し、「次へ」をクリックしてください。 温度との複合試験です。 試験時間は供読品の数によ って異なります。この例は1 個の場合です。 <試験時間22個:15H 3個:12H 規格名 タイプ 車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 トT RANDON ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 前後 ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 左右 RANDOM RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 左右(客室) RANDOM [使用条件] バッテリーバックとシステム RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part2 -様 衝撃 ボデ SHOCK 前用車面用! 雷池武骑谷 [加振方向] 上下方向 ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(5以下のシリンダ) SOR SOR SOR ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(6以上のシリンダ) ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(全てのシリンダ) 14.2363 m/s² ma RANDOM ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 エンジン SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP ジン(5以下のシリンダ) ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 ISO 16750-3:2012 日蚬早矿西 株川早 訊號 1 ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 1 つ(6以上のシリンダ) 3.9974 mm....... ン(全てのシリンダ) ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 2(SOR)ギアボックス ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 2ギアボックス 902 RANDOM SINE SWEEP SINE SWEEP ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 {[flexible plenum chamber] RANDOM ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 4 ばね上[unsprung masses] ISO 16/50-3:2012 日朝早部四 末川平 部款 Fi & ta _____ Unisproving Transves] ISO 16750-3:2012 自動車部品 乗用車 試験 5 ばね下[Strung masses] ISO 16750-3:2012 自動車部品 商用車 試験 6 (SSR)エンジン/ギアボックス RANDOM SOR ₹ • Ċ 次へ(N)> 閉じる(<u>c</u>) 選択した規格項目のテスト情報 が表示されます。 選択した規格に登録されている規格項目(テストタイプと規格名)が 表示されます。文字が灰色になっている項目はライセンスのないテス

トタイプの項目です。ライセンスのないテストタイプの規格名を選択 しても、次の画面には移行できません。

7.3.2.2 規格を検索する

登録されている規格項目から必要な規格を任意のキーワードで検索することが出来ます。

<操作手順>

<Step 1>

「規格選択」モードを選択し、検索対象の規格を選択します。

この例では「全て」を選択しています。この場合、登録されているすべての規格項目が検索対象になります。

入力エリアにキーワードを入力し、 [検索] ボタンを押します。

K2/Launcher	
<i>]</i> ///	規格選択 ファイル選択 アプリケーション
テスト概要	規格 全て
分野	自動車 クリア クリア
テストタイプ	
試験条件	うべきに扱いていた時間を通知し、したいとうクランジェインでい。
	マイン XHPE RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 トラック 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 トラック 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 トラック 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 比空地 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 航空地 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 航空地 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 航空地 保証レベル I RANDOM ASTM 04169-09 輸送試験 ランダム試験 鉄道 保証
最大加速度	RANDOM EC_62660-2(1.0) EV用リチウムイオン二次電池セル ランダム
最大速度	SHOCK EC_62660-2(1.0) EV用リチウムイオン二次電池セル 衝撃 RANDOM ISO 12005-1-2011 電動用車両用リチウムイオン 電池試験仕様 Part1 トト
最大变位	RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 前後 RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 前後 RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 左右 RANDOM ISO 12405-1:2011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part1 左右
	RANDOM ISO 12405-12011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part2 SHOCK ISO 12405-12011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part2 SHOCK ISO 12405-12011 電動用車両用リチウムイオン電池試験仕様 Part2 SNOR ISO 16750-32012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(5以下のシリンダ) SOR ISO 16750-32012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(4以上のシリンダ) SOR ISO 16750-32012 自動車部品 乗用車 試験 1 (SOR)エンジン(全てのシリンダ) SOR ISO 16750-32012 自動車部品 乗用車 試験 1 エンジン RANDOM ISO 16750-32012 自動車部品 乗用車 試験 1 エンジン
¢ •	

<Step 2>

「規格名、テスト概要、タイプ」に入力したキーワードを含む規格項目が一覧に表示されます。 キーワードによる検索結果を解除したい場合には、[クリア]ボタンを押します。



7.3.2.3 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報

・試験条件

「規格選択」モードで保存したテストファイルにはテスト概要情報が自動的に登録されます。 登録される内容は以下の通りです。

- ・分野:選択した規格の内容が引き継がれます。
- ・テストタイプ: 選択した規格の内容が引き継がれます。
 - :規格と規格名が登録されます。
- ・目標最大値情報:選択した規格の内容が引き継がれます。
- ・試験時間 :定義した内容が登録されます。

「ファイル選択」モードで保存したテストファイルを選択したときに、ここで登録された 内容がテスト概要情報に表示されます。

7.3.2.4 入力チャネルの設定

「規格選択」モードでは、入力環境情報一覧に登録されている先頭の入力環境情報の入力 チャネルから制御チャネルを選択します。

制御チャネルに選択された入力チャネル以外の入力環境情報の入力チャネルは、すべてモニ タチャネルとして設定されます。

<u>モニタチャネルの設定を変更したい場合には、各アプリケーションからテストファイルを開</u> いて、変更してください。

7.3.2.4.1 入力環境情報の感度を変更せずに使用する場合

"入力環境情報から選択(感度変更不可)"のチェックボックスにチェックを入れます。

制御チャネルを変	、 [_] 更
🔽 入力環境情報	報から選択(感度変更不可)
	制御01 🔹
	000-Ch1
感度	3.0 pC/(m/s²)

チャネル名には、先頭の入力環境情報に定義されている入力チャネルが表示されます。 チャネル名に表示されるリストの中から、使用するチャネルを選択します。

選択したチャネルの感度は変更できません。

[次へ] ボタンを押した後に、テストファイルの保存の画面が表示されます。

7.3.2.4.2 入力環境情報の感度を変更して使用する場合

"入力環境情報から選択(感度変更不可)"のチェックボックスにチェックを外します。



チャネル名には、先頭の入力環境情報に定義されている入力チャネルが表示されます。 チャネル名に表示されるリストの中から、使用するチャネルを選択します。

選択したチャネルの感度は変更できます。 ただし、修正した感度情報は、入力環境情報 には反映されません。

[次へ] ボタンを押した後に、テストファイルの保存の画面が表示されます。

7.3.3 ファイル選択モードの補足説明

7.3.3.1 フォルダ

7.3.3.1.1 画面の表示内容

「ファイル選択」モードにおいて、「フォルダ」を選択すると、選択したフォルダに あるテストファイルの一覧が表示されます。

			選択されて	いるフォルダ	が表示され	れます。
(L				
K2/Launcher			規格選択	ファイル選抜	R 77	ポリケーション
テスト概要─_		C:¥Users¥IMV¥	Documents			フォルダ選択
分野	一般工業	履歴	あ気に入り	フォルダ		
テストタイプ	SINE SWEEP	- L リストに表示:	_」 L された項目を選択	 、[次へ]をクリックして・	ください。	
試験条件		タイプ	ファイル名			更新日時 ^
	JIS C 60068-2-6:2010 正弦 波振動試験方法 部品 サン ブルa1	SINE SWEEP SINE SWEEP SINE SWEEP <u>SINE SWEEP</u>	ISO_16750-3-2007, ISO_16750-3-2012, JISC60068-2-6_20 JISC60068-2-6_20	Test I-PassengerCar Engin Test I-PassengerCar Engin 0_B1_c2_20150108 0_B1_a1_20150127_	e_20130809 e Combination_2	2013/08/09 21 2014/12/18 16 2015/01/08 22 2015/01/27 20
		SINE SPOT SINE SPOT SINE SPOT RANDOM	JIS-D-1601_自動車 JIS-D-1601_Vibratii JIS-D-1601_自動車 111_20141209	部品振動試験方法_振動耐久 n testing methods for auto 部品振動試験方法_振動耐久	ス試験_20140401 mobile parts_201 ス試験_20140401	2014/04/01 22 2014/12/09 12 2015/01/27 11 2014/12/09 17
	417978 m/s2 a -	RANDOM RANDOM	ASTMD4169-09_Ra IEC_62660-2_Vibrat	ndom_Truck1_20150123 on_20141113		2015/01/23 20 2014/11/13 18
最大速度	0.1210 m/s a-p	RANDOM RANDOM	EC_62660-2_Vibrat EC_62660-2_1.0_Ra	on_20141218 ndom_20150127		2014/12/18 18 2015/01/27 11
最大変位	0.70 mm _{P-P}	RANDOM RANDOM	EC_62660-2_Vibrat EC 62660-2 Vibrat	on_20141209 on 20140401		2014/12/09 16 2014/04/01 22
		RANDOM	EC_62660-2_Vibrat	on_20140404		2014/04/04 13
試験時間	10 double-sweep	RANDOM	EC_62660-2_Vibrat	on_20140423		2014/04/23 10
		RANDOM	ISO_16750-3-2007	Test I-PassengerCar Engin	e_20130809	2013/08/09 21
	1	RANDOM	JISC60068-2-64_2	11_A5_2c_20150127	T	2015/01/21 1/
\$		削除	お気に入りに	登録	>:~(N)>	開じる(<u>c</u>)
選択したテス	トファイルのテ	スト概要	青報が			
表示されます	「規格選択」	から作成	してい			
払いこことう			, , , ,			
ないテストフ プしか表示さ	ァイルの場合に れません。	は、アス	<i>▶∀</i> 7			
	選択したフォノ	ルダにある	るテストファ	イルが表示さ	れます。	
	ただし、表示	されるティ	ストファイル	~は、「ファイ	ル選択」	モードで対応して
	いるテストター	イプのテフ	ストファイル	·だけです。ま	た、文字	が灰色になってい
	る項目はライー	センスのた	こ いテストタ	イプの項目で	す。ライ・	センスのないテス
	トタイプのテン	ストファイ	イルを選択し	ても、次の画	面には移	行できません。
[フ	オルダ選択]	: 表示する	らフォルダを	選択します。		

- [削除] : 選択したテストファイルを削除します。
- [お気に入り] : 選択したテストファイルを「お気に入り」に登録します。

7.3.3.1.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報

保存したテストファイルにはテスト概要情報が自動的に登録されます。 登録される内容は以下の通りです。

- ・分野:選択したテストファイルの内容が引き継がれます。
- ・テストタイプ: 選択したテストファイルの内容が引き継がれます。
- ・試験条件: 選択したテストファイルの内容が引き継がれます。
- ・目標最大値情報:選択したテストファイルの内容が引き継がれます。
- ・試験時間 : 定義した内容が登録されます。

「ファイル選択」モードで保存したテストファイルを選択したときに、ここで登録され た内容がテスト概要情報に表示されます。

7.3.3.2 履歴

7.3.3.2.1 画面の表示内容

「ファイル選択」モードにおいて、「履歴」を選択すると、過去に実行したテストファ イルの一覧が表示されます。



: 選択したテストファイルを削除します。

ただし、テストファイル自体は削除されません。

[お気に入りに登録]:選択したテストファイルを「お気に入り」に登録します。

7.3.3.2.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報

「フォルダ」と同様です。

"7.3.3.1.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報"をご参照ください。

7.3.3.3 お気に入り

7.3.3.3.1 画面の表示内容

「ファイル選択」モードにおいて、「お気に入り」を選択します。

	規格選択 ファイル選択	アプリケーション
テスト概要	C:¥Users¥MV¥Documents	フォルダ選択
分 <mark>野</mark> 輸送振動	履歴 お気に入り フォルダ	
テストタイプ RANDOM	リストに表示された項目を選択し、「次へ」をクリックしてください。	
試験条件 ASTM ASTM D4189-09 輸送試験 ランダム試験トラック 保証 レベル I	タイプ ファイル名 RANDOM JISE4031_2013_LT_Cat1A_Vertical_20150127 RANDOM EC.62660-2_1.0.Random_20150127 SINE SPOT JIS-D-1601_自動車部品振動試験方法振動耐久試験201- RANDOM ASTMD04169-09 Random Truck1_20150123	更新日時 2015/01/27 18:09 2015/01/27 11:33 40401 2015/01/27 11:12 2015/01/28 20:16
最大加速度 0.7311 € ms. 最大速度 0.1201 m/s ms. 最大更位 5.0241 min ms.	1	
\$00:00 * •	削除	(<u>()</u>)> (₩C5(<u>C</u>)
選択したテストフ	ァイルのテスト概要情報が表示されま	
す。「規格選択」	から作成していないテストファイルの	
場合には、テスト	タイプしか表示されません。	
	お気に入りに登録されてい	るテストファイル

[削除] : 選択したテストファイルを削除します。ただし、テストファイル自体は削除されません。

7.3.3.3.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報

「フォルダ」と同様です。

"7.3.3.1.2 保存したテストファイルに登録されるテスト概要情報"をご参照ください。

7.3.3.4 入力チャネルの設定

「ファイル選択」モードでは、入力チャネルの設定方法として、以下の3つの選択肢があり ます。

1) 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更せずに使用する場合

2) 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更して使用する場合

3) 入力環境情報一覧に登録されている先頭の入力環境情報を使用する場合

7.3.3.4.1 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更せずに使用する場合

"制御チャネルを変更"のチェックボックスのチェックを外します。

制御チャネルを変更					
入力環境情報から選択(感度変更不可)					
	Input5 🔹				
	001-Ch2				
感度	50.0 💭 mV/(m/s²)				

[次へ] ボタンを押した後に、テストファイルの保存の画面は表示されません。 テストファイルを変更せず、選択したファイル名のまま試験を実行します。

7.3.3.4.2 選択したテストファイルの入力チャネル設定を変更して使用する場合

"制御チャネルを変更"のチェックボックスをチェックし、"入力環境情報から選択 (感度変更不可)"のチェックボックスのチェックを外します。



チャネル名には、テスト定義に登録されている入力チャネルが表示されます。 チャネル名に表示されるリストの中から、使用するチャネルを選択します。

選択したチャネルの感度は変更できます。

[次へ] ボタンを押した後に、テストファイルの保存の画面が表示されます。 制御チャネル以外のテストファイルに定義されているチャネルは、モニタチャネルと して設定されます。

<u>モニタチャネルの設定を変更したい場合には、各アプリケーションからテストファイ</u> ルを開いて、変更してください。

7.3.3.4.3 入力環境情報一覧に登録されている先頭の入力環境情報を使用する場合

"制御チャネルを変更"のチェックボックスをチェックし、"入力環境情報から選択 (感度変更不可)"のチェックボックスをチェックします。



チャネル名には、入力環境情報一覧に登録されている先頭の入力環境情報の入力チャ ネルが表示されます。

チャネル名に表示されるリストの中から、使用するチャネルを選択します。

選択したチャネルの感度は変更できません。

[次へ] ボタンを押した後に、テストファイルの保存の画面が表示されます。

制御チャネルに選択された入力チャネル以外の入力環境情報の入力チャネルは、すべ てモニタチャネルとして設定されます。

<u>モニタチャネルの設定を変更したい場合には、各アプリケーションからテストファイ</u> ルを開いて、変更してください。

7.3.4 クイックヘルプ

Launcherの使い方がわからない場合には、いつでもクイックヘルプを表示することができます。 クイックヘルプを表示すると、定義順序が数字で表示されます。

<操作手順>

<Step 1>

Launcher の画面の左下にある 💡 ボタンを押します。



<Step 2>

画面に応じたクイックヘルプが表示されます。

この例のクイックヘルプは、以下のような意味になります。

- 1番目に モードを選ぶ
- 2番目に 規格を選ぶ
- 3番目に リストを選ぶ
- 4番目に [次へ] ボタンを押す



画面上でクリックするとクイックヘルプが消えます。

補足)動作設定で「ガイドを表示する」設定にしている場合は、画面の遷移毎に自動的に クイックヘルプが表示されます。

7.3.5 動作設定

7.3.5.1 設定方法

<操作手順>

<Step 1>



<Step 2>

動作設定の項目が表示されます。

	ガイドを表示する(G)
	環境設定(E)
	ECOモードメンテナンス設定(I)
	言語選択(S)
	自動起動アプリケーション設定(S)
~	ライセンス有効期限 警告表示(P)
	通信設定(C)
	K2+筐体シャットダウン(D)
	パージョン情報(K2+/Launcher)(A)

設定したい項目を選択すると、項目によって、チェックが ON/OFF されたり、設定画面が表示されたりします。

7.3.5.2 設定項目

- ガイドを表示する
 チェックが入っていると、画面の遷移時にクイックヘルプが自動表示されます。
- (2) 環境設定
 I/O Unit に関する情報、加振システム定格に関する情報、及び通常使用するセンサの
 仕様に関する設定情報を設定します。
 詳細は、"第3章 K2+システム設定"をご参照ください。
- (3) ECO モードメンテナンス設定(オプション)
 省エネ-ECO-オプションを設定します。
 詳細は、"第5章 省エネ-ECO-(オプション) 5.4 設定"をご参照ください。
- (4) 言語選択(オプション)
 本機能はオプションです。
 K2+アプリケーションの表示言語を変更します。
 詳細は、 "4.6 言語切替(オプション)"をご参照ください。
- (5) 自動起動アプリケーション設定
 PC 起動時に自動的に常駐アプリケーションが起動します。
 この自動起動の有効/無効を切り換えます。
 詳細は、 "7.3.6 自動起動アプリケーション設定"をご参照ください。
- (6) ライセンス有効期限 警告表示(サブスクリプション契約)
 サブスクリプションで購入されている場合、有効期限が 30 日以下になると表示される
 警告メッセージの表示/非表示を切り換えます。
 詳細は、 "7.3.7 ライセンス有効期限(サブスクリプション契約)"をご参照ください。
- (7) 通信設定
 使用する K2+筐体の選択や設定を変更します。
 詳細は、"第11章 筐体との通信"をご参照ください。
- (8) K2+筐体シャットダウン 使用している K2+筐体の電源を OFF します。
- (9) バージョン情報アプリケーションのバージョン情報が表示されます。

7.3.6 自動起動アプリケーション設定

K2+システムではPC 起動時に必要な常駐アプリケーションが下記のように自動的に起動します。



この自動起動の有効/無効を切り換えます。

<u>注)ここに述べられている設定項目を不用意に変更するとシステムが正常に動作しなくなる</u> 可能性があります。通常は工場出荷時の設定を変更しないでください。

<操作手順>

<Step 1>

Launcher のトップ画面の左下にある ズン ボタンを押し、"自動起動アプリケーション設定"を 選択します。

<Step 2>

警告メッセージが表示されます。 [はい] ボタンを押してメッセージを閉じます。



<Step 3>

自動起動を有効にするアプリケーションにチェックを入れます。

また無効にする場合はチェックを外します。変更が完了したら [OK] ボタンを押します

自動起動アプリケーション設定	×	
☑ Energy Manager ☑ System Monitor □集中管理	OK ▼ キャンセル	Ť
■ MANUAL操作ボックス		U
Process Watcher		

<Step 4>

最後にメッセージが表示されますので [OK] ボタンを押してメッセージを閉じます。 次回の PC の起動時から変更が有効になります。



7.3.7 ライセンス有効期限(サブスクリプション契約)

本機能はサブスクリプション契約の場合のみ有効です。

サブスクリプション契約で購入されている場合、有効期限が30日以下になると警告メッセージ が表示されます。



この警告メッセージは"今後、このダイアログ ボックスを表示しない"をチェックすることで 表示しないようにすることができます。

また Launcher の動作設定でも表示しないようにしたり、表示するように戻すことができます。

<操作手順>

<Step 1>

警告メッセージを表示する場合は、Launcherのトップ画面の左下にある "ライセンス有効期限 警告表示"にチェックを入れます。



<Step 2>

警告メッセージを表示しない場合は、チェックを外します。

第8章 Condition Check

8.1 概要

Condition Check (以下、本アプリケーション)は、以下の目的で使用されるアプリケーションです。

- (1) 加振システムとセンサの動特性や経年劣化の診断
- (2) 振動制御器(K2)の入力感度検査や加振システムとセンサの簡易診断

これらを実行するために大きく2つの機能を持っています。

(A) 定電圧特性

加振システムの動特性や経年劣化を診断する場合に使用します。

加振システムと接続し周波数を掃引しながら一定のドライブレベルの正弦波を出力して、 周波数特性を測定します。

入力された応答レベルから加振機、アンプ、センサの診断をすることができます。 また、継続して測定し過去のデータと比較することで加振システムの経年劣化を診断する こともできます。

(B) 入力チャネル特性

振動制御器(K2)の入力感度検査や加振システムとセンサの簡易診断をする場合に使用します。

固定周波数で一定のドライブレベルの正弦波を出力して、応答レベルを測定します。 入力チャネルと出力チャネルを直接接続することで K2 の入力感度を検査することができます。

また、加振システムと接続して簡易的な加振システムの診断もすることができます。

<u>注意)加振機に製品や治具が載っている状態で本アプリケーションを実行する場合は、</u> ご注意ください。出力レベルや周波数によっては、製品や治具が故障することがあります。

Condition Check を起動すると、下記のようなウインドウが開きます。 「実行ステータス」には、I/O UNIT のすべての入力チャネルが表示されます。 プログラムを終了するには、閉じる×ボタンを押します。

	Q
Sector Karlon Check	- • ×
K2/CONDITION CHECK	

*

8.2 操作例

8.2.1 定電圧特性の測定

<操作手順>

加振システムやセンサの動特性や経年劣化を診断します。 詳細はガイド動画をご参照してください。 ガイド動画の再生方法は、"8.2.5 補足機能"をご参照してください。

<Step 1>

下図のように各機器を接続します。



<Step 2>

「定電圧特性」を選択します。

	*
K2/CONDITION CHEC	к
入力チャネル特性	定電圧特性
ret):###	5.0 -

<Step 3>

入力感度を設定します。

センサが接続されているチャネルを選択して感度を設定してください。

(対応しているセンサー種別は加速度センサのみです。)

[入力環境情報から取得]ボタンを押して入力環境情報を選択することで、設定されている感度を 参照することもできます。

チャネル名の前のチェックを外すことで未使用チャネルに設定することができます。

「全チャネル」で全てのチャネルの使用/未使用を一括変更することができます。

一番目の使用チャネルが制御チャネルになります。(この例では、000-Ch1になります。)

「入力感	渡———							
	全チャネル							
	チャネル名	感度	種別	^	入力単位	m/s²	~	
	000-Ch1	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		2,990	⊳C/(m/	(~2)	
\checkmark	000-Ch2	2.980 pC/(m/s2)	1mV/pC		2.000	• por (iii)	•, •	
\checkmark	000-Ch3	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		チャージタイプ	1mV/pC	~	
	000-Ch4	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC			·		
\checkmark	001-Ch1	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		全てのチ・	▶ネルに設定		
	001-Ch2	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC					
\checkmark	001-Ch3	2.990 pC/(m/s2)	1mV/pC	~	入力環境情	鰆動から取得…		
注意	急:使用す	るセンサーの感度を	正しく設定してくださ	ίι.				

<Step 4>

正弦波の周波数範囲とレベル、使用する出力チャネルを設定します。

設定が完了すれば、開始ボタンを押します。

注意)周波数範囲とレベルは加振システム毎に異なります。

製品や治具を搭載している場合、出力レベルや周波数によっては故障する場合がありま





<Step 5>

実行ステータスに現在の計測値が表示されます。

また「モニタ」グラフや「歪率」グラフを表示することができます。

実行ステー	タス グラフ(モ	ニタリ グラコ	(奎车)
状態	加振中		
周波数	2201.51 Hz		
	 (m/s2_0-p)	速度 (m/s 0-p)	· 変位 (nn p-p)
000-Ch1	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
000-Ch2	50.3355	3.639e-3	5.261e-4
000-Ch3	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
000-Ch4	未使用		
001-Ch1	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
001-Ch2	未使用		
001-Ch3	50.1672	3.627e-3	5.244e-4
001-Ch4	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
002-Ch1	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
002-Ch2	49.9999	3.615e-3	5.228e-4
002-Ch3	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
002-Ch4	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
003-Ch1	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
003-Ch2	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
003-Ch3	49.9999	3.615e-3	5.226e-4
003-Ch4	49.9999	3.615e-3	5.226e-4



<Step 6>

試験が完了するとデータを保存します。

ファイル名を設定して [保存] ボタンを押してください。

(ファイル名には「年月日-時分秒」が初期値として設定されています。)

データ保存		×
保存先	C:¥K2Data¥IMV_Data	
ファイル名	20210227-183651	
	保存(S) キャンセル	

「データ保存先」のリンクをクリックすることで、保存先のフォルダを開くことができます。



<Step 7>

試験が完了している状態で過去のデータファイルをドラック アンド ドロップすることで、 応答データの比較をすることができます。



なお、表示されるデータは制御チャネルのデータのみです。

<Step 8>

試験を中断、または終了する場合は、停止ボタンを押します。



<Step 9>

測定結果により以下を確認することができます。

- 実行ステータスやモニタグラフに応答がないチャネルがある。
 - ⇒ センサの断線、接続不良、故障の可能性があります。
- ② 過去のデータと比較してピークの周波数やグラフの形が大きく異なる。
 - ⇒ 消耗品の劣化や装置の故障の可能性があります。

8.2.2 電圧入力感度検査

<操作手順>

K2の電圧入力感度の検査を行ないます。

<Step 1>

下図のように校正する入力チャネルと出力チャネルを BNC ケーブルで接続します。



<Step 2>

「入力チャネル特性」を選択します。

	Ë
K2/CONDITION CHEC	ж
入力チャネル特性	定電圧特性

<Step 3>

入力感度を設定します。

入力タイプは mV/単位を選択します。

ここでは、5[mV/m/s²]に設定します。

[全てのチャネルに設定] ボタンを押して、全チャネルに感度を設定します。

Γ 入力感	渡							
	全チャネル							
	チャネル名	感度	種別	^	入力単位	m/s²	\sim	
	000-Ch1	5.0 mV/(m/s2)			5.0	m\//(r	n/s2) 🗸	
	000-Ch2	5.0 mV/(m/s2)			0.0	-	103-7 V	
	000-Ch3	5.0 mV/(m/s2)			チャージタイプ	1mV/pC	\sim	
\checkmark	000-Ch4	5.0 mV/(m/s2)			21 2212			
\checkmark	001-Ch1	5.0 mV/(m/s2)			▲ 全てのチ・	トネルに設定		
\checkmark	001-Ch2	5.0 mV/(m/s2)						
\checkmark	001-Ch3	5.0 mV/(m/s2)		~	入力環境情	鰆動から取得…		
注意	意 : 使用する	センサーの感度を正しく記	設定してくださ	ι <i>γ</i> /				
			ُ لًا					

<Step 4>

正弦波の周波数とレベル、使用する出力チャネルを設定します。 ここでは、80 [Hz]、500 [mV]、000-Ch1 に設定します。 設定が完了すれば、開始ボタンを押します。



<Step 5>

実行ステータスに計測値が表示されます。この例では、加速度の理想値は100 [m/s²]です。 停止する場合は、停止ボタンを押します。

)	
		<u>ガイド動画を再</u> <u>メール送信</u> サポートセンタ	生 ーTEL:050-1744-4880
美ロステー	37		
状態	加振中		
周波数	80.00 Hz		
		速度 (m/s 0-p)	_ 変位 (mm_p-p)
000-Ch1	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch2	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch3	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch4	100.0	0.1989	0.7916

8.2.3 チャージ入力感度検査

<操作手順>

K2のチャージ入力感度の検査を行ないます。

<Step 1>

「電圧入力感度検査」の接続状態で、入力チャネルにコンデンサを接続します。



<Step 2>

「入力チャネル特性」を選択します。



<Step 3>

入力感度を設定します。

入力タイプは pC/単位を選択します。

ここでは、5 [pC/m/s²]に設定します。

[全てのチャネルに設定] ボタンを押して、全チャネルに感度を設定します。

-	チャネル名	感度	種別	^	入力単位	m/s²	\sim
\checkmark	000-Ch1	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		5.0	L DC/(m	/s1)
\sim	000-Ch2	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		0.0		
\sim	000-Ch3	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		チャージタイプ	1mV/pC	~
\sim	000-Ch4	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC				
\sim	001-Ch1	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC			ネルに設定	
\sim	001-Ch2	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC				;
\sim	001-Ch3	5.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		入力環境情	翻から取得…	
注意	: 使用する	センサーの感度を]	Eしく設定してくだ	さい。			

<Step 4>

正弦波の周波数とレベル、使用する出力チャネルを設定します。 ここでは、80 [Hz]、500 [mV]、000-Ch1 に設定します。 設定が完了すれば、開始ボタンを押します。



<Step 5>

実行ステータスに計測値が表示されます。

この例では、加速度の理想値は 100*(C/1000) [m/s2] になります。(C:コンデンサの静電容量[pF]) 停止する場合は、停止ボタンを押します。



8.2.4 簡易的な加振システムの診断

<操作手順>

簡易的な加振システムの診断を行います。

詳細はガイド動画をご参照してください。

ガイド動画の再生方法は、"8.2.5 補足機能"をご参照してください。

<Step 1>

下図のように各機器を接続します。



<Step 2>

「入力チャネル特性」を選択します。

	Ť
K2/CONDITION CHEC	ĸ
入力チャネル特性	定電圧特性

<Step 3>

入力感度を設定します。

センサが接続されているチャネルを選択して、感度を設定してください。

(対応しているセンサー種別は加速度センサのみです。)

[入力環境情報から取得]ボタンを押して入力環境情報を選択することで、設定されている感度を 参照することもできます。

-入力感	度					
	全チャネル					
	チャネル名	感度	種別	^	入力単位 m/s² ~	
\square	000-Ch1	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		2 990 • pC/(m/s2)	
\checkmark	000-Ch2	2.980 pC/(m/s2)	1mV/pC		2:000	
\checkmark	000-Ch3	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		チャージタイプ 1mV/pC 🗸	
	000-Ch4	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC			
\checkmark	001-Ch1	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC		全てのチャネルに設定	
	001-Ch2	3.0 pC/(m/s2)	1mV/pC			
\square	001-Ch3	2.990 pC/(m/s2)	1mV/pC	~	入力環境情報から取得	
注意	意: 使用す	るセンサーの感度をす	Eしく設定してくだ	さい。		

<Step 4>

正弦波の周波数とレベル、使用する出力チャネルを設定します。

設定が完了すれば、開始ボタンを押します。

注意)周波数とレベルは加振システム毎に異なります。

製品や治具を搭載している場合、出力レベルや周波数によっては故障する場合がありま す。

周])皮数	5.0 📮	Hz			
	けレベル	300.0 🚔	тV 0-р	+/-	1.0 ≑	
	けチャネル	000-Ch1	\sim			
			ر <u>ب</u> د	他的声音声音		
			211 211	<u>ア動画を再生</u> ル送信		
		_	サポ	パートセンターTEL	.: 050-1744-4	4880

<Step 5>

実行ステータスに計測値が表示されます。 停止する場合は、停止ボタンを押します。

		ġ	
実行ステー	97	<u>ガイド動画を再</u> <u>メール送信</u> サポートセンタ	生 ーTEL:050-1744-4880
状態	加振中		
周波数	80.00 Hz		
	力速度 (m/s² 0-p)	速度 (m/s 0-p)	変位 (mm p-p)
000-Ch1	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch2	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch3	100.0	0.1989	0.7916
000-Ch4	100.0	0.1989	0.7916

この例での一般的な加振システムの診断は、以下のようになります。



(1) ガイド動画の再生

「ガイド動画を再生」のリンクをクリックすると、動画選択画面が表示されます。

		4 \$	<u>ن</u>
データ保存先 <u>O:¥K2D</u>	ata¥IMV Data		
	선소 소드 1 74	<u>(ド動画を再生</u>) <u>・ル送信</u> ペートセンターTEL : 050-	1744-4880
実行ステータス	グラフ(モニタ)	グラフ(歪率)	

動画を選択して [OK] ボタンを押してください。

選択できる動画は	「入力チャネル特性」	と	「定電圧特性」	で異なります。
----------	------------	---	---------	---------

動画選択	×]
再生する動画を選択してください。		
装置の周波数特性確認 試験品または治具の周波数特性確認		Ē
0K キャンセノ	ŀ	

(2) メール送信

「メール送信」のリンクをクリックすると、規定のメーラが起動します。 問題があった場合やその他に関して、お問い合わせいただくときに便利です。

			· Å
データ保存先 <u>C¥K2Data¥IMV Data</u>			
	אַד אר די	<u>半動画を再生</u> <u>・ル送信</u> ペートセンターTEL : 050-	1744-4880
実行ステータス	グラフ(モニタ)	グラフ(歪率)	
第9章 使用用途の判定機能

9.1 概要

使用用途の判定機能は、お客様のコンプライアンスをサポートする機能です。

軍需関連の可能性が高いテストを実行しようとした場合に、応用ソフトウェアがオペレータに注意喚 起します。

軍需関連の可能性の判定は、「高、中、低」の3段階で行われます。

オペレータへの注意喚起は、判定が「高」の場合のみ行われます。

軍需関連の可能性の判定結果は K2+のテスト履歴にも登録されますので、判定結果をお客様ご自身で ご確認いただけます。

確認方法については、テスト履歴の章を参照ください。

9.2 操作例

9.2.1 操作手順

特別な操作手順は必要ありません。

テストファイルを読み込み、[実行開始]ボタンを押します。

Ŭ.		
🔹 Test01A.swp2 - K2/Sine	-	
ファイル(E) テスト定義(I) 実行操作(E) 編集(E) 表示(M) ウィンドウ(M) オブション(Q) ヘルプ(日)		
新規作成 簡易定義 調く 定義保存 データ保存 印刷 ルビー クイク 第 第 1 <th1< th=""> 1 <th1< th=""> <th1< th=""></th1<></th1<></th1<>	Р	-時停止 加振
周波数 目標 応答 ドライブ Ht mV 9-p	Drive	Limit A
テスト定義 目標グラフ		
テスト定義 ズー		
定義の変更 ・ 加振システム設定 モジュール構成 ● 掃引目電 モジュールID モジュール運別 ● スカチャネル 000 4Ch 入出カモジュール TYPE II ● スカチャネル 001 8Ch 入力モジュール TYPE II ● スカチャネル 002 8Ch 入力モジュール TYPE II		
定義の削除 加振システム環境 加振システム情報名 1 出力チャネル		
モジュールID Ch 000 Ch1 未定義状態 初期出力電圧 既定値 30.0 mV rms		
可動部質量 50.0 kg		
	2019/09	/09 14:28:49

~~

軍需関連の可能性が高いテストを実行する場合は、警告メッセージが表示されます。

Test01A.swp2 - K2/Sine	×
実施する試験は軍需関連である可能性があります。 試験を実行してよろしいですか?	
本製品は、日本の輸出規制の対象となっています。 本メッセージは、軍需関連の可能性が高いテストを実行する場合に表示されます。 当社では試験の可否を判断できませんので、試験品や試験用途を確認の上、お客様のコンプライアン スと照らし合せて判断してください。	~
(はい(Y) いいえ(<u>N</u>)	

- ・テストを実行する場合は、「はい」を選択してください。
 ハードウェアの初期化が実行され、加振開始待ち状態に進みます。
- ・テストを実行しない場合は、「いいえ」を選択してください。
 テスト定義完了状態に戻ります。

第10章 テスト履歴

10.1 概要

K2+では実施したテストの結果がテスト履歴に登録されます。

テスト履歴に登録される情報は、以下の通りです。

- (1) 開始時刻 :加振を開始した時刻
- (2) 終了時刻 :加振を終了した時刻
- (3) アプリケーション : SINE や RANDOM などの応用ソフトウェア名
- (4) テストタイプ : SWEEP や SPOT などのテスト種別
- (5) 実施した試験条件 : テストファイル名
- (6) 終了ステータス :終了時の状況(異常終了の場合は赤文字で表示されます)
- (7) 試験時間 : 試験時間又は加振回数(SHOCK の場合)
- (8) バージョン : K2+ソフトウェアのバージョン
- (9) 軍需可能性 :使用用途の判定結果(詳細は"第9章"を参照)
- (10) 備考:使用用途の判定理由(判定が高と中の場合のみ)

各応用ソフトウェアで加振終了すると、これらの情報がテスト履歴に登録されます。

テスト履歴ソフトウェアは、このテスト履歴を表示するものです。

また、各応用ソフトウェアでは、加振終了時のデータファイルが自動保存されます(※1)。

テスト履歴ソフトウェアでは、このデータファイルや実施したテスト条件を表示することもできま す。

※1 各応用ソフトウェア毎に最新の 1000 個のデータファイルが保持されます。
 保存できるデータ容量は 1GB に制限されています。データ容量が上限値に達した場合、ファイル
 数が 1000 個に達する前に古い順からデータファイルが削除されます。

<セキュリティー機能>

テスト履歴をすべてのオペレータに閲覧させたくない場合は、セキュリティー機能を使用してください。

セキュリティー機能は、起動時にパスワードチェックし、パスワードが正しくない場合は、テスト履 歴ソフトウェアを起動できないようにするものです。

テスト履歴ソフトウェアの初期設定は、セキュリティー機能が有効になっています。

セキュリティー機能の解除方法は、"10.3.2 セキュリティー設定"をご参照ください。

※ パスワードについて

弊社がお客様毎にユニークなパスワードを提供しています。お客様が変更することはできません。

パスワードファイル「Password.txt」は、ライセンスインストーラ(Disc1)に保存されています。

パスワードはこのファイルに記載されています。

パスワードの取り扱いには十分にご注意ください。

10.2 操作例

10.2.1 起動

<操作手順>

<Step 1>

Laucher の「データ履歴」アイコンをクリックします。

<Step 2>

パスワード入力画面が表示されます。

パスワードの入力	×
バスワードを入力してください。	
パスワードが記載された「Password.txt」は、Disc1に保存されています。	
OK キャンセル	

弊社から提供しているパスワードを入力してください。

<Step 3>

入力したパスワードが正しければ、データ履歴ソフトウェアが起動します。

									_	П
	= - () + (O)	5 H = #(L1)								-
ノ)'1ル(E) 福朱(E)	表示(型) オフショフ(型) グ	()))(日)								
2019 🗸 🚺	5								1/2	
開始時刻	終了時刻	アプリケーシ	テストタイプ	実施した試験条件	終了ステータス	試験時間	バージョン	軍需可能性	備考	
2019/09/09 14:36:5	2019/09/09 14:38:07	SINE	SWEEP	Sweep01	加振終了(テスト時間満了)	0:02:00	14.4.0.0	低		
2019/09/09 14:35:5	2019/09/09 14:36:07	RANDOM	RANDOM	Test03	加振終了(中断チェックによって試験を	0:00:00	14.4.0.0	低		
2019/08/30 17:46:3	3 2019/08/30 17:46:40	SHOCK	SRS	MILSTD-810F Fig5	加振完了(加振正常終了)	0	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:46:1	2019/08/30 17:46:18	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)	1	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:45:5	3 2019/08/30 17:46:16	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)	20	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:43:3	2019/08/30 17:45:32	MULTI-SWEE	MSP	SOS_	加振終了(オペレータの操作によって中	0:01:55	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:41:0	5 2019/08/30 17:43:08	RANDOM	ROREX	ROR_Ex_ecss_Fixed	加振終了(オペレータの操作によって中	0:01:46	14.4.0.0	中	ECSS	
2019/08/30 17:38:4:	2019/08/30 17:40:44	SINE	SPOT	Spot01_	加振終了(テスト時間満了)	0:02:00	14.4.0.0	低		
2019/08/30 17:35:5	2019/08/30 17:38:16	RANDOM	SOR	SOR_SPOT_nAsA_	加振終了(試験時間満了)	0:02:00	14.4.0.0	中	NASA	
2019/08/30 17:33:3	2019/08/30 17:35:34	NON-GAUSSI	NGAUS	Non_Gauss_	加振終了(オペレータの操作)によって中	0:00:37	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:33:0	3 2019/08/30 17:33:09	SHOCK	SHOCK	Shock_	加振完了(加振正常終了)	20	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:30:4:	2019/08/30 17:32:42	RANDOM	RANDOM	MILSTD-810G_Fig5	加振終了(オペレータの操作によって中	0:00:00	14.4.0.0	高	MILSTD-8	310G_Fig51
2019/08/30 17:30:1	7 2019/08/30 17:30:19	SHOCK	SRS	MILSTD-810F_Fig5	加振完了(加振正常終了)	0	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:29:5	2019/08/30 17:29:55	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)	1	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:29:3	2019/08/30 17:29:54	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)	20	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:27:0	3 2019/08/30 17:29:09	MULTI-SWEE	MSP	SOS_	加振終了(オペレータの操作によって中	0:01:55	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:24:4	5 2019/08/30 17:26:45	RANDOM	ROREX	ROR_Ex_ecss_Fixed	加振終了(オペレータの操作)によって中	0:01:45	14.4.0.0	中	ECSS	
2019/08/30 17:22:1	2019/08/30 17:24:22	SINE	SPOT	Spot01_	加振終了(テスト時間満了)	0:02:00	14.4.0.0	低		
2019/08/30 17:19:3	5 2019/08/30 17:21:54	RANDOM	SOR	SOR_SPOT_nAsA_	加振終了(試験時間満了)	0:02:00	14.4.0.0	中	NASA	
2019/08/30 17:17:1	2019/08/30 17:19:12	NON-GAUSSI	NGAUS	Non_Gauss_	加振終了(オペレータの操作によって中	0:00:38	14.4.0.0	-		
2019/08/30 17:16:4:	2019/08/30 17:16:48	SHOCK	SHOCK	Shock	加据完了(加援正常終了)	20	14400	-		

<一般的な画面操作>



<リスト選択時のメニュー>

マウスで試験結果のひとつを選択し、右クリックすると操作メニューが表示されます。 各操作メニューについては、"10.2.3 その他の操作"をご参照ください。

	アプリケーシ	テストタイプ	実施した試験条件	終了ステータス
09 14:38:07	SINE	SWEEP	Sweep01_	加振終了(テスト時間満了)
09 14:36:07	RANDOM	RANDOM	Test03	加振終了(中断チェックによって話
30 17:46:40	SHOCK	SRS	MILSTD-810F_Fig5	加振完了(加振正常終了)
30 17:46:18	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)
30 17:46:16	SHOCK	SHOCK	Shock_レベルスケジ	加振完了(加振正常終了)
30 17:45:32	MULTI-SWEE	MSP	SOS_	加振終了(オペレータの操作によ
30 17:43:08	RANDOM	ROREX	ROB Ex ecss Fixed	加振終了(オペレータの操作によ・
30 17:40:44	SINE	定義ファイ	ルを開く(A)	14歳終了(テスト時間満了)
30 17:38:16	RANDOM	- 	(しを問くい)	□振終了(試験時間満了)
30 17:35:34	NON-GAUSSI		1772日刊入(♥)	■ 据終入(オペレータの操作によ・
30 17:33:09	SHOCK	5-9771	(ルを保存する(S)	山振完了、加振正常終了)
30 17:32:42	RANDOM	RANDOM	MILSTD-810G_Fig5	加振終了(オペレータの操作)によ・
'9N 17-9N-10	SHOCK	6B6	MILSTD-210F Fig5	thnt⊑完了(thnt更正堂线了)

<定義ファイルを開く>

選択されているテストの定義ファイルを各応用ソフトウェアで読み込みます。

- 2つの操作方法があります。
 - 表示したい項目をマウスで選択し、右クリックすると操作メニューが表示されます。
 表示された操作メニューから「定義ファイルを開く」を選択します。
 - 2) 表示したい項目を選択し、メニューバーの「編集」→「定義ファイルを開く」を選択 します。
- いずれの操作方法でも、該当する定義ファイルがない場合はメニューが無効化されます。

<データファイルを開く>

選択されているテストのデータファイル(試験結果)を DataViewer で表示します。

- 3つの操作方法があります。
 - 表示したい項目をマウスで選択し、右クリックすると操作メニューが表示されます。
 表示された操作メニューから「データファイルを開く」を選択します。
 - 2) 表示したい項目を選択し、メニューバーの「編集」→「データファイルを開く」を選択 します。
 - 3) 表示したい項目をマウスでダブルクリックします。
- 1)、2)の操作方法では、該当するデータファイルがない場合はメニューが無効化されます。

<データファイルを保存する>

選択されているテストのデータファイル(試験結果)を保存します。

- 2つの操作方法があります。
 - 表示したい項目をマウスで選択し、右クリックすると操作メニューが表示されます。
 表示された操作メニューから「データファイルを保存する」を選択します。
 - 表示したい項目を選択し、メニューバーの「編集」→「データファイルを保存する」を 選択します。
- いずれの操作方法でも、該当するデータファイルがない場合はメニューが無効化されます。

<CSV ファイルの保存>

表示されているテスト履歴を CSV ファイルに保存します。

1) メニューバーの「ファイル」→「CSV ファイルの保存」を選択します。

10.3 オプション

10.3.1 動作設定

動作設定	×
1ページの表示行数 保存年数	1000 ÷ 0 <= => 1000 TU ∓
ОК	キャンセル

<1ページの表示行数>

1ページあたりに表示するテスト結果の行数を設定します。

<保存年数>

過去何年分のテスト履歴を保存するかを設定します。

例えば、10年と設定した場合は、現在の年と過去10年分のテスト履歴が保存されます。

10.3.2 セキュリティ設定

テスト履歴ソフトウェアの起動時に、パスワード入力チェックを行うかどうかを設定します。

セキュリティ設定	×
☑ プログラム起動時にパスワードの入力が必要	
(チェックを外すと、すべてのユーザーがバスワードの 入力なしにテスト履歴を閲覧できます)	
OK キャンセル	

- テスト履歴ソフトウェアの起動時にパスワード入力チェックをする場合
 「プログラム起動時にパスワードの入力が必要」のチェックします。
 初期設定は「パスワード入力チェックを行う」設定になっています。
- テスト履歴ソフトウェアの起動時にパスワード入力チェックをしない場合
 「プログラム起動時にパスワードの入力が必要」のチェックを外します。
 チェックを外すとパスワード入力画面が表示されます。
 入力したパスワードが正しければ、次回以降、テスト履歴ソフトウェアはパスワード入力
 チェックなしで起動できます。この場合、すべてのオペレータがテスト履歴を閲覧できるよ
 うになりますのでご注意ください。

10.3.3 列の選択

テスト履歴に表示する項目を選択します。

列の選択	Х
ページに表示する列を選択してください。	
 ✓ 経了時刻 ✓ アブリケーション ✓ テストタイプ ✓ 実施した試験条件 ✓ 然了ステータス ✓ 試験時間 ✓ バージョン ✓ 軍需可能性 ✓ 備考 	
OKキャンセ,	ν

第11章 筐体との通信

11.1 概要

K2+ではコンピュータとハードウェアが TCP/IP で通信します。 そのためネットワークの設定が必要となります。 設定はコンピュータにインストールされた K2+ソフトウェアで実施します。 また、試験を継続したまま通信を切断したり、再接続することができます。 ※ECO モードを使用している場合は、通信を切断すると試験を終了します。

11.2 通信設定

<操作手順>

<Step 1>

Launcher の動作設定の項目で「通信設定」選択するか、K2+の各アプリケーションのメニューバーで「通信」-「通信設定」メニューを選択します。

(Launcher の動作設定に関しては"7.3.5動作設定"を参照してください)



<Step 2>

これまで一度も設定されていない場合は、最初に「K2+筐体設定」画面が表示されます。 「K2+筐体を検索」ボタンを押します。

K2+筐体設定	×
ネットワーク接続 イーサネット: 192.168.200.231 💌 🗸	
K2+筐体検索	コンピュータにネットワークイ
シリアルナンバー IP アドレス コメント	ンターフェースが複数ある場合
	は、K2+筐体が接続されている
	ポートを選択してください。
K2+筐体态検	索(D)
1977/177	× T
サブネット マスク ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
デフォルト ゲートウェイ	· · ·
□加振中はPOWERボタン長押しによる電源OFFを無効にする	
K2+筐(本)二詞	tē(S)
	閉じる

<Step 3>

警告が表示されますので、メッセージに従って K2+筐体のみが接続されているか確認したください。



<Step 4>

下記のように Windows ファイアウォールの警告が表示されることがあります。 その場合はプライベートネットワークとパブリックネットワークの両方をチェックして「アクセ スを許可する」を押し、<Step 2>に戻ってください。

	🔗 Winde	ows セキュリテ	1の重要な警告		×
	۲	このアプリ ています	の機能のいく	くつかが Windows Defender ファイアウォールでブロックされ	
	すべてのバ K2+/Lau	ブリック ネット	ワークとプライベー	トネットワークで、Windows Defender ファイアウォールにより ックされています	
	112 7 2001		名前(<u>N</u>):	K2+/Launcher	
		1	発行元(P):	IMV Corporation	
			パス(<u>H</u>):	C:¥program files¥imv¥k2_plus¥imvdevvctrlappk2launcher.exe	
	K2+/Lau	ncher (CZN)	のネットワーク上	での通信を許可する:	
		ライベートネッ	トワーク(ホームネ	ットワークや社内ネットワークなど)(8)	
		ブリック ネット のようなネット	ワーク (空港、喫 ワークは多くの場	茶店など) (非推奨)(<u>U)</u> 合、セキュリティが低いかセキュリティが設定されていません) ◆	
	<u>アプリにフォ</u>	<u>・イアウォールの</u>	経由を許可する	ことの危険性の詳細	
両方チェック	クしてく	、ださい。		アクセスを許可する(A) キャンセル	,

<Step 5>

LAN ポートに接続されている K2+筐体の一覧が表示されます。

K2+筐体設定								\times	
ネットワーク接続	イーサネット: 19	2.168.200.	231			\sim			
-K2+筐体検索									
シリアルナンバー I	Ρ アドレス	コメント							
001-00-00	92.168.200.232								
				K	2+筐	本を検索	≅(<u>D</u>)		
設定値									
シリアルナンバー			001-00)-00					
IPアドレス			192	. 1	68 .	200	. 232		
サブネット マスク			255	. 2	55.	255	. 0		
デフォルト ゲートウェ・	ſ		192	. 1	68 .	200	. 250		. • •
コメント									Ň
□加振中はPOWERオ	ダン長押しによる	電源OFF?	を無効に	する					
				K	2+筐	本に設定	E(<u>S</u>)		
						Ē	見じる		

K2+筐体の IP アドレス等の設定を変更する場合は、対象の K2+筐体を選択して設定値を入力

- し、「K2+筐体に設定」ボタンを押します。 最後に「閉じる」ボタンを押します。
 - <加振中は POWER ボタン長押しによる電源 OFF を無効にする> K2+筐体の前面にあるボタンスイッチを長押しすることで電源を OFF する機能があります。 通常は加振中もこの機能は有効です。 誤操作防止等で加振中の場合はこの機能を無効にする場合は、本項にチェックを入れて、K2+ 筐体に設定してください。

<Step 6>

「通信設定」画面が表示されます。

使用する K2+筐体を選択して「OK」ボタンを押します。

また K2+筐体の一覧を更新する場合や設定を変更する場合は、「一覧編集」ボタンを押して <Step 2>に戻ってください。

<通信切断検知時に加振を停止する>

K2+は通信障害等で通信が切断されても試験を続行する機能があります。

ただし、切断中のデータは保存されません。

通信が切断されたときは試験を中断したい場合は、本項にチェックを入れてください。

※ECOモードを使用している場合は、チェックが入った状態で変更できなくなります。

通信設定			×
接続するK2+筐体			
シリアルナンバー	IP アドレス	コメント	
0001-00-00	192.168.200.232		
		<u>ه ف ف</u>	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		Ϋ́Α	一覧編集(<u>E</u>)
──12世1言切断横矢叫守	こ加振を19止する		OK キャンセル
☑ 通信切断検知時	こ加振を停止する	Ë	<u>一覧編集(E)</u> OK キャンセル

11.3 操作例

11.3.1 試験実行開始

<操作手順>

<Step 1>

各アプリケーションのオペレーションツールバーの「実行開始」ボタンを押します。

(「実行開始」ボタンについては "4.2.3 アイコンの説明"及び 各アプリケーションの取扱説明書 を参照してください)

<Step 2>

K2+筐体と接続し、実行ファイルとテスト定義を転送します。

また ECO モードの場合は装置を起動します。

下記の「実行開始中」画面が自動的に閉じるまでそのままお待ちください。

実行開始中	
実行ファイル転送	
テスト定義転送	



実行開始中	
実行ファイル転送	
テスト定義転送	
加振開始可能待ち	

ECO モードあり

<Step 3>

「実行開始中」画面が閉じたら、加振または採取を実施してください。

11.3.2 通信接続/切断

K2+では試験を続行したまま通信を切断したり、再接続することができます。 但し、下記についてご注意ください。

- ・ ECO モードを使用している場合は、この機能は無効です。(切断すると試験を中断します)
- 前述の「通信設定」で「通信切断検知時に加振を停止する」がチェックされている場合、この機能は無効です。
- ・ 切断中のデータはファイルに保存されません。

<操作手順>

<Step 1>

実行中に通信を切断する場合は、各アプリケーションのメニューバーの「通信」-「通信終了」 メニューを選択します。

通信	(C)	オプション(O)	ヘルブ	
通信開始(B)				
	通信	言終了(E)		
	通信	言設定(S)		

<Step 2>

実行中の K2+筐体に再接続する場合は、各アプリケーションのメニューバーの「通信」-「通信 開始」メニューを選択します。

11.4 バージョンアップ

アプリケーションの追加 もしくは オプションを追加した場合は、コンピュータ側のソフトウェ アを再インストールするとともに、K2+筐体のライセンスを更新する必要があります。

<操作手順>

<Step 1>

別冊「ソフトウェアのインストールの手順」に従ってコンピュータ側のソフトウェアを再インス トールします。

<Step 2>

Launcher の動作設定の項目で「環境設定」選択するか、K2+の各アプリケーションのメニューバーで「動作設定」-「環境設定」メニューを選択します。

(Launcher の動作設定に関しては "7.3.5 動作設定"を参照してください)

<Step 3>

「ライセンス」ボタンを押します

シュール構成情報		OK
モジュールID モジュール 000 4Ch 入出プ	種別 Jモジュール TYPE Plus。 ◆	キャンセノ
	U	更新(B).
振システム情報 加振システム情報名	加振グループ数	追加(<u>A</u>)
STSTEM		変更(<u>C</u>)
		複製(○)
		肖·『珍余(<u>D</u>)
力環境情報		
入力環境情報名	入力チャネル数	追加(P)
INPUT	1	変更(出)
		2复先以(Y)
		1 Sector Dam

<Step 4>

「更新バージョン」と「筐体の現在のバージョン」の内容を確認してください。

「ライセンス ID」が異なる場合は更新することができません。

問題がなければ「更新」ボタンを押します。

ドージョン	20.0.0.0			バージョン	20.0.0.0	
ライセンスID	123456789			ライセンスID	123456789	
Sine	人力チャネル	4		Sine	人力チャネル	4
Random	人力チャネル	4				
	ソフト・クリッピング					
Shock	人力チャネル	4				
		<u> </u>				
		- Ň				
			🔍 更新(S)			
			_			

INDEX

2		
	2種類のグラフの重ね書き	4-39
3		
	3D グラフ 4-19, 6-1, 6-2, 6-6,	6-16
	3D グラフのカーソル	4-33
	3D グラフのスケール	4-27
С		
	Ch	3-5
	Condition Check	8-1
	CSV ファイルへの変換	4-48
Е		
	E-Mail 配信機能	4-72
	Excel でのグラフ表示	4-51
Ι		
	I/0 モジュール構成	. 3-1
	I/0 モジュール構成の変更	3-1
	IEPE	3-6
	IEPE センサ安定化待ち	4-89
	IP アドレス	11-4
	IT 機能	4-68
L		
_	Launcher	7-1
0	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	. –
0	05	1-14
ດ	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
a	0値を表示	4-38
Т		1 00
1	TEDS 3-4	3-6
W	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	0 0
	Web チニター 4-68	4-69
あ		1 00
4	アプリケーションチード 7-1	7-3
い	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
•	印刷 4-36 4-42 4-43 4-45 4-46	4–47
ۍ ک	μημησιαιου, ττο, ττο, ττο, ττο, ττο, ττο, ττο, τ	1 11
)	ウォータフォールグラフ 6-9 6-6 g	6-10
	ウォータフォールグラフ(風行き固定)	4-20
	$/a$ // $/a$ // / / (天日ご回凡) / (大日ご回凡) / (人口) / ((人口) / (\lambda / (4-97
	$- \gamma = \gamma - \gamma $	1 <i>L</i> I

か

	カーソル	4-28
	カーソル値にマークを表示	4-32
	カーソル値の登録	4-31
	カーソル値を CSV ファイルに保存	4-31
	重ねがきグラフ	6-22
	加振システム情報	4-61
	可動部質量	. 3-3
	カラーマップ 4-19, 6-2, 6-6,	6-19
	環境設定	4-61
き		
	規格項目の登録と削除	7-16
	規格選択モード	, 7-6
	規格を検索する	7-21
	筐体との通信	11-1
	極性	, 3-6
	緊急停止入力接点	, 2-3
<		
	クイックレポート	4-86
	グラフ色	4-46
	グラフ操作	4-16
	グラフ単位印刷	4-45
	グラフ表示色の変更	4-36
	グラフ変更	4-34
け		
	言語切替	4-52
2		
	コンピュータ	. 1-5
L		
	試験開始/終了時刻	4-37
	システム型式から入力	. 3-3
	システムの起動と終了	. 2-4
	実行時の画面配置	6-22
	実行ステータス	4-15
	手動操作	4-15
	省エネ-EC0-オプション	. 5-1
	初期出力電圧	. 3-3
す	-	
	スケール	4-25
	スケール範囲で検索	4-38

せ	
	制御周波数レンジ 3-3
	セキュリティー10-1, 10-6
	接点入出力情報 3-3, 4-60, 4-61, 4-62
	専用ハードウェア I/O Unit 1-6, 2-1
そ	
	その他の制御量
た	
	ダブルカーソル
ち	
	チャネル名3-4
3	
	ツールバーボタンのカスタマイズ 4-90
τ	
	定格情報3-2, 3-3
	テスト実行関連データ4-53, 4-54
	テスト定義ファイル
	テストファイルを規格として登録する7-16
	テスト履歴10-1
	伝達率表示単位
と	
	動作設定
	登録した規格を削除する
	ドライブ出力1-9, 1-11, 2-3, 3-2, 4-66
に	
	入力感度
	入力タイプ3-5
	入力チャネル情報3-4, 4-53, 4-58, 4-59
わ	
	ネットワークの設定
は	
	パスワード
	パレット
	凡例の幅
V	
	ピーク検出の閾値
	ピークサーチ
	ピークマーク
	表示グラフ

•	
5	
52	

	ファイル選択モード	·11
	物理量 3-3, 3	3-5
	プリンタ 4-36, 4-42, 4-44, 4-46, 4-	-47
\sim	、 、	
	ページ 4-10, 4-11, 4-18, 4-21, 4-	-24
	ページ設定4-	-45
	ヘッダ・フッタ	-45
ほ		
	補助情報の変更	-37
	補助表示情報4-	-37
ł		
	モジュール ID 3-2, 3	3-5
れ		
	レポート ジェネレーター 4-75, 4-84, 4-	-85